

ΑΛΓΕΒΡΑ

Αποδείξεις - βασικές.

ΠΙΝΑΚΕΣ

▼ Πράξεις με πίνακες $\rightarrow A=[a_{ij}] \in \Pi_{\mu\nu}, B=[b_{ij}] \in \Pi_{\mu\nu}, \Gamma=[\gamma_{ij}] \in \Pi_{\mu\nu}$

1. $A + \Gamma = B + \Gamma \Leftrightarrow A = B$

Απόδειξη

$$\begin{aligned}
 \text{Ευθύ: } A &= A + \mathbf{0} = (\text{Ουδέτερο στοιχείο}) \\
 &= A + [\Gamma + (-\Gamma)] = (\text{Αντίθετοι}) \\
 &= (A + \Gamma) + (-\Gamma) = (\text{Προσεταιριστική}) \\
 &= (B + \Gamma) + (-\Gamma) = (\text{Υπόθεση}) \\
 &= B + [\Gamma + (-\Gamma)] = (\text{Προσεταιριστική}) \\
 &= B + \mathbf{0} = (\text{Αντίθετοι}) \\
 &= B \quad (\text{Ουδέτερο στοιχείο})
 \end{aligned}$$

$$A + B = [a_{ij} + b_{ij}] \in \Pi_{\mu\nu}$$

$$\lambda A = [\lambda a_{ij}], \lambda \in \mathbb{R}$$

Ορισμοί

Αντιστροφή

$$A + \Gamma =$$

\downarrow (Υπόθεση).

$$= B + \Gamma.$$

2. $A + B = \Gamma \Leftrightarrow A = \Gamma - B$

$$\begin{aligned}
 A + B = \Gamma &\Leftrightarrow (A + B) + (-B) = \Gamma + (-B) \Leftrightarrow (\text{Προταση 1}) \\
 \Leftrightarrow A + [B + (-B)] &= \Gamma + (-B) \Leftrightarrow (\text{Προσεταιριστική}) \\
 \Leftrightarrow A + \mathbf{0} &= \Gamma + (-B) \Leftrightarrow (\text{Αντίθετοι}) \\
 \Leftrightarrow A &= \Gamma + (-B) \Leftrightarrow (\text{Ουδέτερο στοιχείο}) \\
 \Leftrightarrow A &= \Gamma - B \quad (\text{Ορισμός αφαίρεσης}).
 \end{aligned}$$

3. $-(A+B) = (-A) + (-B)$

$$\begin{aligned}
 \text{Αρκεί } (A+B) + [(-A) + (-B)] &= \mathbf{0} \\
 (A+B) + [(-A) + (-B)] &= (\text{Αντιμεταθετική}) \\
 = (A+B) + [(-B) + (-A)] &= (\text{Προσεταιριστική}) \\
 = A + \{B + [(-B) + (-A)]\} &= (\text{Προσεταιριστική}) \\
 = A + \{[B + (-B)] + (-A)\} &= (\text{Αντίθετοι}) \\
 = A + [\mathbf{0} + (-A)] &= (\text{Ουδέτερο στοιχείο}) \\
 = A + (-A) &= (\text{Αντίθετοι}). \\
 = \mathbf{0} \Rightarrow (A+B), [(-A) + (-B)] &\text{αντίθετοι} \Rightarrow -(A+B) = (-A) + (-B)
 \end{aligned}$$

↑ Ισχύουν όλες οι γνωστές ιδιότητες που υπάρχουν και στους αριθμούς.

ορ. $\lambda \in \mathbb{R}, A \in \Pi_{\mu\nu} \rightarrow B = \lambda A \Leftrightarrow b_{ij} = \lambda a_{ij} \wedge B \in \Pi_{\mu\nu}$

ορ. $A \in \Pi_{\nu \times \mu}, B \in \Pi_{\mu \times \rho} \rightarrow \Gamma = A \cdot B \Leftrightarrow \gamma_{ij} = \sum_{k=1}^{\mu} a_{ik} b_{kj}$

Ιδιότητες

i) $(A \cdot B) \cdot \Gamma = A \cdot (B \Gamma)$

ii) $A(B + \Gamma) = AB + A\Gamma, (B + \Gamma)A = BA + B\Gamma A$

iii) $\mathbf{0} \cdot A = A \cdot \mathbf{0} = \mathbf{0}$

iv) $\forall A \in \Pi_{\nu} : A \cdot I_{\nu} = I_{\nu} A = A$ (όπου $I_{\nu} = [\delta_{ij}]$)

• $\mathbf{0} I_{\nu}$ είναι το μοναδικό ουδέτερο στοιχείο του πολλαπλασιασμού.

Αποδείξη: Έστω $I'_{\nu} : A \cdot I'_{\nu} = I'_{\nu} A = A$. Τότε,

(I'_{ν} ουδ.σ.) $I'_{\nu} \cdot I_{\nu} = I_{\nu} \Rightarrow I'_{\nu} = I_{\nu}$

(I_{ν} ουδ.σ.) $I'_{\nu} \cdot I_{\nu} = I'_{\nu}$

v) $A^{\nu} = \underbrace{A \cdot A \cdot A \dots A}_{\nu \text{ φορές}} \rightarrow \begin{cases} (A^{\nu})^{\mu} = A^{\nu\mu} \\ A^{\nu} A^{\mu} = A^{\nu+\mu} \end{cases}$

vi) Ενδέχεται $A \in \Pi_{\nu \times \nu} \Rightarrow \exists A' : AA' = A'A = I_{\nu}$

Τότε • A λέγεται αντιστρέψιμος και $A^{-1} = A'$

• Αν A αντιστρέψιμος, υπάρχει ένας μόνο αντιστροφος.

Αποδείξη:

Έστω $A' : AA' = A'A = I_{\nu}$.

και $A'' \neq A' : AA'' = A''A = I_{\nu}$

Τότε: $A'' = A'' I_{\nu} =$ (ουδέτερο στοιχείο)
 $= A'' (AA') =$ (αντιστροφος A')
 $= (A'' A) A' =$ (προσεταιριστική)
 $= I_{\nu} A' =$ (αντιστροφος A'')
 $= A' \Rightarrow$ (ουδέτερο στοιχείο).

$\Rightarrow A'' = A' \rightarrow$ αληθ.

▶ Δεν ισχύει η αντιμεταθετική εν' γενέλι: $AB \neq BA$

» » εν' γενέλι $A \cdot B = \mathbf{0} \nrightarrow A = \mathbf{0} \wedge B = \mathbf{0}$ (π.χ. $A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}, B = \begin{bmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{bmatrix}$)

$$\gg \gg \gg (AB)^V \neq A^V B^V$$

Θ. Νομος διαγραφής:

$$\boxed{A\Gamma = B\Gamma \Rightarrow A = B} \\ \exists \Gamma^{-1}$$

Απόδειξη

$$\begin{aligned} A\Gamma = B\Gamma &\Rightarrow && \bullet \text{ (πολ. κατα μέλη)} \rightarrow \text{ επιτρέπεται...} \\ \Rightarrow (A\Gamma)\Gamma^{-1} &= (B\Gamma)\Gamma^{-1} && \text{ (προσεταιριστική)} \\ \Rightarrow A(\Gamma\Gamma^{-1}) &= B(\Gamma\Gamma^{-1}) && \text{ (αντιστροφος)} \\ \Rightarrow A \cdot I_V &= B \cdot I_V && \text{ (ουδετερο στοιχείο)} \\ \Rightarrow A &= B \end{aligned}$$

β' τροπος:

$$\begin{aligned} A &= A \cdot I_V && \text{ (ουδετερο στοιχείο)} \\ &= A(\Gamma\Gamma^{-1}) && \text{ (αντιστροφος - υπόθεση)} \\ &= (A\Gamma)\Gamma^{-1} && \text{ (προσεταιριστική)} \\ &= (B\Gamma)\Gamma^{-1} && \text{ (υπόθεση)} \\ &= B(\Gamma\Gamma^{-1}) && \text{ (προσεταιριστική)} \\ &= B \cdot I_V && \text{ (αντιστροφος)} \\ &= B && \text{ (ουδετερο στοιχείο)} \end{aligned}$$

Θ. $\boxed{(AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}}$

Απόδειξη : Άρκει AB , αντιστροφος του $B^{-1}A^{-1}$.

αρα αρκει $\begin{cases} (A \cdot B)(B^{-1}A^{-1}) = I_V \\ (B^{-1}A^{-1})(A \cdot B) = I_V \end{cases}$

$$\begin{aligned} \text{i) } (A \cdot B)(B^{-1}A^{-1}) &= \leftarrow \text{ (προσεταιριστική)} \rightarrow && \text{ii) } (B^{-1}A^{-1})(A \cdot B) = \\ &= A \cdot [B \cdot (B^{-1}A^{-1})] = \leftarrow \text{ (προσεταιριστική)} \rightarrow && = B^{-1} [A^{-1}(A \cdot B)] = \\ &= A \cdot [(B \cdot B^{-1})A^{-1}] = \leftarrow \text{ (αντιστροφος)} \rightarrow && = B^{-1} [(A^{-1}A)B] = \\ &= A (I_V A^{-1}) = \leftarrow \text{ (ουδετερο σι)} \rightarrow && = B^{-1} (I_V B) = \\ &= A A^{-1} = \leftarrow \text{ (αντιστροφος)} \rightarrow && = B^{-1} B = \\ &= I_V && = I_V \end{aligned}$$

Αρα, $(AB) \cdot (B^{-1}A^{-1}) = (B^{-1}A^{-1})(AB) = I_V \Rightarrow AB, B^{-1}A^{-1}$ αντιστροφος \Rightarrow
 $\Rightarrow (AB)^{-1} = B^{-1}A^{-1}$.

• Μέθοδος: Για να υπολογίσω το A^v .

•₁ Βρίσκω τα A^2, A^3, A^4, \dots

•₂ Αν συναντήσω $A^k = I$ τότε κάνω την διαίρεση $\begin{array}{c|c} v & k \\ \hline v & \pi \end{array} \Rightarrow v = k\pi + \nu$

και έτσι $A^v = A^{k\pi + \nu} = A^{k\pi} \cdot A^\nu = (A^k)^\pi \cdot A^\nu = (I)^\pi \cdot A^\nu = I \cdot A^\nu$

όπου $\nu \in \{0, 1, 2, \dots, k-1\}$. Τότε όμως A^ν γνωστό, άρα κάνω διευρέυνση.

•₃ Αν συναντήσω $A^k = 0$ τότε, $\forall v \geq k: A^v = A^k \cdot A^{v-k} = 0 \cdot A^{v-k} = 0$

Για $v < k$, A^v γνωστό.

•₄ Αν δεν συμβαίνει τίποτα από τα παραπάνω, παίρνω ένδειξη και εφαρμόζω επαγωγή.

ΓΡΑΜΜΙΚΑ ΣΥΣΤΗΜΑΤΑ

$$1 \times 1 \rightarrow ax = b \begin{cases} a \neq 0 \Rightarrow x = \frac{b}{a} \\ a = 0 \Rightarrow \begin{cases} b = 0 \Rightarrow \text{ταυτότητα} \\ b \neq 0 \Rightarrow \text{αδύνατο} \end{cases} \end{cases}$$

$$1 \times 2 \rightarrow \begin{cases} ax + by = \gamma \\ \vdots \end{cases} \begin{cases} \text{αν } a=0 \vee b=0 \leftarrow 1 \times 1 \\ \text{αν } a=b=0 \rightarrow \gamma=0 \leftarrow \text{ταυτότητα}, \gamma \neq 0 \leftarrow \text{αδύνατο} \\ \text{αν } a \neq 0 \wedge b \neq 0 \Rightarrow x = \frac{\gamma}{a} - \frac{by}{a} \Rightarrow (x, y) = \left(\frac{\gamma - by}{a}, y \right) \end{cases}$$

όπου y ελεύθερος άγνωστος

• Γενικά $1 \times v$ είναι της μορφής

$$\underline{a_1 x_1 + a_2 x_2 + \dots + a_n x_n = b}$$

i) Αν υπάρχει $a_i = 0$, τότε ανάγεται σε $1 \times (v-1)$

ii) Αν $a_i = 0, \forall i = 1, 2, \dots, v$ τότε $\begin{cases} b = 0 \Rightarrow \text{ταυτότητα} \\ b \neq 0 \Rightarrow \text{αδύνατο} \end{cases}$

iii) Αν $a_i \neq 0, \forall i = 1, 2, \dots, v$ τότε

$$a_1 x_1 = b - a_2 x_2 - a_3 x_3 - \dots - a_n x_n \Leftrightarrow x_1 = \frac{b - a_2 x_2 - a_3 x_3 - \dots - a_n x_n}{a_1}$$

οπότε λύσεις είναι οι $(x_1, x_2, \dots, x_v) = \left(\frac{b - a_2 x_2 - a_3 x_3 - \dots - a_n x_n}{a_1}, x_2, x_3, \dots, x_v \right)$

με ελεύθερους άγνωστους x_2, x_3, \dots, x_v .

• Γραμμικό σύστημα $v \times \mu$, είναι της μορφής

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1\mu}x_\mu = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2\mu}x_\mu = b_2 \\ \dots \\ a_{v1}x_1 + a_{v2}x_2 + \dots + a_{v\mu}x_\mu = b_v \end{cases} \iff \underline{AX=B}$$

όπου $A = \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1\mu} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{v1} & a_{v2} & \dots & a_{v\mu} \end{bmatrix}$, $B = \begin{bmatrix} b_1 \\ \vdots \\ b_v \end{bmatrix}$, $X = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_\mu \end{bmatrix}$

• Επαύξημένος πίνακας $\rightarrow E = \left[\begin{array}{cccc|c} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1\mu} & b_1 \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \vdots \\ a_{v1} & a_{v2} & \dots & a_{v\mu} & b_v \end{array} \right]$

• Για την επίλυση γραμμικού συστήματος, γενικά εφαρμόζουμε την μέθοδο του επαύξημένου πίνακα. (βλ. φυλ)

ΟΡΙΣΜΟΣ

• Ορίζουσα 2^{ης} τάξης

Αν $A = \begin{bmatrix} a & \beta \\ \gamma & \delta \end{bmatrix}$, τότε ορ. την $D: \Pi_2 \rightarrow \mathbb{R}$ ώστε $D(A) = a\delta - b\gamma$.

• ορ. Συμβολίζεται: $D(A) = \begin{vmatrix} a & \beta \\ \gamma & \delta \end{vmatrix}$

• Ορίζουσα 3^{ης} τάξης $D: \Pi_3 \rightarrow \mathbb{R}$ και ορ. σύμφωνα με τον κανόνα Sarrus:

$$D(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} = a_{11}a_{22}a_{33} + a_{12}a_{23}a_{31} + a_{13}a_{21}a_{32} - a_{31}a_{22}a_{13} - a_{32}a_{23}a_{11} - a_{33}a_{21}a_{12}$$

• Ορίζουσα v ^{ης} τάξης $D: \Pi_v \rightarrow \mathbb{R}$ και ορ. σύμφωνα με τον Sarrus:

$$D(A) = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1v} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2v} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{v1} & a_{v2} & \dots & a_{vv} \end{vmatrix} = \dots \text{ κτλ.}$$

ΟΡΙΣΜΟΙ : Ονομάζουμε

1) "ΕΛΛΑΣΤΟΝΑ" ορίζουσα του στοιχείου $a_{k\lambda}$ της D

$$\text{π.χ. } D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & a_{13} \\ a_{21} & a_{22} & a_{23} \\ a_{31} & a_{32} & a_{33} \end{vmatrix} \Rightarrow A_{23} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} \\ a_{31} & a_{32} \end{vmatrix}$$

2) "ΑΛΓΕΒΡΙΚΟ ΣΥΜΠΛΗΡΩΜΑ" του $a_{k\lambda}$, το γινόμενο $(-1)^{k+\lambda} A_{k\lambda}$.

• Θεώρημα Laplace.

$$A \in \Pi_v \Rightarrow D(A) = \sum_{\lambda=1}^v (-1)^{k+\lambda} A_{k\lambda} \cdot a_{k\lambda}, \forall k=1,2,\dots,v$$

$$A \in \Pi_v \Rightarrow D(A) = \sum_{k=1}^v (-1)^{k+\lambda} A_{k\lambda} \cdot a_{k\lambda}, \forall \lambda=1,\dots,v$$

• Το αναπτυγμα ορίζουσας τάξης v έχει $v!$ όρους.

✓ Ιδιότητες ορίσουσων

$$\textcircled{1} \begin{matrix} A = [x_{ij}] \in \Pi_v \\ B = [x_{ji}] \in \Pi_v \end{matrix} \Rightarrow D(A) = D(B)$$

$$\textcircled{2} \begin{matrix} A \text{ v } D, D' \text{ έχουν εναλλάξ} \\ \text{δύο στήλες ή γραμμές} \end{matrix} \Rightarrow D' = -D$$

$$\textcircled{3} \begin{matrix} A = [a_{ij}] \\ (\exists k, \lambda, \delta : a_{kj} = \delta a_{\lambda j}) \vee (\exists k, \lambda, \delta : a_{ik} = \delta a_{i\lambda}) \end{matrix} \Rightarrow D(A) = 0$$

$$\textcircled{4} \lambda \cdot \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1v} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2v} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{v1} & a_{v2} & \dots & a_{vv} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1v} \\ \lambda a_{k1} & \lambda a_{k2} & \dots & \lambda a_{kv} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{v1} & a_{v2} & \dots & a_{vv} \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & \lambda a_{1k} & \dots & a_{1v} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & \lambda a_{2k} & \dots & a_{2v} \\ \dots & \dots & \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{v1} & a_{v2} & \dots & \lambda a_{vk} & \dots & a_{vv} \end{vmatrix}$$

$$\textcircled{5} \text{ π.χ. } \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 + a_2' & b_2 + b_2' & \gamma_2 + \gamma_2' \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2' & b_2' & \gamma_2' \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

$$\text{π.χ. } \begin{vmatrix} a_1 & b_1 + b_1' & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 + b_2' & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 + b_3' & \gamma_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} + \begin{vmatrix} a_1 & b_1' & \gamma_1 \\ a_2 & b_2' & \gamma_2 \\ a_3 & b_3' & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

$$\textcircled{6} \text{ π.χ. } \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_2 & \gamma_2 \\ a_2 + \lambda a_1 & b_2 + \lambda b_1 & \gamma_2 + \lambda \gamma_1 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

$$\begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 + \lambda b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 + \lambda b_1 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 + \lambda b_1 & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

⑦



A ανω ή κατω τριγωνικός $\Rightarrow D(A) = a_{11} a_{22} \dots a_{nn}$

\hookrightarrow Σε μια ορίσουσα επιτρέπονται όλες οι αλλαγές που επιτρέπονται στους επαυξημένους πίνακες μόνο που στην εναλλαγή στηλών γραμμών, αλλάζει το πρόσημο, και όταν πολλαπλασιάσω μια στήλη / γραμμή με λ , πολ. ζιν ορίσουσα με $1/\lambda$. Επίσης $\textcircled{5}, \textcircled{1}$.

Αντιστροφος πίνακας.

$$\theta. \quad \boxed{\text{Αν } A = \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix}, \text{ τότε } D(A) \neq 0 \Leftrightarrow A^{-1} = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} \delta & -b \\ -\gamma & a \end{bmatrix}}$$

Απόδειξη: \equiv εκινώ κατασκευάζοντας τον A^{-1} και θα δείξω ότι για να υπάρξει υπάρχει ο $A^{-1} \Rightarrow D(A) \neq 0$.

$$\text{Εστω } X = \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} : AX = I \Leftrightarrow \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} ax + bz & ay + bw \\ \gamma x + \delta z & \gamma y + \delta w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{cases} (1) \{ ax + bz = 1 \\ (2) \{ \gamma x + \delta z = 0 \end{cases} \wedge \begin{cases} (3) \{ ay + bw = 0 \\ (4) \{ \gamma y + \delta w = 1 \end{cases}$$

Απο την (4) αποκλείεται $\gamma = \delta = 0$. Εστω $\gamma \neq 0$.

$$(2) \Rightarrow \gamma y + \delta w = 1 \quad \gamma x + \delta z = 0 \Leftrightarrow x = -\frac{\delta}{\gamma} z. \quad (5)$$

$$\begin{aligned} \text{αρα } (1) \Rightarrow ax + bz = 1 &\Leftrightarrow a\left(-\frac{\delta}{\gamma}\right)z + bz = 1 \Leftrightarrow \left(-\frac{a\delta}{\gamma} + b\right)z = 1 \Leftrightarrow \\ \Leftrightarrow (a\delta - b\gamma)z &= \gamma - \gamma \Leftrightarrow (6) D z = -\gamma \Rightarrow \underline{\underline{\text{ΠΡΕΠΕΙ } D \neq 0}} \\ &\gamma \neq 0 \end{aligned}$$

Κατασκευάζω τον A^{-1} .

$$(6) \Rightarrow D z = -\gamma \Leftrightarrow z = -\frac{\gamma}{D} \quad \gamma \neq D \neq 0$$

$$(5) \Rightarrow x = -\frac{\delta}{\gamma} z = -\frac{\delta}{\gamma} \left(-\frac{\gamma}{D}\right) = \frac{\delta}{D}$$

$$\text{Ομοια από τις (3), (4) } y = \frac{-b}{D}, w = \frac{a}{D}$$

$$\text{οπότε } X = \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \delta/D & -b/D \\ -\gamma/D & a/D \end{bmatrix} = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} \delta & -b \\ -\gamma & a \end{bmatrix}$$

Αντίστροφο θα δείξω ότι $XA = I$.

$$XA = \left(\frac{1}{D} \begin{bmatrix} \delta & -b \\ -\gamma & a \end{bmatrix} \right) \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} = \frac{1}{D} \left(\begin{bmatrix} \delta & -b \\ -\gamma & a \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} D & 0 \\ 0 & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = I$$

αρα $XA = I$. αρα $A^{-1} = X$.

? Αντιστροφος $D(A) \neq 0 \rightarrow \exists X : AX = XA = I$ αρα $X = A^{-1}$

$$\theta \quad A_n \quad M = \begin{bmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{bmatrix}, \text{ τότε } D(A) \neq 0 \Leftrightarrow M \text{ αντιστρ. με } M^{-1} = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} A_1 & -A_2 & A_3 \\ -B_1 & B_2 & -B_3 \\ \Gamma_1 & -\Gamma_3 & \Gamma_3 \end{bmatrix}$$

όπου A_i, B_i, Γ_i οι ελασσονες ορίσους των στοιχείων a_i, b_i, γ_i .

Απόδειξη: Έστω $D \neq 0$

$$\text{είναι } \begin{bmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} A_1 & -A_2 & A_3 \\ -B_1 & B_2 & -B_3 \\ \Gamma_1 & -\Gamma_2 & \Gamma_3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} a_1 A_1 - b_1 B_1 + \gamma_1 \Gamma_1 & -a_1 A_2 + b_1 B_2 - \gamma_1 \Gamma_2 & \dots \\ \dots & \dots & \dots \\ \dots & \dots & \dots \end{bmatrix}$$

Όμως $a_1 A_1 - b_1 B_1 + \gamma_1 \Gamma_1 = D$ και όμοια τα διαγώνια στοιχεία είναι D
Laplace.

$$-a_1 A_2 + b_1 B_2 - \gamma_1 \Gamma_2 = a_1 \begin{vmatrix} b_1 & \gamma_1 \\ b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} + b_1 \begin{vmatrix} a_1 & \gamma_1 \\ a_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} - \gamma_1 \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_3 & b_3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = 0$$

Όμοια οι υπόλοιπες είναι 0. Έτσι

$$\begin{bmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{bmatrix} \cdot \left(\frac{1}{D} \begin{bmatrix} A_1 & -B_1 & \Gamma_1 \\ -A_2 & B_2 & -\Gamma_2 \\ A_3 & -B_3 & \Gamma_3 \end{bmatrix} \right) = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} D & 0 & 0 \\ 0 & D & 0 \\ 0 & 0 & D \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \end{bmatrix} = I$$

$$A_n X = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} A_1 & -B_1 & \Gamma_1 \\ -A_2 & B_2 & -\Gamma_2 \\ A_3 & -B_3 & \Gamma_3 \end{bmatrix}, \text{ τότε όμοια } XA = I \Rightarrow AX = XA = I \Rightarrow A^{-1} = X$$

και αφού $AX = I$

Αντίστροφο: $D(A) \neq 0 \Rightarrow A$ αντιστρέψιμος
παρορίζεται.

• Γενικά $\left. \begin{matrix} A \in \mathbb{R}^{n \times n} \\ D(A) \neq 0 \end{matrix} \right\} \Rightarrow A \text{ αντιστρέψιμος.}$

✓ Χρήση αντιστρόφου στην λύση γραμμικού συστήματος

Ισχύει στο παρακάτω θεώρημα:

Θ. $\text{An } A \text{ αντιστρέψιμος, } AX=B \Leftrightarrow X=A^{-1}B$

Απόδειξη: ευθύ $AX=B \Rightarrow A^{-1}(AX)=A^{-1}B \Rightarrow (A^{-1}A)X=A^{-1}B \Rightarrow$
 $\Rightarrow IX=B=A^{-1}B \Rightarrow X=A^{-1}B.$

Αντίστροφο.

Για $X=A^{-1}B$, $AX=A(A^{-1}B)=(AA^{-1})B=IB=B.$

• An δίνεται $X \cdot A=B \Leftrightarrow X=B \cdot A^{-1}$

Επίλυση

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1n}x_n = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2n}x_n = b_2 \\ \dots \\ a_{m1}x_1 + a_{m2}x_2 + \dots + a_{mn}x_n = b_n \end{cases} \Leftrightarrow \begin{matrix} \begin{bmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1n} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2n} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{m1} & a_{m2} & \dots & a_{mn} \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ \vdots \\ x_n \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} b_1 \\ b_2 \\ \vdots \\ b_n \end{bmatrix} \\ \downarrow A \qquad \downarrow X \qquad \downarrow B \end{matrix} \Leftrightarrow$$

$\Leftrightarrow AX=B \Leftrightarrow X=A^{-1}B = \dots \Leftrightarrow (x_1, x_2, \dots, x_n) = (\dots).$

✓ Λύση-διερεύνηση γραμμικού συστήματος με ορίσους.

• 2×2 $\begin{cases} a_1x + b_1y = \gamma_1 \\ a_2x + b_2y = \gamma_2 \end{cases}, D = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix}$

i) $D \neq 0 \Leftrightarrow \text{ΜΜΛ}, (x, y) = \left(\frac{D_x}{D}, \frac{D_y}{D} \right)$, όπου $D_x = \begin{vmatrix} \gamma_1 & b_1 \\ \gamma_2 & b_2 \end{vmatrix}, D_y = \begin{vmatrix} a_1 & \gamma_1 \\ a_2 & \gamma_2 \end{vmatrix}$

ii) $D \neq 0 \rightarrow D_x \neq 0 \vee D_y \neq 0 \Rightarrow \text{Αδύνατο}$
 $D = 0 \rightarrow \begin{cases} |a_1| + |a_2| + |b_1| + |b_2| \neq 0 \Leftrightarrow (\Sigma) \text{ αδύνατο} \\ |a_1| + |a_2| + |b_1| + |b_2| = 0 \rightarrow \begin{cases} |\gamma_1| + |\gamma_2| \neq 0 \Leftrightarrow (\Sigma) \text{ αδύνατο} \\ |\gamma_1| + |\gamma_2| = 0 \Leftrightarrow (\Sigma) \text{ ταυτοτικό} \end{cases} \end{cases}$

$$\boxed{3 \times 3} \begin{cases} a_1 x + b_1 y + \gamma_1 z = \delta_1 \\ a_2 x + b_2 y + \gamma_2 z = \delta_2 \\ a_3 x + b_3 y + \gamma_3 z = \delta_3 \end{cases}, D = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}$$

i) Αν $D \neq 0 \Leftrightarrow$ Μ.Μ.Λ. $(x, y, z) = \left(\frac{D_x}{D}, \frac{D_y}{D}, \frac{D_z}{D} \right)$

οπότε $D_x = \begin{vmatrix} \delta_1 & b_1 & \gamma_1 \\ \delta_2 & b_2 & \gamma_2 \\ \delta_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}, D_y = \begin{vmatrix} a_1 & \delta_1 & \gamma_1 \\ a_2 & \delta_2 & \gamma_2 \\ a_3 & \delta_3 & \gamma_3 \end{vmatrix}, D_z = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \delta_1 \\ a_2 & b_2 & \delta_2 \\ a_3 & b_3 & \delta_3 \end{vmatrix}$

ii) Αν $D = 0 \Rightarrow$ (Σ) αδύνατο \forall αόριστο.

Απόδειξη: $\begin{cases} a_1 x + b_1 y + \gamma_1 z = \delta_1 \\ a_2 x + b_2 y + \gamma_2 z = \delta_2 \\ a_3 x + b_3 y + \gamma_3 z = \delta_3 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{matrix} \begin{bmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} \delta_1 \\ \delta_2 \\ \delta_3 \end{bmatrix} \\ \downarrow A \qquad \qquad \downarrow X \qquad \qquad \downarrow B \end{matrix}$

i) Αν $D \neq 0 \Leftrightarrow A$ αντιστρέψιμος

$$A \cdot X = B \Leftrightarrow X = A^{-1} B$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} A_1 & -A_2 & A_3 \\ -B_1 & B_2 & -B_3 \\ \Gamma_1 & -\Gamma_2 & \Gamma_3 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} \delta_1 \\ \delta_2 \\ \delta_3 \end{bmatrix} = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} A_1 \delta_1 - \delta_2 A_2 + \delta_3 A_3 \\ -\delta_1 B_1 + \delta_2 B_2 - \delta_3 B_3 \\ \delta_1 \Gamma_1 - \delta_2 \Gamma_2 + \delta_3 \Gamma_3 \end{bmatrix}$$

Άλλα $\delta_1 A_1 - \delta_2 A_2 + \delta_3 A_3 = \delta_1 \begin{vmatrix} b_2 & \gamma_2 \\ b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} - \delta_2 \begin{vmatrix} b_1 & \gamma_1 \\ b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} + \delta_3 \begin{vmatrix} b_1 & \gamma_1 \\ b_2 & \gamma_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} \delta_1 & b_1 & \gamma_1 \\ \delta_2 & b_2 & \gamma_2 \\ \delta_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = D_x$

και όμοια $-\delta_1 B_1 + \delta_2 B_2 - \delta_3 B_3 = D_y$
 $\delta_1 \Gamma_1 - \delta_2 \Gamma_2 + \delta_3 \Gamma_3 = D_z$

Άρα: $\begin{bmatrix} x \\ y \\ z \end{bmatrix} = \frac{1}{D} \begin{bmatrix} D_x \\ D_y \\ D_z \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} D_x/D \\ D_y/D \\ D_z/D \end{bmatrix} \Leftrightarrow (x, y, z) = \left(\frac{D_x}{D}, \frac{D_y}{D}, \frac{D_z}{D} \right)$

ii) Αν $D = 0 \Rightarrow$ θα δείξουμε αργότερα ότι (Σ) αδύνατο \forall αόριστο.

↑
 \rightarrow Σε ομογενές, αν $D \neq 0 \Rightarrow$ Μ.Μ.Λ. $(x, y, z) = (0, 0, 0)$
αν $D = 0 \Rightarrow$ (Σ) αόριστο.

$$\boxed{2 \times 1} \quad \begin{cases} a_1 x = b_1 & \text{με επαυξημένο } M = \begin{bmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{bmatrix} \\ a_2 x = b_2 & \text{πίνακα} \end{cases}$$

$$\Theta. \quad \boxed{\text{Av } (\Sigma) \text{ συμβιβαστο} \Rightarrow D(M) = 0}$$

Απόδειξη : (Σ) συμβιβαστο $\Rightarrow \exists$ λύση, έστω x_0 .

$$\begin{aligned} \text{i) Av } |a_1| + |a_2| \neq 0, \text{ έστω } a_2 \neq 0 & \xrightarrow{\omega} x_0 = \frac{b_2}{a_2} \Rightarrow \text{επαληθεύει την } (2) \Rightarrow \\ & \text{ } x_0 \text{ λύση } (\Sigma) \text{ συμβ.} \\ \Rightarrow a_2 \frac{b_1}{a_1} = b_2 & \Rightarrow a_1 b_2 - a_2 b_1 = 0 \Rightarrow D(M) = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = 0. \end{aligned}$$

$$\text{ii) Av } |a_1| + |a_2| = 0 \Rightarrow a_1 = a_2 = 0$$

$$\text{οπότε } D(M) = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 0 & b_1 \\ 0 & b_2 \end{vmatrix} = 0.$$

$$\uparrow \text{ Αντίθετο αντίστροφα: } \boxed{D(M) \neq 0 \Rightarrow (\Sigma) \text{ α συμβιβαστο}}$$

$$\Theta. \quad \boxed{D(M) = 0 \wedge |a_1| + |a_2| \neq 0 \Rightarrow \text{Το σύστημα έχει ΜΜΛ } x = \frac{b_1}{a_1} = \frac{b_2}{a_2}}$$

$$\text{Απόδειξη: } |a_1| + |a_2| \neq 0 \Rightarrow \underline{a_1 \neq 0} \wedge \underline{a_2 \neq 0}$$

$$\text{Έστω } \begin{cases} a_1 x = b_1 \\ a_2 x = b_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{b_1}{a_1} \\ x = \frac{b_2}{a_2} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \rightarrow \\ a_2 \frac{b_1}{a_1} = b_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \rightarrow \\ a_1 b_2 - a_2 b_1 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{a_1}{b_1} \\ D=0 \rightarrow \text{ισχύει } \forall x \in \mathbb{R} \end{cases} \Leftrightarrow x = \frac{b_1}{a_1}$$

$$D=0 \Leftrightarrow a_1 b_2 - a_2 b_1 = 0 \Leftrightarrow \frac{b_1}{a_1} = \frac{b_2}{a_2} = x.$$

$$\boxed{3 \times 2} \quad \begin{cases} a_1 x + b_1 y = \gamma_1 \\ a_2 x + b_2 y = \gamma_2 \\ a_3 x + b_3 y = \gamma_3 \end{cases} \text{ με επαυξημένο } M = \begin{bmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{bmatrix} \text{ πίνακα}$$

$$\Theta. \quad \boxed{\text{Av } (\Sigma) \text{ συμβιβαστο} \Rightarrow D(M) = 0}$$

Απόδειξη : (Σ) συμβιβαστο $\Rightarrow \exists$ λύση, έστω (x_0, y_0) .

i) Αν $|\Gamma_1| + |\Gamma_2| + |\Gamma_3| \neq 0$, έστω $\Gamma_3 \neq 0$.

Λύνω το σύστημα των δύο πρώτων εξισώσεων:

$$(\Sigma') \begin{cases} a_1 x + b_1 y = \gamma_1 \\ a_2 x + b_2 y = \gamma_2 \end{cases}, D = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 \\ a_2 & b_2 \end{vmatrix} = \Gamma_3 \neq 0 \Rightarrow \text{το } 2 \times 2 \text{ } (\Sigma') \text{ έχει ΜΜΛ. (α} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \begin{cases} x = \frac{D_x}{D} = \frac{\begin{vmatrix} \gamma_1 & b_1 \\ \gamma_2 & b_2 \end{vmatrix}}{\Gamma_3} = \frac{-\begin{vmatrix} b_1 & \gamma_1 \\ b_2 & \gamma_2 \end{vmatrix}}{\Gamma_3} = \frac{-A_3}{\Gamma_3} \\ y = \frac{D_y}{D} = \frac{\begin{vmatrix} a_1 & \gamma_1 \\ a_2 & \gamma_2 \end{vmatrix}}{\Gamma_3} = \frac{B_3}{\Gamma_3} \end{cases} \xrightarrow[\text{συμβ.}]{(\Sigma)} (x, y) = \left(\frac{-A_3}{\Gamma_3}, \frac{B_3}{\Gamma_3} \right) \text{ επαληθεύει} \\ \text{την (3)} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow a_3 \left(\frac{-A_3}{\Gamma_3} \right) + b_3 \frac{B_3}{\Gamma_3} = \gamma_3 \Rightarrow a_3 A_3 - b_3 B_3 + \gamma_3 \Gamma_3 = 0 \Rightarrow \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow D(M) = 0.$$

ii) Αν $|\Gamma_1| + |\Gamma_2| + |\Gamma_3| = 0 \Leftrightarrow \Gamma_1 = \Gamma_2 = \Gamma_3 = 0$

$$D(M) = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = \gamma_1 \Gamma_1 + \gamma_2 \Gamma_2 + \gamma_3 \Gamma_3 = \gamma_1 \cdot 0 + \gamma_2 \cdot 0 + \gamma_3 \cdot 0 = 0.$$

• Διερεύνηση συστήματος 3×2 .

1) Αν $D \neq 0 \Rightarrow$ το (Σ) είναι αδύνατο.

2) Αν $D = 0$ και

$$* \text{ i) } |\Gamma_1| + |\Gamma_2| + |\Gamma_3| \neq 0 \Leftrightarrow \text{τότε } \begin{cases} a_1 x + b_1 y = \gamma_1 \\ a_2 x + b_2 y = \gamma_2 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = \frac{-A_3}{\Gamma_3} \\ y = \frac{B_3}{\Gamma_3} \end{cases} \Leftrightarrow (x, y) = \left(\frac{-A_3}{\Gamma_3}, \frac{B_3}{\Gamma_3} \right) \text{ ΜΜΛ.}$$

$D(M) = 0 \Rightarrow$ η λύση επαληθεύει την (3): $a_3 x + b_3 y = \gamma_3$

ii) $|\Gamma_1| + |\Gamma_2| + |\Gamma_3| = 0$ και

α) $|A_1| + |A_2| + |A_3| + |B_1| + |B_2| + |B_3| = 0 \Rightarrow$ ένα (Σ') 2×2 του (Σ) είναι αδύνατο \Rightarrow
 $\Rightarrow (\Sigma)$ αδύνατο

β) $\nexists A_i = B_i = 0 \Rightarrow (\Sigma)$ αδύνατο ή αοριστο.

$$\rightarrow \boxed{D(M) = 0 \wedge |\Gamma_1| + |\Gamma_2| + |\Gamma_3| \neq 0 \Rightarrow \text{το } (\Sigma) \text{ έχει ΜΜΛ } (x, y) = \left(\frac{-A_3}{\Gamma_3}, \frac{B_3}{\Gamma_3} \right)}$$

● 3x3 ομογενές

$$\begin{cases} a_1x + b_1y + \gamma_1z = 0 \\ a_2x + b_2y + \gamma_2z = 0 \\ a_3x + b_3y + \gamma_3z = 0 \end{cases} \quad (\Sigma)$$

Αν $D \neq 0 \Leftrightarrow$ Το ομογενές (Σ) έχει ΜΜΛ $(x, y, z) = (0, 0, 0)$.

Θ. Αν $D = 0 \Leftrightarrow$ Το ομογενές (Σ) έχει και μη μηδενικές λύσεις.

Αποδείξη: ^{Ευθύ} Έστω $D = 0 \Rightarrow (\Sigma)$ αδύνατο $\vee (\Sigma)$ αόριστο $\Rightarrow (\Sigma)$ αόριστο \Rightarrow
 $(x, y, z) = (0, 0, 0)$ λύση (ως ομογενές)

\Rightarrow Το (Σ) έχει και μη μηδενικές λύσεις. (• Βλέπε και βιβλίο)

Αντίστροφο Έστω $(x_0, y_0, z_0) \neq (0, 0, 0)$ λύση του (Σ) . Αν $z_0 \neq 0$,

$$\begin{cases} a_1x + b_1y + \gamma_1z_0 = 0 \\ a_2x + b_2y + \gamma_2z_0 = 0 \\ a_3x + b_3y + \gamma_3z_0 = 0 \end{cases} \text{ συμβιβαστό (δίδει επαλ. για } (x_0, y_0, z_0) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \text{το } 3 \times 2 \begin{cases} a_1x + b_1y = -\gamma_1z_0 \\ a_2x + b_2y = -\gamma_2z_0 \\ a_3x + b_3y = -\gamma_3z_0 \end{cases} \text{ συμβιβαστό} \Rightarrow \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & -\gamma_1z_0 \\ a_2 & b_2 & -\gamma_2z_0 \\ a_3 & b_3 & -\gamma_3z_0 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \cancel{z_0} \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow D = \begin{vmatrix} a_1 & b_1 & \gamma_1 \\ a_2 & b_2 & \gamma_2 \\ a_3 & b_3 & \gamma_3 \end{vmatrix} = 0.$$

δίνει $z_0 \neq 0$

Γενικεύοντας

1) $\boxed{V \times V}$

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1v}x_v = b_1 \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2v}x_v = b_2 \\ \dots \\ a_{v1}x_1 + a_{v2}x_2 + \dots + a_{vv}x_v = b_v \end{cases} \quad D = \begin{vmatrix} a_{11} & a_{12} & \dots & a_{1v} \\ a_{21} & a_{22} & \dots & a_{2v} \\ \dots & \dots & \dots & \dots \\ a_{v1} & a_{v2} & \dots & a_{vv} \end{vmatrix}$$

i) Αν $D \neq 0 \Rightarrow$ Το (Σ) έχει ΜΜΛ $(x_1, x_2, \dots, x_v) = \left(\frac{D_1}{D}, \frac{D_2}{D}, \dots, \frac{D_v}{D} \right)$

όπου $D_1 = \begin{vmatrix} b_1 & a_{12} & a_{13} & \dots & a_{1v} \\ a_{21} & b_2 & a_{23} & \dots & a_{2v} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ a_{v1} & b_v & a_{v2} & a_{v3} & \dots & a_{vv} \end{vmatrix}$, κτλ.

ii) Αν $D = 0 \Rightarrow$ Το (Σ) είναι αδύνατο \vee αόριστο.

2) Σε $\boxed{\text{ομογενές } v \times v}$, $D \neq 0 \Leftrightarrow \text{το ομογενές } (\Sigma) \text{ έχει και μη μηδενικές λύσεις}$

i) $\forall v \ D \neq 0 \Leftrightarrow \text{το ομογενές } (\Sigma) \text{ έχει ΜΜΛ } (x_1, x_2, \dots, x_n) = (0, 0, \dots, 0)$.

ii) $\forall v \ D = 0 \Leftrightarrow \text{το ομογενές } (\Sigma) \text{ έχει και μη μηδενικές λύσεις}$.

3) $\boxed{v \times (v-1)}$

$$\begin{cases} a_{11}x_1 + a_{12}x_2 + \dots + a_{1(v-1)}x_{v-1} = a_{1v} \\ a_{21}x_1 + a_{22}x_2 + \dots + a_{2(v-1)}x_{v-1} = a_{2v} \\ \dots \\ a_{v1}x_1 + a_{v2}x_2 + \dots + a_{v(v-1)}x_{v-1} = a_{vv} \end{cases}, M \text{ επαυξημένος πίνακας}$$

$D = D(M)$

i) $D \neq 0 \Rightarrow \text{το } (\Sigma) \text{ είναι αδύνατο}$.

ii) $\text{το } (\Sigma) \text{ είναι συμβίβαστο} \Rightarrow D = 0$.

iii) $\forall v \ D = 0$, πρέπει να λυθεί το σύστημα για να διαπιστώσω αν έχει ΜΜΛ \forall αόριστο \forall αδύνατο.

→ Βασικές προτάσεις

$\boxed{\text{Π}_1} \quad \forall A, B \in \Pi_2 \Rightarrow D(AB) = D(A) \cdot D(B)$

Απόδειξη:

$A, B \in \Pi_2 \Rightarrow \begin{cases} A = \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \\ B = \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix} \end{cases}$ όπου $a, b, \gamma, \delta, x, y, z, w \in \mathbb{R}$.

$$\begin{aligned} D(A \cdot B) &= D\left(\begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x & y \\ z & w \end{bmatrix}\right) = D\left(\begin{bmatrix} ax+bz & ay+bw \\ \gamma x+\delta z & \gamma y+\delta w \end{bmatrix}\right) = \begin{vmatrix} ax+bz & ay+bw \\ \gamma x+\delta z & \gamma y+\delta w \end{vmatrix} = \\ &= (ax+bz)(\gamma y+\delta w) - (ay+bw)(\gamma x+\delta z) = a\gamma xy + a\delta xw + b\gamma yz + b\delta zw - a\gamma xy - a\delta yz - b\gamma xw - b\delta zw = \\ &= a\delta(xw-yz) + b\gamma(yz-xw) = (a\delta-b\gamma)(yz) - (a\delta-b\gamma)(xw-yz) = \end{aligned}$$

$$= \begin{vmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{vmatrix} \cdot \begin{vmatrix} x & y \\ z & w \end{vmatrix} = D(A) \cdot D(B)$$

→ Η πρόταση ισχύει γενικότερα: $\boxed{\forall A, B \in \Pi_n \Rightarrow D(A \cdot B) = D(A) \cdot D(B)}$

$$\textcircled{\Pi_2} \quad \left. \begin{array}{l} \forall A \in \mathbb{T}_V \\ a_v, a_{v-1}, \dots, a_1 \in \mathbb{R} \wedge a_0 \in \mathbb{R}^* \\ a_v A^v + a_{v-1} A^{v-1} + \dots + a_1 A + a_0 I = \mathbf{0} \end{array} \right\} \Rightarrow A \text{ αντιστρέψιμος}$$

Απόδειξη:

$$\begin{aligned} \forall A \quad a_v A^v + a_{v-1} A^{v-1} + \dots + a_1 A + a_0 I = \mathbf{0} &\Rightarrow \begin{cases} a_0 I = A(-a_v A^{v-1} - a_{v-1} A^{v-2} - \dots - a_1 I) \Rightarrow \\ a_0 I = A(-a_v A^{v-1} - a_{v-1} A^{v-2} - \dots - a_1 I) A \Rightarrow \end{cases} \\ \Rightarrow \begin{cases} I = A \left(-\frac{a_v}{a_0} A^{v-1} - \frac{a_{v-1}}{a_0} A^{v-2} - \dots - \frac{a_1}{a_0} I \right) \\ I = \left(-\frac{a_v}{a_0} A^{v-1} - \frac{a_{v-1}}{a_0} A^{v-2} - \dots - \frac{a_1}{a_0} I \right) A \end{cases} \Rightarrow A \text{ αντιστρέψιμος} \end{aligned}$$

$$\mu \in A^{-1} = -\frac{a_v}{a_0} A^{v-1} - \frac{a_{v-1}}{a_0} A^{v-2} - \dots - \frac{a_1}{a_0} I.$$

$$\textcircled{\Pi_3} \quad \forall A = \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \Rightarrow A^2 - (a+\delta)A + D \cdot I = \mathbf{0}$$

Απόδειξη

$$\begin{aligned} A^2 - (a+\delta)A + DI &= \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} - (a+\delta) \begin{bmatrix} a & b \\ \gamma & \delta \end{bmatrix} + (a\delta - b\gamma) \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} a^2 + b\gamma & ab + b\delta \\ a\gamma + \gamma\delta & b\gamma + \delta^2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} -a^2 - a\delta & -ab - b\delta \\ -a\gamma - \gamma\delta & -a\delta - \delta^2 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} a\delta - b\gamma & 0 \\ 0 & a\delta - b\gamma \end{bmatrix} = \\ &= \begin{bmatrix} 0 & 0 \\ 0 & 0 \end{bmatrix} = \mathbf{0} \end{aligned}$$

• $A, B \in \mathbb{T}_V: ABA = I_V \Rightarrow AB = BA.$

ΔΟΜΕΣ

▼ Εσωτερικές πράξεις

• ΟΡΙΣΜΟΣ: Γενικά, πράξη λέγεται κάθε απεικόνιση $f: A \times B \rightarrow E$ κατά την οποία, $\forall (a, b) \in A \times B \xrightarrow{f} a \# b \in E$.

- Τα σύνολα A, B, E είναι μη κενά.

- Η εικόνα $a \# b$ λέγεται εξαγόμενο της πράξης f . ($a \# b = f[(a, b)]$)

(N) Εστω μια πράξη $*: A \times B \rightarrow \Gamma$
Αν $a = b \in A$
 $\gamma \in B$

Π. Εστω μια πράξη $*: A \times B \rightarrow \Gamma$ και $a, b \in A, \gamma \in B$.

Τότε, $a = b \Rightarrow a * \gamma = b * \gamma$.

Αν $a, b \in B, \gamma \in A$, τότε

$a = b \Rightarrow \gamma * a = \gamma * b$.

Απόδειξη: Εστω $a, b \in A, \gamma \in B$.

μη. $a = b$
αξ. $\gamma = \gamma$
 $\xrightarrow{\text{απεικ.}} (a, \gamma) = (b, \gamma) \xrightarrow{*} *[(a, \gamma)] = *[(b, \gamma)] \Rightarrow a * \gamma = b * \gamma$

Ομοια, αν $a, b \in B, \gamma \in A$.

$\gamma = \gamma$
 $a = b$
 $\xrightarrow{\text{απεικ.}} (\gamma, a) = (\gamma, b) \xrightarrow{*} \gamma * a = \gamma * b$

• ΟΡΙΣΜΟΣ: Αν $E \neq \emptyset$, τότε εσωτερική πράξη στο E λέγεται κάθε απεικόνιση $f: E \times E \rightarrow E$ κατά την οποία $\forall (a, b) \in E \times E \xrightarrow{f} a \# b \in E$.

• ΟΡΙΣΜΟΣ: Εστω μια πράξη $*$ στο E . Ένα σύνολο $E_1: \emptyset \neq E_1 \subseteq E$ θα λέγεται κλειστό ως προς την πράξη $*$ όταν $\forall (a, b) \in E_1 \times E_1, a * b \in E_1$

• Γνωστά σύνολα

• Στα αριθμητικά σύνολα.

1) Το $\mathbb{N} = \{0, 1, 2, \dots\}$ είναι κλειστό ως προς $+$,

2) Το $\mathbb{Z} = \{0, \pm 1, \pm 2, \dots\}$ είναι κλειστό ως προς $+$, $-$,

3) Το $\mathbb{Q} = \left\{ \frac{a}{b} : a \in \mathbb{Z}, b \in \mathbb{Z}^* \right\}$ είναι κλειστό ως προς $+$, $-$,

- 4) Το σύνολο \mathbb{R} είναι κλειστό ως προς $+$, $-$, \cdot .
- 5) Ειδικά, τα σύνολα \mathbb{Q}^* , \mathbb{R}^* είναι κλειστά ως προς την \div και \cdot αλλά δεν είναι κλειστά ως προς $+$, $-$.
- 6) Το σύνολο \mathbb{Z}^* είναι κλειστό ως προς \cdot αλλά δεν είναι κλειστό ως προς $+$, $-$, \div .
- 7) Το σύνολο \mathbb{N}^* είναι το μοναδικό σύνολο με άστρο το οποίο είναι κλειστό στην $+$! Επίσης είναι κλειστό ως προς \cdot . Φυσικά, δεν είναι κλειστό στην $-$, \div .

• Στα σύνολα πινάκων

1) Το Π_n είναι κλειστό ως προς $+$, $-$ και \cdot (πολλ/σμο πίνακα με πίνακα).

2) Το $\Pi_{m \times n}$ είναι κλειστό μόνο ως προς $+$, $-$.

• Στα σύνολα συναρτήσεων

1) Τα $F_A = \{f / A_f = A\}$ είναι κλειστά ως προς $+$, $-$, \cdot .

2) Το $A = \{f : f \text{ αρτια}\}$ είναι κλειστό ως προς $+$, $-$, \cdot του F .

3) Το $P = \{f : f \text{ περιττή}\}$ είναι κλειστό ως προς $+$, $-$ και μη κλειστό στο \cdot του F .

4) Το $\mathcal{P} = \{f : f \text{ περιοδική}\}$ είναι κλειστό ως προς $+$, $-$, \cdot του F .

Να δείχουν

παρ. βιβλίου

• Αν E ένα μη κενό σύνολο, τότε το δυναμοσύνολο του $\mathcal{P}(E) = \{X : X \subseteq E\}$ είναι κλειστό στις πράξεις " \cap " και " \cup ".

ΥΙΔΙΟΤΗΤΕΣ ΤΩΝ ΠΡΑΞΕΩΝ

• ΟΡΙΣΜΟΣ: Μια πράξη $*$ στο E λέγεται

αντιμεταθετική $\iff \forall a, b \in E : a * b = b * a$

προσεταιριστική $\iff \forall a, b, c \in E : (a * b) * c = a * (b * c)$

• Παρατήρηση Αν $E \subseteq K$ και $*$ εσωτερική πράξη τωσθ E, K .

ΚΡΙΤΗΡΙΟ

$*$ αντιμεταθετική στο $K \implies *$ αντιμεταθετική στο E

$*$ προσεταιριστική στο $K \implies *$ προσεταιριστική στο E .

• ΟΡΙΣΜΟΣ: e ουδέτερο στοιχείο στο $(E, *) \iff \forall x \in E, x * e = e * x = x$.

- Το e σε προσθετική πράξη συμβολίζεται $0 \rightarrow$ μηδενικό στοιχείο

- Το $-e$ σε πολ/κη πράξη συμβολίζεται $1 \rightarrow$ μοναδιαίο στοιχείο.

Θ. Αν υπάρχει ουδέτερο στοιχείο e ως προς την πράξη $*$ του E , τότε αυτό είναι μοναδικό.

Απόδειξη: e ουδέτερο στοιχείο $\Rightarrow \forall x \in E, x * e = e * x = e$. (1)
 Εστω \checkmark ότι υπάρχει και άλλο e' ουδέτερο στοιχείο $\Rightarrow e * e' = e$
 Για $x = e'$ (1) $\Rightarrow e * e'$

Εστω ότι υπάρχει και άλλο ουδέτερο στοιχείο e' .

$$e' \text{ ουδ. στοιχ.} \Rightarrow \begin{cases} e * e' = e & (e' \text{ ουδ. σι.}) \\ e * e' = e' & (e \text{ ουδ. σι.}) \end{cases} \Rightarrow e = e'$$

• Παρατήρησιμ-κρίτήριο: Αν $E \subseteq K$ και $*$ εσωτερική πράξη του E, K τότε
 $"e_K"$ ουδέτερο στοιχείο στο K \Rightarrow " e_K " ουδέτερο στοιχείο στο E .
 $A \quad e \in E \subseteq K$

• Αν $e \in E$, τότε "ίσως" το E να έχει δικό του ουδέτερο στοιχείο.

• ΟΡΙΣΜΟΣ: a, a' συμμετρικά ως προς την $*$ του $E \iff \begin{cases} \exists \text{ ουδέτερο στοιχείο } e \in E, \text{ σπιν } * \\ a * a' = a' * a = e. \end{cases}$

• Ο συμμετρικός e' του e είναι $e' = e$ διότι $e * e = e$.

Θ. $\left. \begin{array}{l} \text{Η } * \text{ προσεταιριστική στο } E \\ e \in E \\ a' \text{ συμμ. στο } a \in E \end{array} \right\} \Rightarrow a' \text{ μοναδικό.}$

Απόδειξη: Εστω a', a'' συμμετρικά του $a \in E$ ως προς την προσεταιριστική πράξη $*$ του E . Τότε $a' * a = a * a' = e$ (1)

$$a'' * a = a * a'' = e. \quad (2)$$

$$a'' = a'' * e = \quad (e \text{ ουδέτερο στοιχείο})$$

$$= a'' * (a * a') = \quad (1)$$

$$= (a'' * a) * a' = \quad (* \text{ προσεταιριστική})$$

$$= e * a' = \quad (2)$$

$$= a' \quad (e \text{ ουδέτερο στοιχείο}).$$

• Αν για ένα $a \in E$ υπάρχουν δύο ή περισσότερα συμμετρικά ως προς την $*$ του E $\Rightarrow * \text{ όχι προσεταιριστική.}$

$$\Theta. \left. \begin{array}{l} * \text{ προσεταιριστική στο } E \\ e \in E \\ a' \text{ συμμετρικό του } a \in E \\ b' \text{ συμμετρικό του } b \in E \end{array} \right\} \Rightarrow (a*b)' = b'*a'$$

δηλαδή και το $a*b$ έχει συμμετρικό το $b'*a'$.

Απόδειξη: Αρκεί $(a*b)*(b'*a') = (b'*a')*(a*b) = e$.

$$\begin{aligned} (a*b)*(b'*a') &= \text{(* προσεταιριστική)} \\ &= a*[b*(b'*a')] = \text{(* προσεταιριστική)} \\ &= a*[(b*b')*a'] = \text{(b, b' συμμετρικά)} \\ &= a*(e*a') = \text{(e ουδέτερο στοιχείο)} \\ &= a*a' = \text{(a, a' συμμετρικά)} \\ &= e \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} (b'*a')*(a*b) &= \text{(* προσεταιριστική)} \\ &= b'*[a*(a*b)] = \text{(* προσεταιριστική)} \\ &= b'*[(a'a)*b] = \text{(a, a' συμμετρικά)} \\ &= b'*(e*b) = \text{(e ουδέτερο στοιχείο)} \\ &= b'*b = \text{(b, b' συμμετρικά)} \\ &= e \end{aligned}$$

Έτσι, $(a*b)*(b'*a') = e \Rightarrow (a*b)*(b'*a') = (b'*a')*(a*b) = e \Rightarrow (a*b), (b'*a')$ συμμ.
 $(b'*a')*(a*b) = e$

$$\Rightarrow (a*b)' = b'*a'$$

$$\Theta. \left. \begin{array}{l} * \text{ προσεταιριστική στο } E \\ e \in E \\ a' \text{ συμμετρικό του } a \in E \end{array} \right\} \Rightarrow (a')' = a$$

Απόδειξη

$$\begin{aligned} (a')' &= (a')' * e = \text{(e ουδέτερο στοιχείο)} \\ &= (a')' * a = \text{(a, a' συμμετρικά)} \\ &= (a')' * (a'a) = \text{(* προσεταιριστική)} \\ &= [(a')' * a] * a = \text{(a')', a' συμμετρικά)} \\ &= e * a = \text{(e ουδέτερο στοιχείο)} \\ &= a \end{aligned}$$

↳ Αντιστροφότητα:

$$\left. \begin{array}{l} e \in E \text{ ως προς } * \\ (a')' \neq a \end{array} \right\} \Rightarrow * \text{ όχι προσεταιριστική.}$$

• Παρατήρηση

$$\left. \begin{array}{l} \text{Αν } \emptyset \neq E_1 \subseteq E \\ E_1 \text{ κλειστό ως προς } * \text{ του } E \\ a, a' \text{ συμμετρικά } \wedge a, a' \in E_1 \end{array} \right\} \Rightarrow e \in E_1$$

• Όταν μια πράξη σημειώνεται

1) Προσθετικά

το συμμετρικό του a συμβολίζεται $-a$ και έτσι έχουμε $a + (-a) = (-a) + a = 0$

2) Πολλαπλασιαστικά

το συμμ. του a συμβολίζεται a^{-1} και έτσι έχουμε $a \cdot a^{-1} = a^{-1} \cdot a = 1$

▼ Μέθοδος. Για να δείξω ότι

1) Ένα σύνολο $\emptyset \subset A \subseteq E$ είναι "κλειστό" ως προς την πράξη $*$ του E , δείχνω ότι $\forall (a, b) \in A \times A \Rightarrow a * b \in A$.

2) Το A δεν είναι "κλειστό", δείχνω ότι

$$\exists (a, b) \in A \times A : a * b \notin A \text{ (Μέθοδος αντιπαραδείγματος)}$$

3) Για να βρω δείξω την αντιμεταθετική ή προσεταιριστική ιδιότητα μιας πράξης, δείχνω πρώτα ότι η πράξη είναι εσωτερική στο A .

4) Για να βρω ουδέτερο, λέω

εστω $e \in A : x * e = x, \forall x \in A$ και με εξ'αυτότητας μηδενικά πολυώνυμα βρίσκω το πιθανό e . Αν ^{και} $e * x = x$, τότε e ουδέτερο στοιχείο.

• Εξ'αυτότητας μηδενικά πολυώνυμα

$$a_n x^n + a_{n-1} x^{n-1} + \dots + a_1 x + a_0 = 0, \forall x \in \mathbb{R} \Leftrightarrow a_n = a_{n-1} = \dots = a_1 = a_0 = 0$$

(ισχύει και για υπεραίνοδα του συνόλου των $\mathbb{R}[x]$)

5) Για να βρω το συμμετρικό, εξετάζω πρώτα αν υπάρχει ουδέτερο στοιχείο. Αν υπάρχει e ουδέτερο, λύνω την εξίσωση $a * a' = e$. Δεκτές είναι οι ρίζες a' για τις οποίες $a' * a = e$. Αν υπάρχουν δύο ή περισσότερα συμμετρικά, αυτό σφίγγεται στο ότι η πράξη δεν είναι προσεταιριστική.

• Πριν αποδείξω οποιαδήποτε ιδιότητα, δείχνω ότι η πράξη είναι εσωτερική στο A .

• ΒΑΣΙΚΗ •

Εστω "ο" προσεταιριστική στο A , τότε $(\forall a \in A, \exists b, \gamma \in A : \underset{\uparrow (3)}{b} o a = a o \underset{\uparrow (3)}{\gamma} = e) \Rightarrow b = \gamma \wedge b$ συμμ. του a .
 με $e \in A$ ουδέτερο στοιχείο (2).

Απόδειξη (1) (3) (1) (3)
 Είναι $b \stackrel{(1)}{=} b o e \stackrel{(3)}{=} b o (a o \gamma) \stackrel{(1)}{=} (b o a) o \gamma \stackrel{(3)}{=} e o \gamma = \gamma \Rightarrow b = \gamma$.

(3) $\Rightarrow b o a = a o \gamma = e \xrightarrow{b = \gamma} b o a = a o b = e \Rightarrow b$ συμμ. του a

• Παράδειγμα πράξης με στοιχεία που έχουν περισσότερα από ένα συμμετρικά.

$(\mathbb{R}, *) : x * y = x + y + x^2 y^2$.

Αν $x < \frac{1}{\sqrt[3]{4}} \Leftrightarrow$ το x έχει δύο συμμετρικά στοιχεία ως προς $*$.

Απόδειξη: Πρέπει να υπάρχει ουδέτερο στοιχείο.

Εστω $e \in \mathbb{R} : \forall x \in \mathbb{R}, x * e = e * x = x$.

$x * e = x \Leftrightarrow x + e + e x^2 e^2 = x \Leftrightarrow e^2 x^2 + e = 0, \forall x \in \mathbb{R} \Leftrightarrow \begin{cases} e^2 = 0 \\ e = 0 \end{cases} \Leftrightarrow e = 0$

Είναι και $e * x = 0 * x = 0 + x + 0^2 x^2 = x, \forall x \in \mathbb{R}$, Άρα $e = 0$ ουδέτερο.

Εστω x' συμμετρικό του $x \in \mathbb{R}$.

τότε $x * x' = x' * x = e \Leftrightarrow \begin{cases} x + x' + x^2 x'^2 = 0 \\ x' + x + x'^2 x^2 = 0 \end{cases} \Leftrightarrow x + x' + x^2 x'^2 = 0 \Leftrightarrow x^2 x'^2 + x' + x = 0. (1)$

Το x έχει δύο συμμετρικά ως προς $*$ \Leftrightarrow Η (1) έχει δύο λύσεις στο $\mathbb{R} \Leftrightarrow \Delta = 1 - 4x^3 > 0 \Leftrightarrow 4x^3 < 1 \Leftrightarrow x^3 < \frac{1}{4} \Leftrightarrow x < \frac{1}{\sqrt[3]{4}}$.

Τα συμμετρικά αυτά είναι τα $x'_{1,2} = \frac{-1 \pm \sqrt{1 - 4x^3}}{2x^2}$

• Εάν μια πράξη $(E, *)$ έχει ουδέτερο στοιχείο το e και $e \notin A \subseteq E$ (όπου A κλειστό ως προς την $*$) τότε το A έχει εν γένει άλλο ουδέτερο στοιχείο. Π.χ.

Στο $E : \emptyset \neq E \subset \mathbb{P}_2$ με $E = \left\{ \begin{bmatrix} a & 0 \\ 2a & 0 \end{bmatrix} : a \in \mathbb{R} \right\}$ υπάρχει ουδέτερο στοιχείο

ως προς την "ο" του \mathbb{P}_2 διάφορο του I_2 .

Απόδειξη

• Κλειστότητα: Εστω $A_1, A_2 \in E \Rightarrow \begin{cases} A_1 = \begin{bmatrix} x & 0 \\ 2x & 0 \end{bmatrix} \\ A_2 = \begin{bmatrix} y & 0 \\ 2y & 0 \end{bmatrix} \end{cases}$

Τότε $A_1 A_2 = \begin{bmatrix} x & 0 \\ 2x & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} y & 0 \\ 2y & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} xy & 0 \\ 2xy & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} z & 0 \\ 2z & 0 \end{bmatrix} : z \in \mathbb{R} \Rightarrow A_1 A_2 \in E$

άρα E κλειστό ως προς "·" του Π_2 .

• Ουδέτερο στοιχείο: Έστω I' ουδέτερο στοιχείο, $I' \in E \Rightarrow I = \begin{bmatrix} e & 0 \\ 2e & 0 \end{bmatrix}$.

$$AI' = A, \forall A \in E \Leftrightarrow \begin{bmatrix} x & 0 \\ 2x & 0 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} e & 0 \\ 2e & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x & 0 \\ 2x & 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow \begin{bmatrix} ex & 0 \\ 2ex & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x & 0 \\ 2x & 0 \end{bmatrix} \Leftrightarrow ex = x, \forall x \in \mathbb{R}$$

$$\Leftrightarrow (e-1)x = 0, \forall x \in \mathbb{R} \Leftrightarrow e-1 = 0 \Leftrightarrow e = 1, \text{ οπότε } I' = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \neq I_2.$$

Είναι και $I'A = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 2 & 0 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x & 0 \\ 2x & 0 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x & 0 \\ 2x & 0 \end{bmatrix} = A, \forall A \in E$ άρα I' ουδέτερο.

▼ Θεώρημα προσεταιριστικότητας

Έστω $\alpha_1, \alpha_2, \alpha_3, \dots, \alpha_n \in E$ και πράξη $*$ στο E .

Ορισμός: Η παράσταση $\alpha_1 * \alpha_2 * \alpha_3 \dots * \alpha_n$ ορίζεται επαγωγικά από τον τύπο

$$\alpha_1 * \alpha_2 * \alpha_3 * \dots * \alpha_n = (\alpha_1 * \alpha_2 * \alpha_3 * \dots * \alpha_{n-1}) * \alpha_n$$

Θ₁. Αν η πράξη $*$ είναι προσεταιριστική, το εξαχόμενο $\alpha_1 * \alpha_2 * \alpha_3 * \dots * \alpha_n = A$ είναι ανεξάρτητο από την προτεραιότητα με την οποία γίνονται οι πράξεις εφόσον τηρείται η διάταξη των όρων.

π.χ. $a * [(b * \gamma) * \delta] = (a * b) * (\gamma * \delta) = [a * (b * \gamma)] * \delta = a * b * \gamma * \delta$

Θ₂. Αν η πράξη $*$ είναι προσεταιριστική και αντιμεταθετική, είναι ανεξάρτητο από την προε, το εξαχόμενο $\alpha_1 * \alpha_2 * \alpha_3 * \dots * \alpha_n = A$ είναι ανεξάρτητο από την προτεραιότητα και την διάταξη με την οποία γίνονται οι πράξεις.

π.χ. $a * [(b * \gamma) * \delta] = (b * \delta) * (\gamma * a) = (\gamma * b) * (\delta * a) = a * b * \gamma * \delta$

• Όταν οι παράσταση σημειώνεται προσθετικά, συμβολίζεται ως

$$\sum_{i=1}^n \alpha_i = \alpha_1 + \alpha_2 + \alpha_3 + \dots + \alpha_n$$

ενώ, όταν συμβολίζεται πολλαπλασιαστικά, ως

$$\prod_{i=1}^n \alpha_i = \alpha_1 \alpha_2 \alpha_3 \dots \alpha_n$$

↑ ειδικά στο σύνολο \mathbb{R} και γενικά, σε κάθε σύνολο στο οποίο οι " $+$ ", " \cdot " είναι προσεταιριστικές και αντιμεταθετικές, ισχύει:

$$1) \quad \sum_{i=1}^n (a_i + b_i) = \sum_{i=1}^n a_i + \sum_{i=1}^n b_i$$

Απόδειξη: $A = \sum_{i=1}^n (a_i + b_i) = (a_1 + b_1) + (a_2 + b_2) + \dots + (a_n + b_n) =$
 $= (a_1 + a_2 + \dots + a_n) + (b_1 + b_2 + \dots + b_n) = \sum_{i=1}^n a_i + \sum_{i=1}^n b_i = B.$

$$2) \quad \sum_{i=1}^n (\lambda + a_i) = n\lambda + \sum_{i=1}^n a_i$$

Απόδειξη: $A = \sum_{i=1}^n (\lambda + a_i) = (\lambda + a_1) + (\lambda + a_2) + \dots + (\lambda + a_n) = n\lambda + (a_1 + a_2 + \dots + a_n) =$
 $= n\lambda + \sum_{i=1}^n a_i = B.$

$$3) \quad \sum_{i=1}^n (\lambda a_i) = \lambda \cdot \sum_{i=1}^n a_i$$

Απόδειξη: $A = \sum_{i=1}^n (\lambda a_i) = \lambda a_1 + \lambda a_2 + \dots + \lambda a_n = \lambda (a_1 + a_2 + \dots + a_n) = \lambda \cdot \sum_{i=1}^n a_i.$

$$4) \quad \prod_{i=1}^n (a_i b_i) = \left(\prod_{i=1}^n a_i \right) \cdot \left(\prod_{i=1}^n b_i \right)$$

Απόδειξη: $A = \prod_{i=1}^n (a_i b_i) = (a_1 b_1)(a_2 b_2) \dots (a_n b_n) = (a_1 a_2 \dots a_n)(b_1 b_2 \dots b_n) =$
 $= \left(\prod_{i=1}^n a_i \right) \cdot \left(\prod_{i=1}^n b_i \right) = B.$

• ΒΑΣΙΚΑ ΑΘΡΟΙΣΜΑΤΑ • $\rightarrow S_1 = 1 + 2 + 3 + \dots + v = \frac{v(v+1)}{2}$
 στο \mathbb{N} . $S_2 = 1^2 + 2^2 + 3^2 + \dots + v^2 = \frac{v(v+1)(2v+1)}{6}$
 $S_3 = 1^3 + 2^3 + 3^3 + \dots + v^3 = \frac{v^2(v+1)^2}{4}$ • $S_3 = S_1^2$

Δυνάμεις - πολλαπλασιασμοί

γενικά σε ένα σύνολο E .

Αν το σύνολο E έχει μια εσωτερική πράξη, προσεταιριστική η οποία είναι πολλαπλασιαστική (*)

Ορ $\alpha^v = \begin{cases} \alpha, & v=1 \\ \alpha^{v-1} \cdot \alpha, & v > 1 \end{cases}$ "δύναμη α^v "

προσθετική (+) $v\alpha = \begin{cases} \alpha, & v=1 \\ (v-1)\alpha + \alpha, & v > 1 \end{cases}$ "v-πλάσιο του α "

• $\alpha^{\mu\nu} = \alpha^\mu \cdot \alpha^\nu$

• $(\alpha^\mu)^\nu = \alpha^{\mu\nu}$

όπου $v, \mu \in \mathbb{N}^*$

• $\mu\alpha + \nu\alpha = (\mu + \nu)\alpha$

• $\mu(\nu\alpha) = (\mu\nu)\alpha$

Αν η πράξη στο E είναι και αντισυμμετρική, τότε ισχύουν και

• $(a \cdot b)^v = a^v \cdot b^v$ | • $v(a+b) = va + vb$.

Αν υπάρχει ουδέτερο στοιχείο

το μοναδιαίο 1

ορίσω $a^0 = 1$

το μηδενικό 0

$0a = 0$

Αν υπάρχει "ένα" συμμετρικό

το αντίστροφο a^{-1}

ορίσω $a^{-v} = (a^{-1})^v = (a^v)^{-1}$

το αντίθετο $-a$

$v(-a) = (-v)a = -(va)$.

↑
 Οι πράξεις "δύναμη", "πολλαπλασιασμός" δεν είναι εσωτερικές στο E αλλά είναι γενικότερα απεικονίσεις του συνόλου $N^* \times E \rightarrow E$ και αν ισχύουν οι προεκτάσεις, του $Z^* \times E \rightarrow E$.

ΟΜΑΔΕΣ

ΟΡΙΣΜΟΣ: Ένα σύνολο G εφοδιασμένο με μια πράξη $*$ λέγεται ομάδα όταν η πράξη αυτή είναι προσεταιριστική, υπάρχει το ουδέτερο στοιχείο και για κάθε στοιχείο του G έχει συμμετρικό στοιχείο.

↑
 Έτσι, για να δείξω ότι η $(G, *)$ είναι ομάδα, δείχνω ότι

- ₁ G κλειστό ως προς $*$.
- ₂ $(a * b) * c = a * (b * c)$, $\forall a, b, c$. (προσεταιριστική)
- ₃ $\exists e \in G, \forall a \in G: a * e = e * a = a$ (ουδέτερο στοιχείο)
- ₄ $\forall a \in G, \exists a' \in G: a * a' = a' * a = a$. (συμμετρικό στοιχείο)

ΟΡΙΣΜΟΣ: Η δομή $(G, *)$ λέγεται ημιομάδα όταν η πράξη $*$ είναι μόνο προσεταιριστική.

ΟΡΙΣΜΟΣ: Μια ομάδα $(G, *)$ λέγεται αντισυμμετρική ή αβελιανή ομάδα αν η πράξη $*$ είναι και αντισυμμετρική.

↑
 Για να δείξουμε ότι μια ~~ομάδα~~ δομή είναι αβελιανή ομάδα, καλό είναι να δείχνω πρώτα την αντισυμμετρική ιδιότητα.

- ← Προθετική ομάδα: Μια ομάδα $(G, +)$ εφοδιασμένη με πράξη προσθετική.
- ← Πολλαπλασιαστική ομάδα: Μια ομάδα (G, \cdot) εφοδιασμένη με πράξη πολλαπλασιαστική.

1) Τα $Z, Q, R, F, \mathbb{P}, \text{Πνχμ}, E$ είναι προσθετικές ομάδες, αβελιανές

2) Τα Q^*, R^* είναι αβελιανές πολλαπλασιαστικές ομάδες.

• Νόμος διαγραφής

Αν $a, b, \gamma \in G : (G, *)$ ομάδα, τότε

$$\Theta. \boxed{a * \gamma = b * \gamma \vee \gamma * a = \gamma * b \Rightarrow a = b}$$

Απόδειξη: Έστω $a * \gamma = b * \gamma \Rightarrow (a * \gamma) * \gamma' = (b * \gamma) * \gamma' \Rightarrow a * (\gamma * \gamma') = b * (\gamma * \gamma') \Rightarrow$
 $\Rightarrow a * e = b * e \Rightarrow a = b.$

Αν $\gamma * a = \gamma * b \Rightarrow \gamma' * (\gamma * a) = \gamma' * (\gamma * b) \Rightarrow (\gamma' * \gamma) * a = (\gamma' * \gamma) * b \Rightarrow$
 $\Rightarrow e * a = e * b \Rightarrow a = b.$

Άρα $a * \gamma = b * \gamma \vee \gamma * a = \gamma * b \Rightarrow a = b.$

• Οι εξισώσεις $x * b = a$ και $b * x = a$.

$\Theta.$ Αν το σύνολο G εφοδιασμένο με την πράξη $*$ είναι ομάδα τότε οι εξισώσεις $x * b = a$ και $b * x = a$ έχουν ΜΜΛ με $a, b \in G$ έχουν ΜΜΛ στο G τις $x = a * b^{-1}$ και $x = b^{-1} * a.$

Δηλ. $\forall a, b \in G, \exists$

$$\boxed{(G, *) \text{ ομάδα} \Rightarrow \forall a, b, \exists x \in G : x * b = a, \text{ το } x = a * b^{-1}}$$

a

Απόδειξη: Αν $b * x = a \Leftrightarrow b^{-1} * (b * x) = b^{-1} * a \Leftrightarrow (b^{-1} * b) * x = b^{-1} * a \Leftrightarrow$
 $\Leftrightarrow e * x = b^{-1} * a \Leftrightarrow x = b^{-1} * a, \text{ ΜΜΛ.}$

Όμοια, αν $x * b = a \Leftrightarrow (x * b) * b^{-1} = a * b^{-1} \Leftrightarrow x * (b * b^{-1}) = a * b^{-1} \Leftrightarrow$
 $\Leftrightarrow x * e = a * b^{-1} \Leftrightarrow x = a * b^{-1}.$

↳ Αν $(G, *)$ αβελιανή ημομάδα, οι δύο εξισώσεις είναι ισοδύναμες και έχουν ΜΜΛ τις $x = a * b^{-1} = b^{-1} * a.$

• Αν $(G, +)$ ομάδα τότε $x + b = a \Leftrightarrow x = a + (-b) \stackrel{\text{ορ}}{=} a - b$

• Αν (G, \cdot) ομάδα τότε $x \cdot b = a \Leftrightarrow x = a \cdot b^{-1} \stackrel{\text{ορ}}{=} a : b$

▼ Η έννοια της υποομάδας

ΟΡΙΣΜΟΣ: Ένα υποσύνολο G_1 μιας ομάδας $(G, *)$ λέγεται υποομάδα της G όταν το κτ^ο το G_1 είναι το ίδιο ομάδα ως προς την πράξη της G .

δηλ. $\boxed{G_1 \text{ υποομάδα της } G \Leftrightarrow (G_1, *) \text{ ομάδα}}$

όπου $(G, *)$ ομάδα.

Εστω μια ομάδα $(G, *)$ με ουδέτερο στοιχείο e .

Θ. G_1 υποομάδα της $G \iff e$ ουδέτερο της $(G_1, *)$

Απόδειξη: G_1 υποομάδα της $G \implies (G_1, *)$ ομάδα $\implies \exists e_1 \in G_1, \forall \alpha \in G_1: \alpha * e_1 = \alpha$.
 Άλλα $G_1 \subseteq G \implies e_1$ e ουδ. στην G Άλλα $\implies \alpha * e = \alpha$
 $\implies \alpha * e_1 = \alpha * e \implies \alpha \in G_1 \implies e_1 = e \implies e$ ουδέτερο της $(G_1, *)$.
 \uparrow
 G ομάδα

505
 • ΚΡΙΤΗΡΙΟ: Ένα υποσύνολο G_1 μιας ομάδας G είναι υποομάδα της G , αν και μόνο αν: 1) Το G_1 είναι κλειστό ως προς τη πράξη της G .
 2) Το συμμετρικό κάθε στοιχείου του G_1 ανήκει στο G_1 .

Δηλαδή συμβολικά:

Θ. $G_1 \subseteq G$ υποομάδα
 $(G, *)$ ομάδα $\iff \left\{ \begin{array}{l} G_1 \text{ κλειστό ως προς } "*" \\ \forall \alpha \in G_1, \alpha' \in G_1 \end{array} \right.$
 $G_1 \subseteq G$ υποομάδα της G

Απόδειξη: Ευθύ

Αν $(G_1, *)$ υποομάδα της ομάδας $(G, *) \implies (G_1, *)$ ομάδα $\implies \left\{ \begin{array}{l} G_1 \text{ κλειστό ως προς } "*" \\ \forall \alpha \in G_1, \alpha' \in G_1 \end{array} \right.$

Αντίστροφο: Για να είναι $(G_1, *)$ ομάδα αρκεί

1) G_1 κλειστό ως προς "*" (ισχύει εξ' υποθέσεως).

2) $\forall \alpha \in G_1, \alpha' \in G_1$ (ισχύει εξ' υποθέσεως).

3) e ουδέτερο της "*" $\implies e \in G_1$.

4) $\alpha * (b * \gamma) = (\alpha * b) * \gamma, \forall \alpha, b, \gamma \in G_1$.

Είναι $\forall \alpha \in G_1, \alpha' \in G_1 \xrightarrow[\text{κλειστό}]{(1)} \alpha * \alpha' \in G_1 \implies \underline{e \in G_1}$ άρα δείχθηκε το (3).
 e ουδ. της "*")

G ομάδα \implies "*" προσαριστική στο G) \implies "*" προσαριστική στο $G_1 \implies$
 "*" κλειστό στο $G_1 \subseteq G$

$\implies \alpha * (b * \gamma) = (\alpha * b) * \gamma, \forall \alpha, b, \gamma \in G_1$ άρα δείχθηκε η (4)

(1), (2), (4) $\implies G_1$ ομάδα $\implies G_1$ υποομάδα της ομάδας G .

▼ Γνωστές ομάδες

- Το $(\mathbb{N}, +)$ αβελιανή ομάδα
- Το $(\mathbb{R}, +)$ αβελιανή ομάδα
- Το \mathbb{Q}, \mathbb{Z} είναι υποομάδες της $(\mathbb{R}, +)$ και είναι αβελιανές.
- Το \mathbb{F}_A, \mathbb{E} είναι αβελιανές ομάδες.
- Το (\mathbb{R}^*, \cdot) αβελιανή ομάδα
- Το \mathbb{Q}^+ είναι υποομάδα της (\mathbb{R}^*, \cdot) και είναι αβελιανή
- Το (\mathbb{Z}^*, \cdot) δεν είναι αβελιανή ομάδα

- ↓ Για να δείξω ότι $(G, *)$ ομάδα
- α' τρόπος: Δείχνω ότι είναι ομάδα
 - β' τρόπος: Δείχνω ότι είναι υποομάδα γνωστής ομάδας με το κριτήριο.

• Αν $(G, *)$ ομάδα
 $\left. \begin{array}{l} \text{"*"} \text{ εσωτερική} \\ \text{"e"} \text{ ουδ. της "*" } \end{array} \right\} \Rightarrow \text{ξεξ ομάδα}$

Βασικές προτάσεις (όχι θεωρία)

• Κριτήριο ομάδας

Πρόταση: Αν $*$ εσωτερική στο G (1)
 $"*" \text{ προσεταιριστική (2)}$
 $\exists e \in G: \forall a \in G, e * a = a$ (3)
 $\forall a \in G, \exists a' \in G: a' * a = e$ (4)

$\Rightarrow (G, *)$ ομάδα
 με ουδέτερο e

Απόδειξη Αρκεί "ΠΟΣ".

• Κλειστό: Δίνεται εξ' υποθέσεως (1)

► Θα δείξω ότι

$\forall_{a,b,\gamma \in G}, \gamma * a = \gamma * b \Rightarrow a = b$ (5) (Νόμος διαγραφής από αριστερά)

Είναι $\gamma * a = \gamma * b \xrightarrow{(4)} \gamma' * (\gamma * a) = \gamma' * (\gamma * b) \xrightarrow{(2)} (\gamma' * \gamma) * a = (\gamma' * \gamma) * b \xrightarrow{(3)} e * a = e * b \xrightarrow{(3)} a = b, \forall a, b, \gamma \in G$

• Προσεταιριστική : Ισχύει εξ'υποθέσεως (2).

• Ουδέτερο στοιχείο : Είναι λόγω (3) $\Rightarrow \exists e \in G : \forall a \in G, e * a = a$.

Αρκεί $a * e = a, \forall a \in G$.

(4) $\Rightarrow \forall a \in G, \exists a' \in G : a' * a = e \Rightarrow (a' * a) * e = e * e \xrightarrow{(3)} (a' * a) * e = e \xrightarrow{(2)} a' * (a * e) = e \xrightarrow{(4)} a' * (a * e) = a' * a \xrightarrow{(5)} a * e = a, \forall a \in G \Rightarrow e \in G$ ουδέτερο.
 $e * a = a, \forall a \in G$

• Συμμετρικό στοιχείο : Είναι λόγω (4) $\Rightarrow \forall a \in G, \exists a' \in G : a' * a = e$.

Αρκεί $a * a' = e, \forall a \in G$.

(4) $\Rightarrow \forall a \in G, \exists a' \in G : a' * a = e \Rightarrow (a' * a) * a' = e * a' \xrightarrow{e \text{ ουδέτερο}} (a' * a) * a' = a' * e \xrightarrow{(2)} a' * (a * a') = a' * e \xrightarrow{(5)} a * a' = e, \forall a \in G \Rightarrow \forall a \in G, \exists a' \in G : a' * a = a * a' = e$

Άρα, η εσωτερική πράξη $*$ στο G είναι προσεταιριστική, έχει ουδέτερο στοιχείο, κάθε στοιχείο του G έχει συμμετρικό $\Rightarrow (G, *)$ ομάδα.

• 2 Κριτήριο αβελιανής ομάδας

<p><u>Πρόταση</u> : Αν η $*$ εσωτερική στο G $"*"$ έχει ουδέτερο στοιχείο $e \in G$ Κάθε $x \in G$ έχει μοναδικό συμμετρικό $\forall a, b, \gamma \in G, a * (b * \gamma) = (b * a) * \gamma$</p>	\Rightarrow	$(G, *)$ αβελιανή ομάδα.
--	---------------	--------------------------

Απόδειξη : Αρκεί "ΠΑΟΣ"

• Κλειστό : Δίνεται εξ'υποθέσεως

• Αντιμεταθετική : Είναι $\forall a, b, \gamma \in G, a * (b * \gamma) = (b * a) * \gamma \xrightarrow{\text{Για } \gamma=e} \Rightarrow \forall a, b \in G, a * (b * e) = (b * a) * e \Rightarrow a * b = b * a, \forall a, b \in G \Rightarrow "$ $"*$ $"$ αντιμεταθετική.

• Προσεταιριστική : $a * (b * \gamma) = (b * a) * \gamma \stackrel{\text{απμ.}}{=} (a * b) * \gamma, \forall a, b, \gamma \in G \Rightarrow "$ $"*$ $"$ προσεταιριστική.

• Ουδέτερο : Είναι εξ'υποθέσεως το e

• Συμμετρικό : $\forall a \in G, \exists a' \in G : a * a' = a' * a = e$, ισχύει εξ'υποθέσεως

Άρα, η εσωτερική πράξη $"*"$ στο G είναι προσεταιριστική, αντιμεταθετική με ουδέτερο στοιχείο το e και κάθε στοιχείο $a \in G$ έχει συμμετρικό $a' \in G \Rightarrow (G, *)$ αβελιανή ομάδα

Σύνολα εφοδιασμένα με δύο πράξεις

▼ Επιμεριστική ιδιότητα

Εστω μια δομή $(E, *, o)$.

Ορισμός: "ο" επιμεριστική ως προς "*" $\iff \forall \alpha, \beta, \gamma \in E$ $\left\{ \begin{array}{l} \alpha o (\beta * \gamma) = (\alpha o \beta) * (\alpha o \gamma) \quad (1) \\ (\beta * \gamma) o \alpha = (\beta o \alpha) * (\gamma o \alpha) \quad (2) \end{array} \right.$ Λ

- Αν ισχύει μόνο το (1) \rightarrow Αριστερά επιμεριστική
- Αν ισχύει μόνο το (2) \rightarrow Δεξιά επιμεριστική
- "ο" επιμεριστική αριστερά ως προς "*" \iff "ο" επιμεριστική ως προς "*" \iff "ο" αντισυμμετρική προσεταιριστική
- "ο" επιμεριστική δεξιά ως προς "*" \iff "ο" επιμεριστική ως προς "*" \iff "ο" αντισυμμετρική προσεταιριστική
- Η δεύτερη πράξη έχει προτεραιότητα ως προς την πρώτη

▼ Δακτύλιος

ΟΡΙΣΜΟΣ: Ένα μη κενό σύνολο A εφοδιασμένο με πρόσθεση και πολλαπλασιασμό λέγεται δακτύλιος όταν:

- 1) είναι (αντισυμμετρική) προσεταιριστική ομάδα και
- 2) ο πολλαπλασιασμός είναι προσεταιριστικός, έχει μοναδιαίο στοιχείο και είναι επιμεριστικός ως προς την πρόσθεση.

Συμβολικά

$$(A, +, \cdot) \text{ δακτύλιος} \iff \begin{cases} (A, +) \text{ ομάδα} \\ (A, \cdot) \text{ Π.Ο.Ε} \end{cases}$$

- Στην ομάδα $(A, +) \rightarrow$ ουδέτερο στοιχείο, το μηδενικό 0
 \searrow συμμετρικό του a , το αντίθετο $-a$
- Στην δομή $(A, \cdot) \rightarrow$ ουδέτερο στοιχείο, το μοναδιαίο 1

$$\Theta. \quad (A, +, \cdot) \text{ δακτύλιος} \implies (A, +) \text{ αβελιανή ομάδα}$$

Απόδειξη: $(A, +, \cdot) \text{ δακτύλιος} \implies (A, +) \text{ ομάδα} \wedge (A, \cdot) \text{ Π.Ο.Ε}$

οπότε $\forall a, b \in A, 1 \in A$ έχουμε:

$$(1+1)(a+b) = 1 \cdot (a+b) + 1 \cdot (a+b) = 1 \cdot a + 1 \cdot b + 1 \cdot a + 1 \cdot b = a+b + a+b \stackrel{\Theta. \Pi}{\implies}$$

$$(1+1)(a+b) = (1+1) \cdot a + (1+1) \cdot b = 1 \cdot a + 1 \cdot a + 1 \cdot b + 1 \cdot b = a + a + b + b$$

$$\implies a + [(b+a)+b] = a + [(a+b)+b] \implies (b+a)+b = (a+b)+b \implies b+a = a+b, \forall a, b \in A \implies$$

$(A, +) \text{ ομάδα} \qquad \qquad \qquad (A, +) \text{ ομάδα}$

\Rightarrow "τι" αντιμεταθετική $\left. \begin{array}{l} \\ (A, +) \text{ ομάδα} \end{array} \right\} \rightarrow (A, +) \text{ αβελιανή ομάδα.}$

Ορισμός : $(A, +, \cdot)$ αντιμεταθετικός δακτύλιος $\iff \begin{cases} (A, +, \cdot) \text{ δακτύλιος} \\ \text{"τι" αντιμεταθετική.} \end{cases}$

• Γνωστοί δακτύλιοι \rightarrow 1) $(\mathbb{R}, +, \cdot)$ με μηδενικό στοιχείο το 0
 $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$ και μοναδιαίο το 1.
 $(\mathbb{Z}, +, \cdot)$

2) $(\mathbb{N}, +, \cdot)$ με μηδενικό στοιχείο το 0 και μοναδιαίο το 1.

3) $(F, +, \cdot)$ με μηδενικό στοιχείο την συνάρτηση $0: 0(x) = 0, \forall x \in A$
 και μοναδιαίο την συνάρτηση $1(x) = 1, \forall x \in A$.

• Χαρακτηριστικός δακτύλιος

Κάθε δομή $(\{a\}, +, \cdot)$ με $a+a=0$ και $a \cdot a = a$ είναι δακτύλιος με $0=1=a$
 Ένας τέτοιος δακτύλιος λέγεται μηδενικός δακτύλιος $\rightarrow 0=1$.

Στα επόμενα όταν λέμε "δακτύλιος" θα εννοούμε "μη μηδενικός".

▼ Ιδιότητες δακτυλίου \rightarrow Έστω $(A, +, \cdot)$ δακτύλιος. Ισχύουν οι ιδιότητες της ομάδας $(A, +)$ και της δομής (A, \cdot) Π.Ο.Ε.

1) $\forall a \in A: a \cdot 0 = 0 \cdot a = 0$ (ιδιότητα του απορροφητικού στοιχείου)

Απόδειξη

$$a \cdot b + 0 = a \cdot b = a \cdot (b + 0) = a \cdot b + a \cdot 0, \forall a, b \in A \Rightarrow a \cdot b + 0 = a \cdot b + a \cdot 0 \xrightarrow[\forall a, b \in A]{(A, +) \text{ ομάδα}} a \cdot 0 = 0, \forall a, b \in A.$$

Όμοια

$$b \cdot a + 0 = b \cdot a = (b + 0) \cdot a = b \cdot a + 0 \cdot a, \forall a, b \in A \Rightarrow b \cdot a + 0 = b \cdot a + 0 \cdot a, \forall a, b \in A \Rightarrow 0 \cdot a = 0, \forall a \in A.$$

2) $\forall a, b \in A: (-a) \cdot b = a \cdot (-b) = -(a \cdot b)$ (κανόνας προσημίων)

Απόδειξη

Θα δείξω ότι $(-a) \cdot b = -(a \cdot b)$.

$$(-a) + a = 0 \Rightarrow [(-a) + a] \cdot b = 0 \cdot b \stackrel{1)}{\Rightarrow} [(-a) + a] \cdot b = 0 \Rightarrow (-a) \cdot b + a \cdot b = 0 \Rightarrow (-a) \cdot b, a \cdot b \text{ αντίθετοι} \Rightarrow (-a) \cdot b = -(a \cdot b), \forall a, b \in A.$$

Όμοια, ότι: $a \cdot (-b) = -(a \cdot b)$

$$(-b) + b = 0 \Rightarrow a \cdot [(-b) + b] = a \cdot 0 \Rightarrow a \cdot [(-b) + b] = 0 \Rightarrow a \cdot (-b) + a \cdot b = 0 \Rightarrow a \cdot (-b), a \cdot b \text{ αντίθετοι} \Rightarrow a \cdot (-b) = -a \cdot b, \forall a, b \in A.$$

Άρα $\forall a, b \in A: (-a)b = a(-b) = -(a \cdot b)$.

$$3) \boxed{\forall a, b \in A, (-a)(-b) = a \cdot b} \quad (\text{κανόνας προσήμων})$$

Απόδειξη

$$A = (-a)(-b) \underset{1)}{=} -[a(-b)] \underset{2)}{=} -[-(ab)] = ab = B$$

- Παρατήρηση: Ένας δακτύλιος λέγεται μηδενικός όταν $0=1$. Θα δείξουμε ότι

$$\Theta. \boxed{(A, +, \cdot) \text{ μηδενικός δακτύλιος} \iff A = \{0\}}$$

Απόδειξη

$$(A, +, \cdot) \text{ μηδενικός δακτύλιος} \implies 0=1 \implies \forall a \in A, 0 \cdot a = 1 \cdot a \implies \forall a \in A, a=0$$

$$\implies A \text{ μονομελής} \implies A = \{0\}$$

$$0 \in A$$

- Αυτό σημαίνει ότι όλοι οι δακτύλιοι με δύο τουλάχιστον στοιχεία είναι μη μηδενικοί δακτύλιοι.

$$\nabla \text{ Εφαρμογή (όχι θεωρία) \implies \boxed{\text{Το } (F_A, +, \cdot) \text{ είναι δακτύλιος}}$$

Απόδειξη: Αρχεί \square $A \neq \emptyset$ $(A, +)$ Π. (A). Ο.Σ

- κλειστό: $\forall f_1, f_2 \in F_A \implies \text{dom } f_1 = A \wedge \text{dom } f_2 = A \implies \text{dom}(f_1 + f_2) = A \wedge A = A \implies f_1 + f_2 \in F_A$

- Π: $[(f_1 + f_2) + f_3](x) = (f_1 + f_2)(x) + f_3(x) = [f_1(x) + f_2(x)] + f_3(x) = f_1(x) + [f_2(x) + f_3(x)] = f_1(x) + (f_2 + f_3)(x) = [f_1 + (f_2 + f_3)](x), \forall x \in A \implies (f_1 + f_2) + f_3 = f_1 + (f_2 + f_3) \iff$
 $\forall f_1, f_2, f_3 \in F_A \implies \text{"+" προσεταιριστική}$

- 0: ουδέτερο στοιχείο είναι η $0: 0(x) = 0, \forall x \in A$ διότι

$$(0 + f)(x) = 0(x) + f(x) = 0 + f(x) = f(x) \implies \forall x \in A \implies 0 + f = f, \forall f \in F_A$$

$$\left\{ \begin{array}{l} 0 + f(x) + 0 = f(x) + 0(x) = (f + 0)(x), \forall x \in A \implies \\ \implies 0 + f = f + 0, \forall f \in F_A \end{array} \right\} \implies 0 \text{ ουδέτερο της } +$$

$$\left. \begin{array}{l} 0 + f = f + 0, \forall f \in F_A \\ 0 + f = 0, \forall f \in F_A \end{array} \right\} \implies 0 \text{ ουδέτερο της } +$$

- Σ: Συμμετρικό στοιχείο της $f \in F_A$ είναι η $(-f) \in F_A$ διότι

$$[f + (-f)](x) = f(x) + (-f)(x) = f(x) - f(x) = 0 = 0(x), \forall x \in A \implies f + (-f) = 0, \forall f \in F_A$$

$$\implies f + (-f) = (-f) + f = 0, \forall f \in F_A \implies -f \text{ συμμετρικό της } f.$$

Άρα $(F_A, +)$ Π.Ο.Σ $\implies (F_A, +)$ ομάδα.

Θα δείξω ότι (F_A, \cdot) Π.Ο.Ε.

- κλειστό: Όμοια $f_1, f_2 \in F_A \implies f_1 \cdot f_2 \in F_A$.

• Π : $[(f_1 f_2) f_3](x) = (f_1 f_2)(x) \cdot f_3(x) = [f_1(x) \cdot f_2(x)] \cdot f_3(x) = f_1(x) \cdot [f_2(x) \cdot f_3(x)] =$
 $= f_1(x) \cdot [(f_2 f_3)(x)] = [f_1 (f_2 f_3)](x), \forall x \in A \rightarrow f_1 (f_2 f_3) = (f_1 f_2) f_3, \forall f_1, f_2, f_3 \in F_A \Rightarrow$
 $\Rightarrow \text{"}\cdot\text{" } \Pi.$

• 0 : Είναι το $1 \bullet(x) = 0 \bullet$ διότι όμοια $1 \cdot f = f \cdot 1 = f, \forall f \in F_A$

• E : Είναι $(f_1 + f_2) f_3 = f_1 f_3 + f_2 f_3, \forall f_1, f_2, f_3 \in F_A \Rightarrow \text{"}\cdot\text{"}$ επιμεριστική ως προς " $+$ ".
 $f_3 (f_1 + f_2) = f_3 f_1 + f_3 f_2$

Άρα η δομή (F_A, \cdot) Π.Ο.Ε $\Rightarrow (F_A, +, \cdot)$ δακτύλιος.
 $(F_A, +)$ ομάδα

• Ένας δακτύλιος $(A, +, \cdot)$ λέγεται ακέραια περιοχή όταν

$$(A, +, \cdot) \text{ ακέραια περιοχή} \iff \begin{cases} (A, +, \cdot) \text{ αντιμεταθετικός δακτύλιος} \\ \forall \alpha, \beta \in A, \alpha\beta = 0 \implies \alpha = 0 \vee \beta = 0 \end{cases}$$

• Το $(F_A, +, \cdot)$ δεν είναι ακέραια περιοχή.

π.χ για $f: f(x) = \begin{cases} 1, & x \in A - \{5\} \\ 0, & x = 5 \in A \end{cases}, g(x) = \begin{cases} 0, & x \in A - \{5\} \\ 1, & x = 5 \in A \end{cases}$

είναι $f \neq 0 \wedge g \neq 0 \wedge f \cdot g = 0$.

▼ ΣΩΜΑ

ΟΡΙΣΜΟΣ : Ένας αντιμεταθετικός δακτύλιος F λέγεται σώμα όταν κάθε $a \in F^*$ έχει αντίστροφο $(F^* = F - \{0\})$

Δηλαδή $(F, +, \cdot)$ σώμα $\iff \begin{cases} (F, +) \text{ αβελιανή ομάδα} \\ (F^*, \cdot) \text{ αβελιανή ομάδα} \\ \text{"}\cdot\text{" } E \text{"} + \text{"} \end{cases}$

άρα $(F, +, \cdot)$ σώμα $\iff \begin{cases} (F, +, \cdot) \text{ δακτύλιος} \\ \forall \alpha \in F^*, \exists \alpha^{-1} \in F^* : \alpha \cdot \alpha^{-1} = \alpha^{-1} \cdot \alpha = 1 \end{cases}$

• Μια βασική ιδιότητα του σώματος

→ Ανήλ.

$(F, +, \cdot)$ σώμα $\Rightarrow (F, +, \cdot)$ ακέραια περιοχή

Θ. $\forall \alpha, \beta \in F \Rightarrow \alpha = 0 \vee \beta = 0$

$(F, +, \cdot)$ σώμα

Απόδειξη

Θ. $\forall \alpha, \beta \in F, (F, +, \cdot)$ σώμα, $\alpha \cdot \beta = 0 \Rightarrow \alpha = 0 \vee \beta = 0$

Απόδειξη:

i) Έστω $\beta \neq 0 \Rightarrow \beta \in F^* \Rightarrow \beta^{-1} \in F^*$ οπότε

$$\alpha \cdot \beta = 0 \Rightarrow (\alpha \beta) \beta^{-1} = 0 \cdot \beta^{-1} \Rightarrow (\alpha \beta) \beta^{-1} = 0 \Rightarrow \alpha (\beta \beta^{-1}) = 0 \Rightarrow \alpha \cdot 1 = 0$$

$$\Rightarrow \alpha = 0 \Rightarrow \alpha = 0 \vee \beta = 0$$

ii) Αν $\beta = 0 \Rightarrow \alpha = 0 \vee \beta = 0$.

▼ Επειδή $(F, +, \cdot)$ σώμα $\Rightarrow (F, +)$ αβελιανή ομάδα $\wedge (F, \cdot)$ αβελιανή ομάδα

i) Οι εξισώσεις $\beta + x = \alpha, \beta \cdot x = \alpha$ έχουν μοναδική λύση $x = \alpha - \beta, x = \alpha \cdot \beta^{-1}$

ii) $\begin{cases} \alpha + x = \alpha + y \Rightarrow x = y \\ \alpha \cdot x = \alpha \cdot y, \alpha \neq 0 \Rightarrow x = y \end{cases}$

iii) Ορίζεται οι πράξεις "−", "÷" με διαιρετότητα $\neq 0$.

▼ Βασικά σώματα

1) $(\mathbb{Q}, +, \cdot)$ σώμα

2) $(\mathbb{R}, +, \cdot)$ σώμα

Θ. Αν $\mathbb{C} = \mathbb{R} \times \mathbb{R}$ εφοδιασμένο με τις πράξεις $+$, \cdot με

$$(\alpha, (x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$$

$$(x_1, y_1) \cdot (x_2, y_2) = (x_1 x_2 - y_1 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1)$$

τότε \mathbb{C} σώμα με $\mathbf{0} = (0, 0), \mathbf{1} = (1, 0), \mathbf{z}^{-1} = \left(\frac{x_2}{x_1^2 + y_1^2}, \frac{-y_1}{x_1^2 + y_1^2} \right)$

Απόδειξη

• Κλειστό: Δίνεται

• $(\mathbb{C}, +)$ αβελιανή ομάδα

Π. $\forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, z_1 + (z_2 + z_3) = (x_1, y_1) + [(x_2, y_2) + (x_3, y_3)] = (x_1, y_1) + (x_2 + x_3, y_2 + y_3) =$
 $= (x_1 + (x_2 + x_3), y_1 + (y_2 + y_3)) = ((x_1 + x_2) + x_3, (y_1 + y_2) + y_3) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2) + (x_3, y_3) =$
 $= (z_1 + z_2) + z_3 \Rightarrow "+"$ Π.

Α. $\forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}, z_1 + z_2 = (x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2) = (x_2 + x_1, y_2 + y_1) =$
 $= (x_2, y_2) + (x_1, y_1) = z_2 + z_1 \Rightarrow "+"$ Α.

Θ. Έστω $\mathbf{0} \in \mathbb{C} : z + \mathbf{0} = z, \forall z \in \mathbb{C} \Leftrightarrow (x, y) + (e_1, e_2) = z(x, y) \Leftrightarrow (x + e_1, y + e_2) = (x, y) \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow \begin{cases} x + e_1 = x \\ y + e_2 = y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} e_1 = 0 \\ e_2 = 0 \end{cases}$ Είναι και $\mathbf{0} + z = z + \mathbf{0} = z \Rightarrow \mathbf{0} = (0, 0) \stackrel{\in \mathbb{C}}{\text{ουδέτερο}} \Rightarrow \text{"} \parallel \mathbf{0}$

Ι. Έστω $z' : z + z' = \mathbf{0} \Leftrightarrow (x, y) + (x', y') = (0, 0) \Leftrightarrow (x + x', y + y') = (0, 0) \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow \begin{cases} x + x' = 0 \\ y + y' = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x' = -x \\ y' = -y \end{cases} \Leftrightarrow z' = (-x, -y) \in \mathbb{C}$. Είναι και $z' + z = z + z' = \mathbf{0}$

Άρα $\text{"} \parallel \text{Ι.}$

Άρα $\text{"} \parallel$ ΠΑΟΣ και εσωτ. στο $A \Rightarrow (A, +)$ αβελιανή ομάδα.

• (\mathbb{C}^*, \cdot) αβελιανή ομάδα

Π. $\forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, z_1(z_2 z_3) = (x_1, y_1) \cdot [(x_2, y_2) \cdot (x_3, y_3)] = (x_1, y_1) \cdot (x_2 x_3 - y_2 y_3, x_2 y_3 + y_2 x_3 y_2) =$
 $= (x_1(x_2 x_3 - y_2 y_3) - y_1(x_2 y_3 + x_3 y_2), x_1(x_2 y_3 + x_3 y_2) + y_1(x_2 x_3 - y_2 y_3)) =$
 $= (x_1 x_2 x_3 - x_1 y_2 y_3 - y_1 x_2 y_3 - y_1 y_2 x_3, x_1 x_2 y_3 + x_1 y_2 x_3 + y_1 x_2 x_3 - y_1 y_2 y_3) =$

= και

$\forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}^*, (z_1 z_2) z_3 = [(x_1, y_1) \cdot (x_2, y_2)] \cdot (x_3, y_3) = (x_1 x_2 - y_1 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1) \cdot (x_3, y_3) =$
 $= ((x_1 x_2 - y_1 y_2) x_3 - (x_1 y_2 + x_2 y_1) y_3, (x_1 x_2 - y_1 y_2) y_3 + (x_1 y_2 + x_2 y_1) x_3) =$
 $= (x_1 x_2 x_3 - y_1 y_2 x_3 - x_1 y_2 y_3 - y_1 x_2 y_3, x_1 x_2 y_3 - y_1 y_2 y_3 + x_1 y_2 x_3 + y_1 x_2 x_3) =$
 $= (x_1 x_2 x_3 - x_1 y_2 y_3 - y_1 x_2 y_3 - y_1 y_2 x_3, x_1 x_2 y_3 + x_1 y_2 x_3 + y_1 x_2 x_3 - y_1 y_2 y_3) = z_1(z_2 z_3) \Rightarrow \text{"} \parallel \text{Π.}$

A. $\forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}^*, z_1 z_2 = (x_1, y_1) \cdot (x_2, y_2) = (x_1 x_2 - y_1 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1) =$

$= (x_2 x_1 - y_2 y_1, x_2 y_1 + y_1 x_2) = (x_2, y_2) \cdot (x_1, y_1) = z_2 \cdot z_1 \Rightarrow \text{"} \parallel \text{A.}$

Ο. Έστω $z \in \mathbb{C}^*$ και $\mathbf{1} \in \mathbb{C}^* : z \cdot \mathbf{1} = z \Leftrightarrow (x, y) \cdot (e_1, e_2) = (x, y) \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow (x e_1 - y e_2, x e_2 + y e_1) = (x, y) \Leftrightarrow \begin{cases} x e_1 - y e_2 = x \\ x e_2 + y e_1 = y \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} (e_1 - 1)x - e_2 y = 0 \\ (e_2 - 1)y + x = 0 \end{cases}$

$\Leftrightarrow \begin{cases} x e_1 - y e_2 = x \\ y e_1 + x e_2 = y \end{cases}, D = \begin{vmatrix} x & -y \\ y & x \end{vmatrix} = x^2 + y^2 > 0 \Rightarrow D \neq 0$ (διότι $z \in \mathbb{C}^* \Rightarrow z \neq \mathbf{0} \Rightarrow (x, y) \neq (0, 0) \Rightarrow x \neq 0, y \neq 0) \Rightarrow$

\Rightarrow το (Σ) έχει ΜΜΛ $(e_1, e_2) = \left(\frac{D_1}{D}, \frac{D_2}{D} \right)$ όπου

$D_1 = \begin{vmatrix} x & -y \\ y & x \end{vmatrix} = x^2 + y^2$ και $D_2 = \begin{vmatrix} x & x \\ y & y \end{vmatrix} = 0 \Rightarrow (e_1, e_2) = \left(\frac{x^2 + y^2}{x^2 + y^2}, \frac{0}{x^2 + y^2} \right) = (1, 0)$

$\Rightarrow \text{"} \parallel \text{Ο. το } \mathbf{1} = (1, 0)$

2. Έστω $z \in \mathbb{C}^*$ και $z' \in \mathbb{C}^*$: $z \cdot z' = 1 \Leftrightarrow (x, y) \cdot (x', y') = (1, 0) \Leftrightarrow (xx' - yy', xy' + x'y) = (1, 0) \Leftrightarrow$
 $\Leftrightarrow \begin{cases} xx' - yy' = 1 \\ xy' + x'y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} xx' - yy' = 1 \\ y \cdot x' + x \cdot y' = 0 \end{cases}, D = \begin{vmatrix} x & -y \\ y & x \end{vmatrix} = x^2 + y^2 > 0 \quad (x \neq 0, y \neq 0) \Rightarrow$
 $\Leftrightarrow D \neq 0 \Rightarrow \tau_0(\Sigma) \text{ έχει ΜΜΛ. } (x', y') = \left(\frac{D_1}{D}, \frac{D_2}{D} \right) \text{ όπου}$

$$D_1 = \begin{vmatrix} 1 & -y \\ 0 & x \end{vmatrix} = x - (-y) \cdot 0 = x, \quad D_2 = \begin{vmatrix} x & 1 \\ y & 0 \end{vmatrix} = -y \Rightarrow (x', y') = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2} \right) \in \mathbb{C}^*$$

Είναι και $z' \cdot z = z z' = 1 \rightarrow \dots \Sigma \tau_0 \quad z^{-1} = \left(\frac{x}{x^2 + y^2}, \frac{-y}{x^2 + y^2} \right)$.

Άρα (\mathbb{C}^*, \cdot) "ΠΑΟΣ" $\Rightarrow (\mathbb{C}^*, \cdot)$ αβελιανή ομάδα.

• "E" ± "

$$\forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}, z_1(z_2 + z_3) = (x_1, y_1) \cdot [(x_2, y_2) + (x_3, y_3)] = (x_1, y_1) \cdot (x_2 + x_3, y_2 + y_3) =$$

$$= (x_1(x_2 + x_3) - y_1(y_2 + y_3), x_1(y_2 + y_3) + y_1(x_2 + x_3)) =$$

$$= ((x_1 x_2 - y_1 y_2) + (x_1 x_3 - y_1 y_3), (x_1 y_2 + x_2 y_1) + (x_1 y_3 + x_3 y_1)) =$$

$$= (x_1 x_2 - y_1 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1) + (x_1 x_3 - y_1 y_3, x_1 y_3 + x_3 y_1) =$$

$$= (x_1, y_1)(x_2, y_2) + (x_1, y_1)(x_3, y_3) = z_1 z_2 + z_1 z_3$$

Είναι και $(z_2 + z_3)z_1 = z_1(z_2 + z_3) = z_1 z_2 + z_1 z_3 = z_2 z_1 + z_3 z_1, \forall z_1, z_2, z_3 \in \mathbb{C}$

Άρα "E" ± "

οπότε $(\mathbb{C}, +)$ αβελιανή ομάδα
 (\mathbb{C}^*, \cdot) αβελιανή ομάδα $\Rightarrow (\mathbb{C}, +, \cdot)$ σώμα.
 "E" ± "

Εφαρμογές - όχι θεωρία

Έστω μια δομή $(A, *)$

$a * x = b \wedge y * a = b \text{ έχουν λύση, } \forall a, b \in A \Leftrightarrow (A, *) \text{ ομάδα}$
 "E" προσηταιριστική

Απόδειξη

► Θα δείξω ότι έχει ουδέτερο από αριστερά και συμμετρικό από αριστερά.

Η $y * a = b$ έχει λύση \Rightarrow η $y * a = a$ έχει λύση έστω $e \Rightarrow e * a = a$. (1)

θα δείξω ότι $\forall b \in A, e * b = b$.

$$\text{Έστω } x_0 \text{ η λύση της } a * x_0 = b \Rightarrow a * x_0 = b \Rightarrow e * (a * x_0) = e * b \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (e * a) * x_0 = e * b \stackrel{(1)}{\Rightarrow} a * x_0 = e * b \Rightarrow e * b = b, \forall b \in A \Rightarrow e \text{ ουδ. από αριστερά.}$$

Είναι και $a * x_0 = b$

Είναι και $\forall a \in A', \exists a' \in A : a' * a = e$ όπου το a' είναι η λύση της

$y * a = b$ όπου $b = e$.

Αρα, υπάρχει ουδ. από αριστερά

$\forall a \in A$, υπάρχει συμμετρικό από αριστερά
 " * " προσεταιριστική

κρίτηρια (εκτός ύλης)

$(A, *)$ ομάδα.

$(G, *)$ ομάδα
 $G' = \{x \in G : x * a = a * x, \forall a \in G\}$ \Rightarrow $(G', *)$ ομάδα (εφαρμογή υποομάδων)
 $\rightarrow G'$ κέντρο ομάδας.

Απόδειξη:

• Κλειστό: Έστω $x, y \in G' \Rightarrow \begin{cases} x * a = a * x, \forall a \in G \\ y * a = a * y, \forall a \in G \end{cases}$. Άρκει $(x * y) * a = a * (x * y), \forall a \in G$.

$$(x * y) * a \stackrel{\text{Γ.ο.μ.}}{=} x * (y * a) \stackrel{\text{ση}}{=} x * (a * y) \stackrel{\text{Γ.ο.μ.}}{=} (x * a) * y \stackrel{\text{ση}}{=} (a * x) * y \stackrel{\text{Γ.ο.μ.}}{=} a * (x * y), \forall a \in G \Rightarrow x * y \in G'$$

Άρα G' κλειστό ως προς " * ".

• Συμμετρικό θα δείξω ότι $\forall x \in G', x' \in G'$.

$$\begin{aligned} \text{Είναι } x \in G' &\Rightarrow \forall a \in G, x * a = a * x \Rightarrow x' * (x * a) = x' * (a * x) \Rightarrow (x' * x) * a = (x' * a) * x \\ &\Rightarrow e * a = (x' * a) * x \Rightarrow a = (x' * a) * x \Rightarrow a * x' = [(x' * a) * x] * x' \Rightarrow \\ &\Rightarrow a * x' = (x' * a) * (x * x') \Rightarrow a * x' = (x' * a) * e \Rightarrow a * x' = x' * a, \forall a \in G \Rightarrow x' \in G \end{aligned}$$

Άρα $\forall x, y \in G' \Rightarrow x * y \in G'$

$\forall x \in G' \Rightarrow x' \in G'$

$G' \subset G \wedge (G, *)$ ομάδα

$\Rightarrow G'$ υποομάδα της ομάδας $(G, *) \Rightarrow (G', *)$ ομάδα.

$(G, *)$ ομάδα
 $G_1 \neq \emptyset, G_2 \neq \emptyset$ υποομάδες της $(G, *)$ $\Rightarrow G_1 \cap G_2$ υποομάδα της $(G, *)$

Απόδειξη

• $G_1 \cap G_2 \neq \emptyset$, διότι αν e το ουδετερό της $(G, *)$

$$G_1 \text{ υποομάδα της } (G, *) \Rightarrow e \in G_1 \Rightarrow e \in (G_1 \cap G_2) \Rightarrow G_1 \cap G_2 \neq \emptyset. (1)$$

$$G_2 \text{ υποομάδα της } (G, *) \Rightarrow e \in G_2$$

• Κλειστό: G_1, G_2 κλειστά ως προς " * " ως υποομάδες της ομάδας $(G, *)$

$$\text{Έστω } x, y \in G_1 \cap G_2 \Rightarrow \begin{cases} x \in G_1 \wedge y \in G_1 \Rightarrow x * y \in G_1 \\ x \in G_2 \wedge y \in G_2 \Rightarrow x * y \in G_2 \end{cases} \Rightarrow x * y \in G_1 \cap G_2, \forall x, y \in G_1 \cap G_2 \Rightarrow$$

$\Rightarrow G_1 \cap G_2$ κλειστό ως προς " * ". (2)

• Συμμετρικό $\forall x \in G_1, x' \in G_1$ και $\forall x \in G_2, x' \in G_2$ διότι G_1, G_2 υποομάδες της $(G, *)$.

$\forall x \in$

$$\forall x \notin G_1 \cap G_2 \Rightarrow \begin{cases} x \in G_1 \Rightarrow x' \in G_1 \\ x \in G_2 \Rightarrow x' \in G_2 \end{cases} \Rightarrow x' \in G_1 \cap G_2 \quad (\exists)$$

(1), (2), (3) $\xrightarrow{\text{κρ.}}$ $G_1 \cap G_2$ υποομάδα της ομάδας $(G, *)$.

ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟΙ ΧΩΡΟΙ

▼ Εξωτερική πράξη

Αν A και E δύο μη κενά σύνολα, τότε κάθε απεικόνιση $A \times E \rightarrow E$ λέγεται εξωτερική πράξη στο E με συντελεστές (ή τελεστές) από το σύνολο A .

• Μια εσωτερική πράξη στο E είναι ^{κα'} εξωτερική στο E με συντελεστές από το E .

• Έστω " \cdot " μια εξωτερική πράξη στο E με συντελεστές από το A .

Ένα σύνολο $E_2 : \emptyset \neq E_2 \subseteq E$ λέγεται κλειστό ως προς την πράξη " \cdot ".

όταν: $\forall (\lambda, x) \in A \times E_2, \lambda \cdot x \in E_2$.

▼ Η έννοια του διανυσματικού χώρου

ΟΡΙΣΜΟΣ: Ένα σύνολο V στο οποίο έχει οριστεί μια εσωτερική πράξη " $+$ " και μια εξωτερική " \cdot " με συντελεστές πραγματικούς (άπο το σώμα \mathbb{R}), λέγεται πραγματικός διανυσματικός (ή γραμμικός) χώρος όταν

1) ως προς την εσωτερική πράξη είναι (αβελιανή)* ομάδα

2) ως προς την εξωτερική πράξη ισχύουν τα εξής

i) $\forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall v, u \in V, \lambda(v+u) = \lambda v + \lambda u$

ii) $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \forall v \in V, (\lambda + \mu)v = \lambda v + \mu v$ } το άθροισμα $\lambda + \mu$ και γινόμενο

iii) $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \forall v \in V, \lambda(\mu \cdot v) = (\lambda \mu) \cdot v$ } $\lambda \mu$ αναφέρονται στις γνωστές πράξεις

iv) $\forall v \in V, 1 \cdot v = v$ στο \mathbb{R} .

• Ο ορισμός γενικεύεται σε διανυσματικούς χώρους με συντελεστές από ένα σώμα $(F, +, \cdot)$. Τότε μιλάμε για δ.χ. V στο F .

* Δεν είναι απαραίτητο διότι

$$\Theta. (V, +, \cdot) \text{ δ.χ.} \Rightarrow (V, +) \text{ αβελιανή ομάδα}$$

Απόδειξη

$$\begin{aligned}(1+1)(u+v) &= 1(u+v) + 1(u+v) = 1 \cdot u + 1 \cdot v + 1 \cdot u + 1 \cdot v = u+v+u+v \\ (1+1)(u+v) &= (1+1)u + (1+1)v = 1 \cdot u + 1 \cdot u + 1 \cdot v + 1 \cdot v = u+u+v+v \\ \Rightarrow v+u &= u+v, \forall u, v \in V \Rightarrow \text{"+" αντιμεταθετική} \Rightarrow (V, +) \text{ αβελιανή ομάδα.} \\ (V, +, \cdot) \text{ δ.χ.} &\Rightarrow (V, +) \text{ ομάδα}\end{aligned}$$

• Γνωστοί διανυσματικοί χώροι.

1) Το σύνολο των ελεύθερων διανυσμάτων $(\mathcal{E}, +, \cdot)$ με πράξεις:

$$\text{"+"} : \forall (\lambda, \vec{a}) \in \mathbb{R} \times \mathcal{E} \rightarrow \lambda \vec{a} \in \mathcal{E}$$

2) Το \mathcal{E} με πράξεις:

$$\text{"+"} : \forall \vec{a}, \vec{b} \in \mathcal{E} \rightarrow (\vec{a} + \vec{b}) \in \mathcal{E}$$

$$\text{"\cdot"} : \forall (\lambda, \vec{a}) \in \mathbb{R} \times \mathcal{E} \rightarrow \lambda \vec{a} \in \mathcal{E}$$

2) Το σύνολο των πινάκων $(\Pi_{m \times n}, +, \cdot)$ με πράξεις:

$$\text{"+"} : \forall A, B \in \Pi_{m \times n} \rightarrow (A+B) \in \Pi_{m \times n}$$

$$\text{"\cdot"} : \forall (\lambda, A) \in \mathbb{R} \times \Pi_{m \times n} \rightarrow \lambda A \in \Pi_{m \times n}$$

3) Το σύνολο των συναρτήσεων με π.ο A , $(F_A, +, \cdot)$ με πράξεις:

$$\text{"+"} : \forall f_1, f_2 \in F_A \rightarrow (f_1 + f_2) \in F_A$$

$$\text{"\cdot"} : \forall (\lambda, f) \in \mathbb{R} \times F_A \rightarrow \lambda \cdot f \in F_A$$

4) Το σύνολο \mathbb{R}^2 με πράξεις

$$\forall v = (x_1, y_1), u = (x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2, \quad v+u = (x_1+y_1, x_2+y_2)$$

$$\lambda v = (\lambda x_1, \lambda y_1)$$

είναι δ.χ. (Απόδειξη απλή)

5) Το σύνολο \mathbb{R}^n με πράξεις, $\forall v = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^n, (y_1, y_2, \dots, y_n) \in \mathbb{R}^n$

$$\text{"+"} : v+u = (x_1+y_1, x_2+y_2, \dots, x_n+y_n)$$

$$\text{"\cdot"} : \lambda \cdot v = (\lambda x_1, \lambda x_2, \dots, \lambda x_n), \text{ είναι δ.χ. (Απόδειξη απλή)}$$

$$\text{με } \mathbf{0} = (0, 0, \dots, 0) \text{ και } -v = (-x_1, -x_2, \dots, -x_n).$$

Εφαρμογή - όχι θεωρία

Αν $(V_1, +, \cdot)$ δ.χ., $(V_2, +, \cdot)$ δ.χ., το σύνολο $V = V_1 \times V_2$ στο οποίο ορίσουμε τις πράξεις "+" και $\text{"\cdot"} : \forall v = (v_1, v_2) \in V, \forall u = (u_1, u_2) \in V, \forall \lambda \in \mathbb{R}$

$$\text{"+"} : v+u = (v_1+u_1, v_2+u_2)$$

$$\text{"\cdot"} : \lambda \cdot v = (\lambda v_1, \lambda v_2)$$

είναι δ.χ. (βλ. Β.4)

• Το \mathbb{R} είναι δ.χ. στο \mathbb{R}

Γενικά, F σώμα $\Rightarrow F$ δ.χ. στο F

▼ Ιδιότητες διανυσματικών χώρων.

- | | |
|--|---|
| <p>1) $(V, +)$ αβελιανή ομάδα άρα $\forall v, u, w \in V$</p> <p>i) $(v+u)+w = v+(u+w)$</p> <p>ii) $v+u = u+v$</p> <p>iii) $v+\mathbf{0} = v$</p> <p>iv) $v+(-v) = \mathbf{0}$</p> | <p>2) Αξιώματα εξωτερικής πράξης, $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}$</p> <p>i) $\lambda(v+u) = \lambda v + \lambda u$</p> <p>ii) $(\lambda+\mu)v = \lambda v + \mu v$</p> <p>iii) $\lambda(\mu v) = (\lambda\mu)v$</p> <p>iv) $1 \cdot v = v$</p> |
|--|---|

3) $\lambda \cdot \mathbf{0} = \mathbf{0}, \forall \lambda \in \mathbb{R}$

Απόδειξη

Εστω $v \in V$. $\lambda \cdot v + \lambda \cdot \mathbf{0} = \lambda(v + \mathbf{0}) = \lambda \cdot v = \lambda \cdot v + \mathbf{0} \Rightarrow \lambda \cdot \mathbf{0} = \mathbf{0}$

4) $\mathbf{0} \cdot v = \mathbf{0}, \forall v \in V$

Απόδειξη

Εστω $\lambda \in \mathbb{R}$, $\lambda \cdot v + \mathbf{0} \cdot v = (\lambda + \mathbf{0}) \cdot v = \lambda v = \lambda \cdot v + \mathbf{0} \Rightarrow \mathbf{0} \cdot v = \mathbf{0}$

5) $\lambda \cdot v = \mathbf{0} \Rightarrow \lambda = 0 \vee v = \mathbf{0}, \forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall v \in V$

Απόδειξη

Αν $\lambda = 0$, η συνεπαγωγή είναι αληθής.

Εστω $\lambda \neq 0 \Rightarrow \exists \lambda^{-1} \in \mathbb{R} \Rightarrow \lambda^{-1}(\lambda \cdot v) = \lambda^{-1} \cdot \mathbf{0} = \mathbf{0} \Rightarrow (\lambda^{-1}\lambda)v = \mathbf{0} \Rightarrow 1 \cdot v = \mathbf{0} \Rightarrow v = \mathbf{0} \Rightarrow \lambda \cdot v = \mathbf{0}$

$\Rightarrow \lambda = 0 \vee v = \mathbf{0}$.

6) $(-\lambda) \cdot v = \lambda \cdot (-v) = -(\lambda \cdot v), \forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall v \in V$

Απόδειξη

Θα δείξω ότι $(-\lambda)v = -(\lambda v)$

Είναι $(-\lambda) \cdot v + (\lambda \cdot v) = [(-\lambda) + \lambda] \cdot v = \mathbf{0} \cdot v = \mathbf{0} \Rightarrow (-\lambda) \cdot v, \lambda \cdot v$ συμμετρικά $\Rightarrow (-\lambda) \cdot v = -(\lambda \cdot v)$.

Όμοια, $\lambda(-v) + \lambda v = \lambda[(-v) + v] = \lambda \cdot \mathbf{0} = \mathbf{0} \Rightarrow \lambda(-v), \lambda v$ συμμετρικά $\Rightarrow \lambda(-v) = -\lambda v$.

οπότε $(-\lambda) \cdot v = \lambda(-v) = -(\lambda \cdot v)$.

Πορίσματα : 1) $\forall v \in V, (-1)v = -v$

2) $\forall \lambda \in \mathbb{R}^*, \forall v, u \in V, \lambda \cdot v = \lambda \cdot u \Rightarrow v = u$ (v. διαγραφής συνεπιδροτού)

3) $\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \forall v \in V^*, \lambda \cdot v = \mu \cdot v \Rightarrow \lambda = \mu$. (v. διαγραφής διανυσματος)

• $\lambda(u-v) = \lambda u - \lambda v$ • $(\lambda-\mu)u = \lambda u - \mu u, \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R}, \forall u, v \in V$.

ΥΠΟΧΩΡΟΣ ΕΝΟΣ ΔΙΑΝΥΣΜΑΤΙΚΟΥ ΧΩΡΟΥ

ΟΡΙΣΜΟΣ: Ένα υποσύνολο V_1 ενός διανυσματικού χώρου V λέγεται διανυσματικός υπόχωρος ή απλά υπόχωρος του V , όταν το ίδιο το V_1 είναι διανυσματικός χώρος ως προς τις πράξεις του V (που περιορίζονται φυσικά στα στοιχεία του V_1).

Αντιθέτως αν $\forall \mathbb{R} (V, +, \cdot)$ διανυσματικός χώρος τότε: αν $V_1 \subseteq V$.

$$\boxed{V_1 \text{ υπόχωρος του } (V, +, \cdot) \iff (V_1, +, \cdot) \text{ διανυσματικός χώρος.}}$$

- Είναι $(V_1, +, \cdot)$ δ.χ $\implies V_1 \neq \emptyset$.

▼ ΚΡΙΤΗΡΙΑ ΥΠΟΧΩΡΩΝ

Θ1 Το μη κενό υποσύνολο ενός δ.χ. V είναι διανυσματικός υπόχωρος αν και μόνο αν το V_1 είναι κλειστό ως προς τις πράξεις του V .

δηλαδή

Αν $\emptyset \neq V_1 \subseteq V$ και $(V, +, \cdot)$ διανυσματικός χώρος τότε

$$\boxed{V_1 \text{ υπόχωρος του } (V, +, \cdot) \iff \text{"+"}, \text{"\cdot"} \text{ εσωτερικός στο } V_1}$$

Απόδειξη

Ευθύ: V_1 υπόχωρος του $(V, +, \cdot) \implies (V_1, +, \cdot)$ δ.χ. $\implies \text{"+"}, \text{"\cdot"} \text{ εσωτερικός στο } V_1$

Αντίστροφο: Εστω V_1 κλειστό ως προς $\text{"+"}, \text{"\cdot"}$.

$$\begin{array}{l} \forall \lambda, \mu \in \mathbb{R} \\ \forall v, u \in V_1 \end{array} \left\{ \begin{array}{l} \lambda(v+u) \in V_1 \\ \lambda(\mu v) \in V_1 \\ 1 \cdot v \in V_1 \end{array} \right.$$

$$\forall \lambda, \mu \in \mathbb{R} \left. \begin{array}{l} \forall v, u \in V_1 \implies v, u \in V \\ \text{δ.χ.} \end{array} \right\} \left\{ \begin{array}{l} \lambda(\mu v) = \lambda(\mu)v \in V_1 \quad (1) \\ \lambda(v+u) = \lambda v + \lambda u \in V_1 \quad (2) \\ 1 \cdot v = v \in V_1 \quad (4) \end{array} \right. \begin{array}{l} \text{[διότι "+"\cdot" εσωτερικός στο } V_1\text{]} \\ \text{αρα ισχύουν τα αξιώματα της εξωτερικής} \\ \text{πράξης} \end{array}$$

θα δείξω ότι $(V, +)$ αβελιανή ομάδα.

$$\forall v \in V_1, -v = (-1) \cdot v \in V_1 \implies \forall v \in V_1, -v \in V_1$$

"·" εσωτερική στο V_1

$V_1 \subseteq V, (V, +)$ ομάδα $\implies V_1$ υποομάδα της $(V, +) \implies$

$$\begin{array}{l} \implies (V_1, +) \text{ ομάδα} \\ \forall v, u \in V_1 \implies v, u \in V \implies v+u = u+v \\ \text{V ομάδα} \end{array} \left. \begin{array}{l} \implies (V_1, +) \text{ αβελιανή ομάδα} \\ (1), (2), (3), (4) \end{array} \right\} \implies (V_1, +, \cdot) \text{ διανυσματικός} \\ \text{χώρος.}$$

• V_1 υπόχωρος του δ.χ. $(V, +, \cdot) \Rightarrow \mathbf{0} \in V_1$

Απόδειξη

Είναι $\mathbf{0} = 0 \cdot v \in V_1, \forall v \in V_1 \Rightarrow \mathbf{0} \in V_1$

"·" εσωτερική στο V_1 δόξα λόγω Θ_1 .

Αντίθετο αντίστροφα ισχύει το παρακάτω κριτήριο για να δείχνω ότι ένα σύνολο δεν είναι υπόχωρος

• $\mathbf{0} \notin V_1 \Rightarrow V_1$ όχι υπόχωρος του δ.χ. $(V, +, \cdot)$

• Τα σύνολα $\{\mathbf{0}\}, V$ είναι οι "στάγερ" υπόχωροι του διανυσματικού χώρου $(V, +, \cdot)$

Θ_2 . Αν $\emptyset \neq V_1 \subseteq V$ και $(V, +, \cdot)$ δ.χ. τότε
 V_1 δ. υπόχωρος του $(V, +, \cdot) \iff \forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, \forall v_1, v_2 \in V_1 : \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \in V_1$

Απόδειξη

Ευθύ: V_1 δ. υπόχωρος του $(V, +, \cdot) \xrightarrow{\Theta_1}$ "·" εσωτερικές στο $V_1 \Rightarrow \left. \begin{array}{l} \lambda_1 v_1 \in V_1 \\ \lambda_2 v_2 \in V_1 \end{array} \right\} \Rightarrow$

$\Rightarrow \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \in V_1, \forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}, \forall v_1, v_2 \in V_1$

Αντίστροφο

Αν $\forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} : \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \in V_1$
 $\forall v_1, v_2 \in V_1$

τότε για $\lambda_1 = \lambda_2 = 1 \xrightarrow{\text{un}}$ $v_1 + v_2 \in V_1, \forall v_1, v_2 \in V_1 \Rightarrow$ "·" εσωτ. στο V_1
 για $\lambda_2 = 0 \xrightarrow{\text{un}}$ $\lambda_1 v_1 \in V_1, \forall \lambda_1 \in \mathbb{R}, \forall v_1 \in V_1 \Rightarrow$ "·" εσωτ. στο V_1

$\Rightarrow V_1$ υπόχωρος του δ.χ. $(V, +, \cdot)$.

Θ_3 . Αν V_1, V_2 δ. υπόχωροι του δ.χ. $(V, +, \cdot) \Rightarrow V_1 \cap V_2$ υπόχωρος του $(V, +, \cdot)$

Απόδειξη

V_1, V_2 δ. υπόχ. του $(V, +, \cdot) \Rightarrow \left. \begin{array}{l} \mathbf{0} \in V_1 \wedge \mathbf{0} \in V_2 \Rightarrow \mathbf{0} \in V_1 \cap V_2 \Rightarrow V_1 \cap V_2 \neq \emptyset \\ V_1 \subseteq V \wedge V_2 \subseteq V \Rightarrow V_1 \cap V_2 \subseteq V_1 \end{array} \right\}$

Είναι $\forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}$
 $\forall v_1, v_2 \in V_1 \cap V_2 \Rightarrow \left. \begin{array}{l} v_1, v_2 \in V_1 \xrightarrow{\Theta_2} \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \in V_1 \\ v_1, v_2 \in V_2 \xrightarrow{\Theta_2} \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \in V_2 \end{array} \right\} \Rightarrow \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \in V_1 \cap V_2$

οπότε από το Θ_2 $V_1 \cap V_2$ δ. υπόχωρος του δ.χ. $(V, +, \cdot)$

Θ4. Αν $v_1, v_2, \dots, v_k \in V$ και $(V, +, \cdot)$ δ.χ. τότε το σύνολο $V_k = \{ \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k : \lambda_1, \lambda_2, \lambda_3, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R} \}$ είναι υποχώρος του $(V, +, \cdot)$.

δ.ηλ.

$$\boxed{v_1, v_2, \dots, v_k \in V \Rightarrow V_k = \{ \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k : \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R} \} \text{ υποχώρος του } (V, +, \cdot) \text{ δ.χ}}$$

Απόδειξη

Αρκεί να δείξω ότι " $+$ ", " \cdot " εσωτ. στο V_k . ($0 \in V_k \Rightarrow V_k \neq \emptyset$, $V_k \subseteq V$)

Εστω $v, u \in V_k \Rightarrow \begin{cases} v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k : \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R} \\ u = \mu_1 v_1 + \mu_2 v_2 + \dots + \mu_k v_k : \mu_1, \mu_2, \dots, \mu_k \in \mathbb{R} \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} v+u = (\lambda_1 + \mu_1)v_1 + (\lambda_2 + \mu_2)v_2 + \dots + (\lambda_k + \mu_k)v_k \\ \lambda v = \lambda \lambda v \end{cases}$

$\Rightarrow v+u = (\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k) + (\mu_1 v_1 + \mu_2 v_2 + \dots + \mu_k v_k) = (\lambda_1 v_1 + \mu_1 v_1) + (\lambda_2 v_2 + \mu_2 v_2) + \dots + (\lambda_k v_k + \mu_k v_k) = (\lambda_1 + \mu_1)v_1 + (\lambda_2 + \mu_2)v_2 + \dots + (\lambda_k + \mu_k)v_k \in V_k$ διότι $(\lambda_1 + \mu_1) \in \mathbb{R}, (\lambda_2 + \mu_2) \in \mathbb{R}, \dots, (\lambda_k + \mu_k) \in \mathbb{R}$

Αρα " $+$ " εσωτερική στο V_k . (4)

Εστω $v, u \in V_k \Rightarrow v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k \Rightarrow \lambda v = \lambda (\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k) =$
 $\lambda \in \mathbb{R}$

$= \lambda (\lambda_1 v_1) + \lambda (\lambda_2 v_2) + \dots + \lambda (\lambda_k v_k) = (\lambda \lambda_1) v_1 + (\lambda \lambda_2) v_2 + \dots + (\lambda \lambda_k) v_k \in V_k$

διότι $\lambda \lambda_1, \lambda \lambda_2, \dots, \lambda \lambda_k \in \mathbb{R}$.

Αρα " \cdot " εσωτ. στο V_k κλειστό ως προς " \cdot " $\xrightarrow{\Theta_1} V_k$ δ. υποχώρος του $(V, +, \cdot)$

V_k κλειστό ως προς " $+$ "

//

Παράδειγμα: Δείξτε ότι το σύνολο $V = \{ (x_1, x_2, x_3) \in \mathbb{R}^3 : x_1 + x_3 = x_2 \}$ είναι γνήσιος δ. υποχώρος του \mathbb{R}^3 .

$\hookrightarrow V \neq \{0\}$ και $V \neq \mathbb{R}^3$.

Λύση: Είναι $0 = (0, 0, 0) \in V$ διότι $0+0=0 \Rightarrow V \neq \emptyset \Rightarrow \emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^3$.

Είναι και $(0, 0, 5) \notin V$ διότι $0+5 \neq 0 \Rightarrow V \neq \mathbb{R}^3$

όχι τρόπος: Με το Θ_1 "κλειστότητα".

$\forall v, u \in V \Rightarrow \begin{cases} v = (x_1, y_1, z_1) : x_1 + z_1 = y_1 \\ u = (x_2, y_2, z_2) : x_2 + z_2 = y_2 \end{cases} \Rightarrow v+u = (x_1+x_2, y_1+y_2, z_1+z_2) \in V$

διότι $(x_1+x_2) + (z_1+z_2) = (x_1+z_1) + (x_2+z_2) = y_1+y_2$

αρα V κλειστό ως προς " $+$ ".

$$\forall \lambda \in \mathbb{R}, \forall v = (x_1, x_2, x_3) \in V \Rightarrow x_2 = x_1 + x_3 \Rightarrow \lambda x_2 = \lambda(x_1 + x_3) \Rightarrow \lambda x_2 = \lambda x_1 + \lambda x_3 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \lambda v = (\lambda x_1, \lambda x_2, \lambda x_3) \in V, \text{ οπότε } V \text{ κλειστό ως προς "•".}$$

$$\left. \begin{array}{l} \forall \kappa \text{ κλειστό ως προς "+" \\ \emptyset \neq V \subset \mathbb{R}^3, \mathbb{R}^3 \text{ δ.χ.} \end{array} \right\} \Rightarrow V \text{ δ. υπόχωρος του } \mathbb{R}^3.$$

β τρόπος: Με το Θ₁₄ γράφω κάθε $v \in V$ ως γραμμικό συνδυασμό ^{μερικώς} διανυσμάτων $v_1, v_2 \in \mathbb{R}^3$, κτλ. αναλύοντας το v σε συνιστώσες.

Θέλει ιδιαίτερη προσοχή να κάνω τέτοια ανάλυση ώστε να βγαίνει από κάθε όρο κοινός παράγοντας.

$$\forall v \in V \Rightarrow v = (x_1, x_2, x_3) \xrightarrow{\text{όπου } x_2 = x_1 + x_3} v = (x_1, x_1 + x_3, x_3) \stackrel{\text{⊛ προσέχω να βγαίνει κ.π.}}{=} (x_1, x_1, 0) + (0, x_3, x_3) =$$

$$= x_1(1, 1, 0) + x_3(0, 1, 1) = x_1 v_1 + x_3 v_2 \quad \text{όπου } v_1 = (1, 1, 0) \in \mathbb{R}^3 \text{ δ.χ. } \mathbb{R}^3$$

$$: x_1, x_3 \in \mathbb{R} \quad v_2 = (0, 1, 1) \in \mathbb{R}^3$$

αρα ο V παράγεται από τα $v_1, v_2 \in \mathbb{R}^3 \Rightarrow V = \{x_1 v_1 + x_2 v_2 : x_1, x_2 \in \mathbb{R}\} \Rightarrow$
 $\Rightarrow V$ υπόχωρος του \mathbb{R}^3 .

γ τρόπος: Με το Θ₂ (εφαρμογή) γράφω για κάθε $v, u \in V$ το $\lambda v + \lambda u$, $\lambda_{1,2} \in \mathbb{R}$ και δείχνω ότι $\lambda_1 v + \lambda_2 u \in V$.

$$\forall v, u \in V \Rightarrow \left\{ \begin{array}{l} v = (x_1, x_2, x_3) : x_2 = x_1 + x_3 \\ u = (y_1, y_2, y_3) : y_2 = y_1 + y_3 \end{array} \right\} \Rightarrow \lambda_1 v + \lambda_2 u = \lambda_1(x_1, x_2, x_3) + \lambda_2(y_1, y_2, y_3) =$$

$$= (\lambda x_1, \lambda x_2, \lambda x_3) + (\lambda y_1, \lambda y_2, \lambda y_3) = (\lambda x_1 + \lambda y_1, \lambda x_2 + \lambda y_2, \lambda x_3 + \lambda y_3) \in V \text{ διότι}$$

$$(\lambda x_1 + \lambda y_1) + (\lambda x_3 + \lambda y_3) = \lambda(x_1 + x_3) + \lambda(y_1 + y_3) = \lambda x_2 + \lambda y_2$$

αρα V δ. υπόχωρος του \mathbb{R}^3 .

παράδειγμα: Αν $v = (1, -1, 2) \in \mathbb{R}^3$ και $u = (6, -2, 0) \in \mathbb{R}^3$ δείξτε ότι το διάνυσμα $w = (-3, 1, 0)$ ανήκει στον υπόχωρο που παράγουν τα u, v .

Ο υπόχωρος V που παράγουν τα u και v είναι $V = \{\lambda u + \mu v : \lambda, \mu \in \mathbb{R}\}$.

$$w \in V \Leftrightarrow \exists \lambda, \mu \in \mathbb{R} : w = \lambda u + \mu v \Leftrightarrow (-3, 1, 0) = \lambda(1, -1, 2) + \mu(6, -2, 0) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (-3, 1, 0) = (\lambda + 6\mu, -\lambda - 2\mu, 2\lambda) \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda + 6\mu = -3 \\ -\lambda - 2\mu = 1 \\ 2\lambda = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda = 0 \\ \mu = -1/2 \end{cases}$$

οπότε $w = -\frac{1}{2}u = 0 \cdot v + \frac{-1}{2}u \Rightarrow w \in V$.

▼ Γραμμική εξάρτηση

ΟΡΙΣΜΟΣ: Τα διανύσματα v_1, v_2, \dots, v_k ($k \geq 2$) του διανυσματικού χώρου V λέγονται γραμμικώς εξαρτημένα, όταν ένα τουλάχιστον από αυτά ανήκει στον υπόχωρο που παράχουν τα υπόλοιπα.

Διανύσματα που δεν είναι γραμμικώς εξαρτημένα λέγονται γραμμικώς ανεξάρτητα.

• Κριτήρια γραμμικής εξάρτησης-ανεξαρτησίας

$$\Theta_1: v_1, v_2, \dots, v_k \text{ γρ. εξαρτ.} \iff \exists (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k) \neq \begin{pmatrix} 0, 0, \dots, 0 \end{pmatrix} \text{ στο } \mathbb{R}^k : \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k = \mathbf{0}$$

Απόδειξη: Ευθύ: Αν v_1, v_2, \dots, v_k γρ. εξαρτ. έστω $v_k = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_{k-1} v_{k-1} \Rightarrow$
με $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{k-1}) \in \mathbb{R}^{k-1} \Rightarrow \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_{k-1} v_{k-1} + \underbrace{(-1)}_{\neq 0} v_k = \mathbf{0} \Rightarrow$

$\Rightarrow \exists (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k) \neq (0, 0, \dots, 0)$ (π.χ. η $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_{k-1}, -1)$): $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \lambda_3 v_3 + \dots + \lambda_k v_k = \mathbf{0}$.

Αντίστροφο

Αν $\exists (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k) \neq (0, 0, \dots, 0) : \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k = \mathbf{0}$, έστω $\lambda_k \neq 0 \Rightarrow$
 $\Rightarrow \lambda_k v_k = -\lambda_1 v_1 - \lambda_2 v_2 - \dots - \lambda_{k-1} v_{k-1} \Rightarrow v_k = -\frac{\lambda_1}{\lambda_k} v_1 - \frac{\lambda_2}{\lambda_k} v_2 - \dots - \frac{\lambda_{k-1}}{\lambda_k} v_{k-1} \Rightarrow$

$\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ γρ. εξαρτημένα.

$$\Theta_2: v_1, v_2, \dots, v_k \text{ γρ. ανεξαρτητ.} \iff (\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k = \mathbf{0} \Rightarrow (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k) = (0, 0, \dots, 0))$$

Είναι το αντίθετο αντίστροφο του Θ_1 .

• Παρατηρήσεις

1) $\lambda \cdot \vec{0} = \mathbf{0}, \forall \lambda \in \mathbb{R}^* \xrightarrow{\Theta_1} \mathbf{0}$ γρ. εξαρτημένο.

2) Αν $v \neq \mathbf{0}$ τότε $\lambda \cdot v = \mathbf{0} \Rightarrow \lambda = 0$ άρα v γρ. ανεξάρτητο.

● Βασικές ιδιότητες γραμμικής εξάρτησης

1) $v_1, v_2, \dots, v_p \in V$ δ.χ. γρ. εξαρτ. $\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_p, v_{p+1}, \dots, v_k \in V$ γρ. εξαρτ.

Απόδειξη

Εαν v_1, v_2, \dots, v_p γρ. εξαρτ. $\Rightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p \in \mathbb{R}$ όχι όλοι μηδενικοί: $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_p v_p = 0$
 $\Rightarrow \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_p v_p + 0 \cdot v_{p+1} + \dots + 0 \cdot v_k = 0 \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_p, v_{p+1}, \dots, v_k$ γρ. εξαρτ.

2) Αν k διανύσματα είναι γραμμικώς ανεξάρτητα τότε και οποιαδήποτε από αυτά είναι επίσης γραμμικώς ανεξάρτητα.

Α είναι το αντίθετο αντίστροφο της 1.

3) v_1, v_2, \dots, v_k γρ. ανεξαρτ. $\Rightarrow u \in \text{υποχ. } V_k$ που παράγουν
 v_1, v_2, \dots, v_k, u γρ. εξαρτ. τα v_1, v_2, \dots, v_k .

Απόδειξη

v_1, v_2, \dots, v_k, u γρ. εξαρτ. $\Rightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k, \lambda_{k+1} \in \mathbb{R}$ όχι όλοι μηδεν: $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k + \lambda_{k+1} u = 0$ (1)
 Θα δείξω ότι $\lambda_{k+1} \neq 0$. Εστω $\lambda_{k+1} = 0$,
 (1) $\Rightarrow \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k + 0 \cdot u = 0 \Rightarrow \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k = 0$ όπου $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k$ όχι όλα

μηδέν $\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ γρ. εξαρτ. \leftarrow Αποπο \rightarrow άρα $\lambda_{k+1} \neq 0$ (2)

$\Rightarrow u = -\frac{\lambda_1}{\lambda_{k+1}} v_1 - \frac{\lambda_2}{\lambda_{k+1}} v_2 - \dots - \frac{\lambda_k}{\lambda_{k+1}} v_k \Rightarrow u \in \text{υποχ. } V_k$ που παράγουν τα v_1, v_2, \dots, v_k .

● Συνθήκη γραμμικής ανεξαρτησίας διανυσμάτων στο \mathbb{R}^V .

Θ1. $v_1, v_2, \dots, v_n \in \mathbb{R}^V$ γρ. ανεξ $\iff |v_1 v_2 \dots v_n| \neq 0$ (απόδειξη όχι θεωρία)

Απόδειξη: Εστω $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n \in \mathbb{R} : \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_n v_n = 0 \iff$

$\iff \lambda_1 (x_{11}, x_{12}, \dots, x_{1n}) + \lambda_2 (x_{21}, x_{22}, \dots, x_{2n}) + \dots + \lambda_n (x_{n1}, x_{n2}, \dots, x_{nn}) = (0, 0, \dots, 0) \iff$

$\iff \begin{cases} \lambda_{11} \lambda_1 + x_{21} \lambda_2 + \dots + x_{n1} \lambda_n = 0 \\ x_{12} \lambda_1 + x_{22} \lambda_2 + \dots + x_{n2} \lambda_n = 0 \\ \dots \\ x_{1n} \lambda_1 + x_{2n} \lambda_2 + \dots + x_{nn} \lambda_n = 0 \end{cases} \quad (\Sigma)$

$|v_1 v_2 \dots v_n| \neq 0 \iff \begin{vmatrix} x_{11} & x_{12} & \dots & x_{1n} \\ x_{21} & x_{22} & \dots & x_{2n} \\ \vdots & \vdots & \dots & \vdots \\ x_{1n} & x_{2n} & \dots & x_{nn} \end{vmatrix} \neq 0 \iff$ Το (Σ) ομογενές (Σ) έχει ΜΜΛ των $(\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n) = 0 \iff$

$\iff v_1, v_2, \dots, v_n$ γρ. ανεξ.

Γενικά, αποδεικνύεται το

$$\Theta_2. \left. \begin{array}{l} v_1, v_2, \dots, v_p \text{ γραμ. ανεξ.} \\ p \leq n \end{array} \right) \iff \exists p \times p \text{ υποπίνακας } A \text{ του } \Pi = [v_1 v_2 \dots v_p] : D(A) \neq 0.$$

Αντίθετο αντίστροφα έχουμε

$$\Theta_3. v_1, v_2, \dots, v_n \in \mathbb{R}^n \text{ γραμ. εξαρτ.} \iff |v_1 v_2 \dots v_n| = 0$$

$$\Theta_4. \left. \begin{array}{l} v_1, v_2, \dots, v_p \text{ γραμ. εξαρτ.} \\ p \leq n \end{array} \right) \iff \forall p \times p \text{ υποπίνακα } A \text{ του } \Pi = [v_1 v_2 \dots v_p], D(A) = 0$$

▼ Βάση και διάσταση διανυσματικού χώρου.

ΟΡΙΣΜΟΣ : Το σύνολο $B = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ λέγεται βάση του διανυσματικού χώρου V όταν τα v_1, v_2, \dots, v_m

- είναι γραμμικώς ανεξάρτητα διανύσματα του V και
- παράγουν το χώρο V

Συμβολικά:

$$B = \{v_1, v_2, \dots, v_m\} \subseteq V \text{ βάση του δ.χ. } V \iff \begin{cases} v_1, v_2, \dots, v_m \text{ γραμ. ανεξ.} \\ V = \{ \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_m v_m : \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R} \} \end{cases}$$

$\Theta_1. \forall v \in V$

$$\Theta. B = \{v_1, v_2, \dots, v_m\} \text{ βάση} \implies \forall v \in V, \exists \text{ μοναδικά } \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R} : v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_m v_m$$

Απόδειξη

$B = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ βάση του $V \implies$ τα v_1, v_2, \dots, v_m παράγουν τον $V \implies$

$\implies \forall v \in V, \exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m \in \mathbb{R} : v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_m v_m.$

Θα δείξω ότι τα $\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m$ είναι μοναδικά.

Έστω $x_1, x_2, \dots, x_m \in \mathbb{R} : v = x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_m v_m \implies x_1 v_1 + x_2 v_2 + \dots + x_m v_m = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_m v_m$
Είναι και $v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_m v_m$

$$\implies (x_1 - \lambda_1)v_1 + (x_2 - \lambda_2)v_2 + \dots + (x_m - \lambda_m)v_m = \mathbf{0} \implies x_1 - \lambda_1 = x_2 - \lambda_2 = \dots = x_m - \lambda_m = 0 \implies$$

$B = \{v_1, v_2, \dots, v_m\}$ βάση $\implies v_1, v_2, \dots, v_m$ γραμ. ανεξ.

$\implies x_1 = \lambda_1 \wedge x_2 = \lambda_2 \wedge \dots \wedge x_m = \lambda_m \implies \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_m$ μοναδικά.

↑ Η μ-άδα των συντελεστών αυτών συμβολίζεται συνήθως ως (x_1, x_2, \dots, x_m) και λέγεται μ-άδα των συντεταγμένων του διανύσματος $v \in V$ ως προς την βάση B του V .

▼ Κανονική βάση του \mathbb{R}^V

Θ. Τα διανύσματα $e_1 = (1, 0, \dots, 0), e_2 = (0, 1, \dots, 0), \dots, e_n = (0, 0, \dots, 1)$ του χώρου \mathbb{R}^V είναι μια βάση του \mathbb{R}^V

Απόδειξη

$$\text{Είναι } |e_1 e_2 \dots e_n| = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \dots & 1 \end{vmatrix} = 1 \neq 0 \Rightarrow e_1, e_2, \dots, e_n \text{ γρ. ανεξ.} \quad (1)$$

$$\begin{aligned} \text{Είναι και } \forall v = (x_1, x_2, \dots, x_n) \in \mathbb{R}^V, \quad v &= (x_1, x_2, \dots, x_n) = \\ &= (x_1, 0, 0, \dots, 0) + (0, x_2, 0, \dots, 0) + (0, 0, x_3, \dots, 0) + \dots + (0, 0, 0, \dots, x_n) = \\ &= x_1(1, 0, 0, \dots, 0) + x_2(0, 1, 0, \dots, 0) + x_3(0, 0, 1, \dots, 0) + \dots + x_n(0, 0, 0, \dots, 1) = \\ &= x_1 e_1 + x_2 e_2 + \dots + x_n e_n \end{aligned} \Rightarrow \text{Τα } e_1, e_2, \dots, e_n \text{ παράγουν τον χώρο } \mathbb{R}^V \Rightarrow$$

$\{x_1, x_2, \dots, x_n \in \mathbb{R}\} \xrightarrow{(1)} e_1, e_2, \dots, e_n \text{ γρ. ανεξ.}$

$\Rightarrow B = \{e_1, e_2, \dots, e_n\}$ βάση του \mathbb{R}^V .

↑ Η βάση αυτή λέγεται κανονική βάση του \mathbb{R}^V .

▼ Διάσταση διανυσματικού χώρου

Θ. Ένας δ.χ.

Θ. B βάση του δ.χ. $V \Rightarrow \exists \infty$ βάσεις B_λ του V

Απόδειξη

Έστω $B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ μία βάση του $V \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ γρ. ανεξάρτητα (1).

► Παίρνω $B_\lambda = \{\lambda v_1, v_2, \dots, v_k\}, \lambda \in \mathbb{R}^*$.

Έστω $\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_k \in \mathbb{R} : \mu_1(\lambda v_1) + \mu_2 v_2 + \dots + \mu_k v_k = 0 \Rightarrow (\lambda \mu_1) v_1 + \mu_2 v_2 + \dots + \mu_k v_k = 0 \Rightarrow$

$\xrightarrow{(1)} \lambda \mu_1 = \mu_2 = \dots = \mu_k = 0 \Rightarrow \mu_1 = \mu_2 = \dots = \mu_k = 0$

$\lambda \in \mathbb{R}^*$

άρα $\lambda v_1, v_2, \dots, v_k$

▼ Διάσταση διανυσματικού χώρου

$$\Theta_1. \text{ Αν } B = \{e_1, e_2, \dots, e_k\} \text{ βάση του } V \Rightarrow \forall v_1, v_2, \dots, v_p \in V : v_1, v_2, \dots, v_p \text{ γρ. εξαρτ.}$$

$p > k$

Απόδειξη.

$$B \text{ βάση του } V \Rightarrow \forall v \in V \text{ τα } v_1, v_2, \dots, v_k \text{ παράγουν τον } V \Rightarrow \forall v_1, v_2, \dots, v_p \text{ γράφονται ως:}$$

$v_1, v_2, \dots, v_p \in V$

$$\begin{cases} v_1 = \chi_{11}e_1 + \chi_{12}e_2 + \dots + \chi_{1k}e_k \\ v_2 = \chi_{21}e_1 + \chi_{22}e_2 + \dots + \chi_{2k}e_k \\ \vdots \\ v_p = \chi_{p1}e_1 + \chi_{p2}e_2 + \dots + \chi_{pk}e_k \end{cases} \quad (\Sigma_1) \quad \text{Έστω } \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p \in \mathbb{R} : \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_p v_p = 0 \iff (\Sigma_2)$$

όχι διηλο \iff $\lambda_1(\chi_{11}e_1 + \chi_{12}e_2 + \dots + \chi_{1k}e_k) + \lambda_2(\chi_{21}e_1 + \chi_{22}e_2 + \dots + \chi_{2k}e_k) + \dots + \lambda_p(\chi_{p1}e_1 + \chi_{p2}e_2 + \dots + \chi_{pk}e_k) = 0$
 απαραίτητα $\iff (\lambda_1\chi_{11} + \lambda_2\chi_{21} + \dots + \lambda_p\chi_{p1})e_1 + (\lambda_1\chi_{12} + \lambda_2\chi_{22} + \dots + \lambda_p\chi_{p2})e_2 + \dots + (\lambda_1\chi_{1k} + \lambda_2\chi_{2k} + \dots + \lambda_p\chi_{pk})e_k = 0$

$B \text{ βάση του } V \Rightarrow e_1, e_2, \dots, e_k \text{ γρ. ανεξ.}$

$$\Rightarrow \begin{cases} \chi_{11}\lambda_1 + \chi_{21}\lambda_2 + \dots + \chi_{p1}\lambda_p = 0 \\ \chi_{12}\lambda_1 + \chi_{22}\lambda_2 + \dots + \chi_{p2}\lambda_p = 0 \quad (\Sigma_2) \\ \vdots \\ \chi_{1k}\lambda_1 + \chi_{2k}\lambda_2 + \dots + \chi_{pk}\lambda_p = 0 \end{cases}$$

Είναι $p > k \Rightarrow$ το (Σ_2) είναι αδύνατο ή αόριστο. $\Rightarrow (\Sigma_2)$ αόριστο \rightarrow το (Σ_2) έχει και μη μηδενικές λύσεις \Rightarrow $\exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_p$ όχι όλα μηδέν : $\lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_p v_p = 0 \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_p$ γρ. εξαρτ.

$$\Theta_2 \text{ Αν } B = \{e_1, e_2, \dots, e_k\} \text{ βάση του } V \Rightarrow k=p$$

$$B' = \{e'_1, e'_2, \dots, e'_p\} \text{ βάση του } V$$

Απόδειξη

Έστω $B = \{e_1, e_2, \dots, e_k\}$.

Έστω $k > p$

$B' = \{e'_1, e'_2, \dots, e'_p\}$ βάση του $V \Rightarrow e_1, e_2, \dots, e_k$ γρ. εξαρτ. \leftarrow Απονο διότι $B = \{e_1, e_2, \dots, e_k\}$ βάση του V .

Έστω $k < p$.

$B = \{e_1, e_2, \dots, e_k\}$ βάση του $V \Rightarrow e'_1, e'_2, \dots, e'_p$ γρ. εξαρτ. \leftarrow Απονο διότι $B' = \{e'_1, e'_2, \dots, e'_p\}$ βάση του V .

Άρα $k=p$.

\hookrightarrow Ο κοινός ημιδιαίρητος όλων των βάσεων ενός δ.χ. λέγεται διάσταση $\dim V$ του χώρου V

• $\dim \mathbb{R}^V = V$

• $\dim \Pi_{\nu \times \mu} = \nu \cdot \mu$

Διάσταση υπόχωρου;

- $\rho > \dim V \Rightarrow \forall v_1, v_2, \dots, v_\rho \in V: v_1, v_2, \dots, v_\rho \text{ γρ. εξαρτ.}$
- $\exists v_1, v_2, \dots, v_\rho \in V: v_1, v_2, \dots, v_\rho \text{ γρ. ανεξ.} \Rightarrow \rho \leq \dim V$

Θ3. $\left. \begin{array}{l} \dim V = k \\ v_1, v_2, \dots, v_k \in V \\ \text{γρ. ανεξ.} \end{array} \right\} \Rightarrow B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\} \text{ βάση γρ. ανεξ. του } \delta.χ. V$

Απόδειξη (εντός ύλης)

Εστω $u \in V$.

$\dim V = k \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k, u \text{ γρ. εξαρτ.}$ \Rightarrow το u ανήκει στον υπόχωρο V_k που παράγουν τα v_1, v_2, \dots, v_k , $\forall u \in V \Rightarrow V \subseteq V_k$
 $\Rightarrow V_k = V \Rightarrow$ τα v_1, v_2, \dots, v_k παράγουν τον $V \Rightarrow B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ βάση του V
 $v_1, v_2, \dots, v_k \in V \text{ γρ. ανεξαρτ.}$

Θ4. $\left. \begin{array}{l} \dim V = k \\ v_1, v_2, \dots, v_k \in V^* \text{ παράγουν τον } V \end{array} \right\} \Rightarrow B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\} \text{ βάση του } \delta.χ. V$

Απόδειξη (έκτος ύλης)

Αρκεί v_1, v_2, \dots, v_k γρ. ανεξ. Εστω v_1, v_2, \dots, v_k γρ. εξαρτ.

► Παίρνω το δυναμοώνολο $\mathcal{A}(B)$ του $B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$.

$v_i \in V^* \Rightarrow v_i \text{ γρ. ανεξ.} \Rightarrow \exists B_1 \in \mathcal{A}(B):$ τα στοιχεία του B_1 να είναι γρ. ανεξ.
 $\{v_i\} \in \mathcal{A}(B)$

► Παίρνω το $A \subset \mathcal{A}(B)$ με $A = \{B_1 \in \mathcal{A}(B): \text{τα στοιχεία του } B_1 \text{ να είναι γρ. ανεξ.}\}$.
 Δείχνωκε ότι $A \neq \emptyset$.

► Έστω "ένα" $B' \in A$ με τον μεγαλύτερο πληθαιριθμο $\overset{p < k}{p}$ (Μπορεί να υπάρχουν και άλλα B_1 στο A με πληθαιριθμο p).

Δίχως βλάβη της γενικότητας έστω $B' = \{v_1, v_2, \dots, v_p\}$ (1)

~~(1) $\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_p$ γρ. ανεξ. $\Rightarrow \forall u \in \{v_{p+1}, \dots, v_k\}: \text{το } u \text{ ανήκει στον υπόχωρο } V_p \subseteq V \text{ που παράγουν τα } v_1, v_2, \dots, v_p$~~
 ~~$\forall u \in \{v_{p+1}, \dots, v_k\}, v_1, v_2, \dots, v_p, u \text{ γρ. εξαρτ.}$~~
~~(δίδει p ο μέγιστος πληθαιριθμος...)~~
~~επ. θ \Rightarrow ο υπόχωρος V_p που παράγουν τα v_1, v_2, \dots, v_p έχει $\dim V_p = p$.~~

(1) $\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_p$ γρ. ανεξ.
 $\forall u \in \{v_{p+1}, \dots, v_k\}: v_1, v_2, \dots, v_p, u \text{ γρ. εξαρτ.}$
 (δίδει p ο μέγιστος πληθαιριθμος)
 v_1, v_2, \dots, v_k παράγουν τον V
 $\xrightarrow[\text{βλ. επόμενο}]{*}$ $\dim V = p < k \leftarrow$ Άστοχο

Αρα v_1, v_2, \dots, v_k γρ. ανεξ.
 v_1, v_2, \dots, v_k παράγουν τον $V \Rightarrow B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ βάση του V .

- Για να δείξω ότι B είναι βάση, πρέπει να δείξω τον ορισμό και ότι $B \subseteq V$.
Αν ξέρω όμως την διάσταση, τότε αρκεί να δείξω ένα από τα στοιχεία του ορισμού σύμφωνα με τα $\theta_3 - \theta_4$.

Διάσταση υπόχωρου που παράγεται από k διανύσματα

θ . Έστω V_k υπόχωρος του V που παράγεται από τα $v_1, v_2, \dots, v_k \in V$

$$\left. \begin{array}{l} v_1, v_2, \dots, v_r \text{ γρ. ανεξ. } (r < k) \\ \forall u \in \{v_{r+1}, \dots, v_k\} : v_1, v_2, \dots, v_r, u \text{ γρ. εξαρτ.} \end{array} \right\} \Rightarrow \begin{cases} \{v_1, v_2, \dots, v_r\} \text{ βάση του } V_k \\ \dim V_k = r \end{cases}$$

Απόδειξη (εκτός ύλης)

► Έστω V_r ο υπόχωρος των που παράγουν τα v_1, v_2, \dots, v_r

Αρκεί $V_r \subseteq V_k$ και $V_k \subseteq V_r$.

$\forall x \in V_r, \exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_r \in \mathbb{R} : x = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_r v_r = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_r v_r + 0 v_{r+1} + \dots + 0 v_k$
 $\Rightarrow x \in V_k$ άρα $V_r \subseteq V_k$ (1).

Εξ' υποθέσεως $\forall u \in \{v_{r+1}, \dots, v_k\} : v_1, v_2, \dots, v_r, u$ γρ. εξαρτ. $\Rightarrow \forall u \in \{v_{r+1}, \dots, v_k\}, u \in V_r \Rightarrow$
 v_1, v_2, \dots, v_r γρ. ανεξ.

$\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k \in V_r$.

V_r υπόχωρος $\Rightarrow V_r$ δ.χ. $\Rightarrow V_r$ κλειστό ως προς "+, ·"

$\Rightarrow \forall \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R} : \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k \in V_r \Rightarrow V_k \subseteq V_r \Rightarrow V_r = V_k$ (2).
(1) $\Rightarrow V_r \subseteq V_k$

v_1, v_2, \dots, v_r γρ. ανεξ. $\Rightarrow \{v_1, v_2, \dots, v_r\}$ βάση του V_r
 v_1, v_2, \dots, v_r παράγουν τον V_r $V_r = V_k$
 $\Rightarrow \{v_1, v_2, \dots, v_r\}$ βάση του $V_k \Rightarrow \dim V_k = r$

- Ο υπόχωρος $\{0\}$ ενός δ.χ. V είναι ο μοναδικός δ.χ. που "δεν έχει βάση", διότι το στοιχείο 0 παράγει το σύνολο $\{0\}$, αλλά είναι διάνυσμα γραμμικώς εξαρτημένο.
Η διάσταση το $\{0\}$ είναι $\dim \{0\} = 0$

Αντίθετα.

θ . Αν $\dim V \in \mathbb{N}^* \Rightarrow 0$ δ.χ. V έχει ∞ βάσεις

Απόδειξη

$\dim V \in \mathbb{N}^* \Rightarrow \exists k \in \mathbb{N}^* : \dim V = k \Rightarrow \exists B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\} \subset V$ βάση του $V \Rightarrow$

$\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ χρ. ανεξ. (1).

► Παίρνω $B_\lambda = \{\lambda v_1, v_2, \dots, v_k\}$ με $\lambda \in \mathbb{R}^*$

Εστω $\mu_1, \mu_2, \dots, \mu_k \in \mathbb{R} : \mu_1(\lambda v_1) + \mu_2 v_2 + \dots + \mu_k v_k = 0 \Rightarrow (\lambda \mu_1) v_1 + \mu_2 v_2 + \dots + \mu_k v_k = 0 \Rightarrow$
(1) $\Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ χρ. ανεξ.

$\Rightarrow \lambda \mu_1 = \mu_2 = \mu_3 = \dots = \mu_k = 0 \Rightarrow \mu_1 = \mu_2 = \dots = \mu_k = 0$ οπότε
 $\lambda \in \mathbb{R}^*$

$\lambda v_1, v_2, \dots, v_k$ γραμ. ανεξ. $\Rightarrow B_\lambda$ βάση του $V, \forall \lambda \in \mathbb{R}^*$.
 $\dim V = k$

Άρα το V έχει άπειρες βάσεις (έστω τις B_λ με $\lambda \in \mathbb{R}^*$).

Άλλες θεωρητικές ασκήσεις

~~P_1 Αν B βάση $V_1 \Rightarrow B \subset V$~~

P_1) Αν $\left(\begin{array}{l} B \text{ βάση } V_1 \text{ δ.χ.} \\ B \text{ βάση } V_2 \text{ δ.χ.} \end{array} \right) \Rightarrow V_1 = V_2$ (θεωρία - στις ασκήσεις
όχι απόδειξη).

Απόδειξη

Εστω $B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$.

B βάση $V_1 \Rightarrow \forall a \ v_1, v_2, \dots, v_k$ παράγουν τον $V_1 \Rightarrow$
 $\Rightarrow \forall v \in V_1, \exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R} : v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k \in V_2$
(Διότι B βάση $V_2 \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k \in V_2$
 V_2 δ.χ. $\Rightarrow V_2$ κλειστό ως προς "+, ·") $\Rightarrow \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k \in V_2$
 $\Rightarrow V_1 \subseteq V_2$.
Όμοια $V_2 \subseteq V_1 \Rightarrow V_1 = V_2$.

P_2) $\left(\begin{array}{l} \text{Εστω } V_1, V_2 \text{ δ. υποχώροι του δ.χ. } V. \\ \dim V_1 = \dim V_2 \\ V_1 \subseteq V_2 \end{array} \right) \Rightarrow V_1 = V_2$

Απόδειξη

Αν $k = \dim V_1 \Rightarrow \exists B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\} \subseteq V_1$ βάση του $V_1 \Rightarrow B \subseteq V_2$
 $V_1 \subseteq V_2$

Θα δείξω ότι B βάση και του V_2

B βάση του $V_1 \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ γρ. ανεξ. $\dim V_2 = \dim V_1 = k$ $\Rightarrow B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\}$ βάση του V_2 $\Rightarrow V_1 = V_2$.
 B βάση του V_1

Π3) Εαν v_1, v_2, \dots, v_k γρ. ανεξάρτητα και παράγουν τον δ.χ. V , τότε $v \in V \iff v_1, v_2, \dots, v_k$ γρ. εξαρτημένο.

Απόδειξη

ευθύ : $v \in V$ $\Rightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_k \in \mathbb{R} : v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ παράγουν το V

$\Rightarrow -1 \cdot v + \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k = 0 \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k$ γρ. εξαρτ.

Αντίστροφο. v_1, v_2, \dots, v_k γρ. εξαρτ. \Rightarrow το v ανήκει στον χώρο που παράγουν τα v_1, v_2, \dots, v_k \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k γρ. ανεξ.

$\Rightarrow v \in V$

• Οι ακολουθίες της μορφής $ax_{n+2} + bx_{n+1} + cx_n = 0, a, b, c \in \mathbb{R}$ είναι υπόχωρος του $F^{\mathbb{N}}$ και μια βάση από αυτό είναι οι ακολουθίες p^1, p^2 όπου p_1, p_2 οι ρίζες της εξίσωσης $ax^2 + bx + c = 0$.

• Αν $v_{k+1} = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 + \dots + \lambda_k v_k$ τότε ο υπόχωρος V_{k+1} που παράγουν τα $v_1, v_2, \dots, v_k, v_{k+1}$ συμπίπτει με τον υπόχωρο V_k που παράγουν τα v_1, v_2, \dots, v_k (αφού $v_{k+1} \in V_k$).

• Πριν δείξω ότι V_1 υπόχωρος $V = \delta.χ.$ πρέπει να δείξω ότι

$V_1 \subseteq V$ και ότι $0 \in V_1 \Rightarrow V_1 \neq \emptyset$.

Αν $0 \notin V_1 \Rightarrow V_1$ όχι υπόχωρος V .

• Για να δείξω ότι B βάση V , απαραίτητη προϋπόθεση είναι $\eta \ B \subseteq V$.

• Το $\{0\}$ είναι δ.χ. διχως βάση (διότι 0 γρ. εξαρτ.) αλλά έχει $\dim \{0\} = 1$

• Βασικές προτάσεις •

$$\textcircled{1} \quad \begin{array}{l} \text{Έστω } V_1, V_2 \text{ υπόχωροι του δ.χ. } V. \\ \dim V_1 = \dim V_2 \\ V_1 \subseteq V_2 \end{array} \Rightarrow V_1 = V_2$$

Απόδειξη

$$\text{Θέτω } k = \dim V_1 \Rightarrow \exists B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\} \subset V_1 \text{ βάση του } V_1 \Rightarrow B \subseteq V_2 \quad (1).$$

$$\begin{array}{l} \text{Θα δείξω ότι } B \text{ βάση του } V_2 \\ B \text{ βάση } V_1 \Rightarrow v_1, v_2, \dots, v_k \text{ γρ. ανεξ.} \\ \dim V_2 = \dim V_1 = k \end{array} \xrightarrow{(1)} \begin{array}{l} B = \{v_1, v_2, \dots, v_k\} \text{ βάση } V_2 \\ B \text{ βάση } V_1 \end{array} \Rightarrow V_1 = V_2$$

• Παραδείγματα •

① Έστω τα διανύσματα $v_1 = (1, 2, 3), v_2 = (-1, 4, 5), v_3 = (-5, 2, 1), v_4 = (9, 12, 19) \in \mathbb{R}^3$.
Δείξε ότι ο υπόχωρος που παράγουν τα v_1, v_2 , $V_{1,2}$ ταυτίζεται με αυτόν που παράγουν τα v_3, v_4 , τον $V_{3,4}$.

Αρκεί $V_{1,2} \subseteq V_{3,4} \wedge V_{3,4} \subseteq V_{1,2}$ (υπάρχει και άλλος τρόπος)

• $V_{1,2} \subseteq V_{3,4}$

$$\begin{aligned} v \in V_{1,2} &\Rightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} : v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 = \lambda_1 (1, 2, 3) + \lambda_2 (-1, 4, 5) = (\lambda_1 - \lambda_2, 2\lambda_1 + 4\lambda_2, 3\lambda_1 + 5\lambda_2) \Rightarrow \\ \Rightarrow |v_3 v_4 v| &= \begin{vmatrix} -5 & 9 & \lambda_1 - \lambda_2 \\ 2 & 12 & 2\lambda_1 + 4\lambda_2 \\ 1 & 19 & 3\lambda_1 + 5\lambda_2 \end{vmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \\ (-2) \quad (+5) \end{array} = \begin{vmatrix} 0 & 104 & 16\lambda_1 + 24\lambda_2 \\ 0 & -26 & -4\lambda_1 - 6\lambda_2 \\ 1 & 19 & 3\lambda_1 + 5\lambda_2 \end{vmatrix} \begin{array}{l} \rightarrow 4 \\ \\ \end{array} = \\ &= 4 \begin{vmatrix} 0 & 26 & 4\lambda_1 + 6\lambda_2 \\ 0 & -26 & -4\lambda_1 - 6\lambda_2 \\ 1 & 19 & 3\lambda_1 + 5\lambda_2 \end{vmatrix} \begin{array}{l} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \end{array} = 0 \Rightarrow \forall \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} : v_3, v_4, v \text{ γρ. εξαρτ.} \end{aligned}$$

Εξετάσω την εξάρτηση των v_3, v_4 .

$$A \equiv \begin{bmatrix} A = [v_3 v_4] = \begin{bmatrix} -5 & 9 \\ 2 & 12 \\ 1 & 19 \end{bmatrix} \end{bmatrix} \text{ ο } 2 \times 2 \text{ υποπίνακας } \Pi = \begin{bmatrix} -5 & 9 \\ 2 & 12 \end{bmatrix} \text{ το } A \text{ έχει} \\ \rho(\Pi) = -60 - 18 \neq 0 \Rightarrow$$

$\Rightarrow v_3, v_4$ γρ. ανεξάρτητα \Rightarrow το v ανήκει στον υπόχωρο που παράγουν τα v_3, v_4
 v_3, v_4, v γρ. εξαρτημένα $\Rightarrow v_3, v_4 \Rightarrow v \in V_{3,4}, \forall v \in V_{1,2} \Rightarrow V_{1,2} \subseteq V_{3,4}$

• $V_{3,4} \subseteq V_{1,2}$

$\forall v \in V_{3,4} \Rightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R}: v = \lambda_1 v_3 + \lambda_2 v_4 = \lambda_1(-5, 2, 1) + \lambda_2(9, 12, 19) =$
 $= (-5\lambda_1 + 9\lambda_2, 2\lambda_1 + 12\lambda_2, \lambda_1 + 19\lambda_2) \Rightarrow$

$\Rightarrow |v_1, v_2| = \begin{vmatrix} 1 & -1 & -5\lambda_1 + 9\lambda_2 \\ 2 & 4 & 2\lambda_1 + 12\lambda_2 \\ 3 & 5 & \lambda_1 + 19\lambda_2 \end{vmatrix} \xrightarrow{(-2) \ (-3)} \begin{vmatrix} 1 & -1 & -5\lambda_1 + 9\lambda_2 \\ 0 & 6 & 12\lambda_1 - 6\lambda_2 \\ 0 & 8 & 16\lambda_1 - 8\lambda_2 \end{vmatrix} =$

$= 6 \cdot 8 \begin{vmatrix} 1 & -1 & -5\lambda_1 + 9\lambda_2 \\ 0 & 1 & 2\lambda_1 - \lambda_2 \\ 0 & 1 & 2\lambda_1 - \lambda_2 \end{vmatrix} \xrightarrow{\text{row 2} - \text{row 3}} = 0 \Rightarrow v_1, v_2, v \text{ γρ. εξαρτημένα.}$

Εξετάσω την εξάρτηση των v_1, v_2

$A = [v_1, v_2] = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$. Ο 2×2 υποπίνακας $\Pi = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 3 & 5 \end{bmatrix}$ του A έχει
 $\rho(\Pi) = 5 + 3 - 8 \neq 0 \Rightarrow$

$\Rightarrow \left. \begin{matrix} v_1, v_2 \text{ γρ. ανεξάρτητα} \\ v_1, v_2 \text{ γρ. εξαρτημένα} \end{matrix} \right\} \Rightarrow v \in V_{1,2}, \forall v \in V_{3,4} \Rightarrow V_{3,4} \subseteq V_{1,2} \Rightarrow V_{1,2} = V_{3,4}$
 είναι και $V_{1,2} \subseteq V_{3,4}$

② Δείξε ότι το σύνολο V των λύσεων του συστήματος

$\begin{cases} 3x + y - 4z + 5w = 0 \\ 4x - y + z - 10w = 0 \end{cases}$ όπου $x, y, z, w \in \mathbb{R}$ είναι δ.χ. Να βρεθεί η $\dim V$.

$V \subseteq \mathbb{R}^4$

Αρκεί V υπόχωρος του \mathbb{R}^4 . (Σ) ομογενές $\Rightarrow \mathbf{0} = (0, 0, 0, 0)$ λύση $\Rightarrow \mathbf{0} \in V \Rightarrow V \neq \emptyset$

•₁ Βρίσκω την μορφή του V

$\begin{cases} 3x + y - 4z + 5w = 0 \\ 4x - y + z - 10w = 0 \end{cases} \Leftrightarrow M = \left[\begin{array}{cccc|c} 3 & 1 & -4 & 5 & 0 \\ 4 & -1 & 1 & -10 & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{cccc|c} 3 & 1 & -4 & 5 & 0 \\ 7 & 0 & -3 & -5 & 0 \end{array} \right] \sim$

$\sim \left[\begin{array}{cccc|c} 10 & 1 & -7 & 0 & 0 \\ 7 & 0 & -3 & -5 & 0 \end{array} \right] \sim \left[\begin{array}{cccc|c} 10 & 1 & -7 & 0 & 0 \\ -\frac{7}{5} & 0 & \frac{3}{5} & 1 & 0 \end{array} \right] \Leftrightarrow \begin{cases} 10x + y - 7z = 0 \\ -\frac{7}{5}x + \frac{3}{5}z + w = 0 \end{cases} \Leftrightarrow$

$\Leftrightarrow \begin{cases} y = -10x + 7z \\ w = \frac{7}{5}x - \frac{3}{5}z \end{cases} : x, z \in \mathbb{R}$ Άρα το σύνολο λύσεων V είναι
 $V = \left\{ \left(x, -10x + 7z, z, \frac{7}{5}x - \frac{3}{5}z \right) : x, z \in \mathbb{R} \right\}$

•₂ V υπόχωρος

$\forall v \in V \Rightarrow v = \left(x, -10x + 7z, z, \frac{7}{5}x - \frac{3}{5}z \right) = \left(x, -10x, \frac{7}{5}x \right) + \left(0, 7z, z, -\frac{3}{5}z \right) =$
 $= x \left(1, -10, \frac{7}{5} \right) + z \left(0, 7, 1, -\frac{3}{5} \right) = x v_1 + z v_2 : x, z \in \mathbb{R} \Rightarrow$ Άρα τα στοιχεία του V είναι
 όλοι οι γραμμικοί συνδυασμοί των $v_1, v_2 \in \mathbb{R}$

• V υπόχωρος \mathbb{R}^4 .

$$\forall v \in V \Rightarrow v = (x, -10x + 7z, z, \frac{7}{5}x - \frac{3}{5}z) = (x, -10x, 0, \frac{7}{5}x) + (0, 7z, z, -\frac{3}{5}z) =$$

$$= x(1, -10, 0, \frac{7}{5}) + z(0, 7, 1, -\frac{3}{5}) : x, z \in \mathbb{R}^3 \Rightarrow \text{Όλοι οι γραμμικοί συνδυασμοί των}$$

$$v_1, v_2 \in \mathbb{R}^4 \text{ είναι στοιχεία του } V \text{ και μόνο αυτοί} \Rightarrow V \text{ υπόχωρος του } \mathbb{R}^4$$

(τα v_1, v_2 παράγουν τον V).

• Βάση-διάσταση

Εξετάσω την εξάρτηση των v_1, v_2 .

$$A = [v_1 \ v_2] = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -10 & 7 \\ 0 & 1 \\ \frac{7}{5} & -\frac{3}{5} \end{bmatrix} \quad \text{Ο } 4 \times 2 \text{ υποπίνακας } B = \begin{bmatrix} 1 & 0 \\ -10 & 7 \end{bmatrix} \text{ του } A \text{ έχει}$$

$$D(B) = 7 \neq 0 \Rightarrow v_1, v_2 \text{ γρ. ανεξ.}$$

τα v_1, v_2 παράγουν τον V

$$\Rightarrow \{v_1, v_2\} \text{ βάση } V \Rightarrow \dim V = 2.$$

③ Έστω V ο χώρος που παράγουν τα

$$v_1 = (1, 2, 0, 3), v_2 = (2, 0, 3, 1), v_3 = (-1, 2, -3, 2), v_4 = (3, -2, 6, -1) \in \mathbb{R}^4.$$

i) Να βρεθεί το $\dim V$

ii) Η ικανή και αναγκαία συνθήκη ώστε $v = (x, y, z, w) \in V$.

$$i) \quad |v_1 v_2 v_3 v_4| = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 \\ 2 & 0 & 2 & -2 \\ 0 & 3 & -3 & 6 \\ 3 & 1 & 2 & -1 \end{vmatrix} \xrightarrow{(-2) \quad (-3)} \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 & 3 \\ 0 & -4 & 4 & -8 \\ 0 & 3 & -3 & 6 \\ 0 & -5 & 5 & -10 \end{vmatrix} \begin{matrix} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{matrix} = 0 \Rightarrow$$

$\Rightarrow v_1, v_2, v_3, v_4$ γρ. εξάρτημα \Rightarrow λιγότερα από 4 διανύσματα παράγουν τον V .

Έστω τα v_1, v_2, v_3 .

$$A = [v_1 \ v_2 \ v_3] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -3 \\ 3 & 1 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\text{Ο } 3 \times 3 \text{ υποπίνακας } A_{1,2,3} \text{ του } A \text{ έχει } D(A_{1,2,3}) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -3 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & 0 \end{vmatrix} = 0$$

Ο 3×3 υποπίνακας $A_{1,2,4}$ του A έχει 1

$$D(A_{1,2,4}) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & -1 \\ 2 & 0 & 2 \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 2 & -4 & 4 \\ 3 & -5 & 5 \end{vmatrix} = 0$$

Ο 3×3 υποπίνακας $A_{2,3,4}$ του A έχει

$$D(A_{2,3,4}) = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 2 \\ 0 & 3 & -3 \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & -3 \\ 3 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 3 & -3 \\ 1 & -1 \end{vmatrix} = 0$$

Άρα όλοι οι 3×3 υποπίνακες του $A = [v_1 v_2 v_3]$ έχουν οριζούδα μηδέν \Rightarrow
 $\Rightarrow v_1, v_2, v_3$ γρ. εξαρτημένα \Rightarrow 0 V παραχεται και από λιγότερα από 3 ³ ~~επί~~ διανύσματα.

Εστω τα v_1, v_2

$$A = [v_1 v_2] = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \\ 0 & 3 \\ 3 & 1 \end{bmatrix}$$

Ο 2×2 υποπίνακας $A_{1,2} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \\ 2 & 0 \end{bmatrix}$ του A έχει

$$D(A_{1,2}) = 1 \cdot 0 - 2 \cdot 2 = -4 \neq 0 \Rightarrow v_1, v_2 \text{ γρ. ανεξάρτητα}$$

v_1, v_2, v_3 γρ. εξαρτημένα

► Πρέπει να εξετάσω και την εξάρτηση των v_1, v_2, v_4 .

$$A = [v_1 v_2 v_4] = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 6 \\ 3 & 1 & -1 \end{bmatrix}$$

Ο 3×3 υποπίνακας $A_{1,2,3}$ του A έχει

$$D(A_{1,2,3}) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 6 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 9 \end{vmatrix} = 0$$

Ο 3×3 υποπίνακας $A_{1,2,4}$ του A έχει

$$D(A_{1,2,4}) = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 3 \\ 2 & 0 & -2 \\ 3 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 0 & 0 \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 0$$

Ο 3×3 υποπίνακας $A_{2,3,4}$ του A έχει

$$D(A_{2,3,4}) = \begin{vmatrix} 2 & 0 & -2 \\ 0 & 3 & 6 \\ 3 & 1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 0 & 3 & 6 \\ 3 & 1 & 2 \end{vmatrix} = 0$$

Άρα όλοι οι 3×3 υποπίνακες του A έχουν ορίζουσα μηδέν $\Rightarrow v_1, v_2, v_4$ γρ. εξαρτημένα.
 Έτσι,

Τα v_1, v_2, v_3, v_4 παράγουν τον V
 v_1, v_2 γρ. ανεξάρτητα $\Rightarrow \{v_1, v_2\}$ βάση $V \Rightarrow \dim V = 2$.
 v_1, v_2, v_3 γρ. εξαρτημένα
 v_1, v_2, v_4 γρ. εξαρτημένα

ii) $v = (x, y, z, w) \in V \Leftrightarrow \exists \lambda_1, \lambda_2 \in \mathbb{R} : v = \lambda_1 v_1 + \lambda_2 v_2 \Leftrightarrow$
 $\Leftrightarrow (x, y, z, w) = \lambda_1 (1, 2, 0, 3) + \lambda_2 (2, 0, 3, 1) \Leftrightarrow (x, y, z, w) = (\lambda_1 + 2\lambda_2, 2\lambda_1, 3\lambda_2, 3\lambda_1 + \lambda_2)$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 = x \\ 2\lambda_1 = y \\ 3\lambda_2 = z \\ 3\lambda_1 + \lambda_2 = w \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 = x \\ \lambda_1 = \frac{y}{2} \\ \lambda_2 = \frac{z}{3} \\ 3\lambda_1 + \lambda_2 = w \end{cases} \quad (\Sigma)$$

Το (Σ) είναι συμβίβαστο \Leftrightarrow Για $\lambda_1 = \frac{y}{2}, \lambda_2 = \frac{z}{3}$ ισχύουν $\begin{cases} \lambda_1 + 2\lambda_2 = x \\ 3\lambda_1 + \lambda_2 = w \end{cases}$

\Leftrightarrow Πρέπει $\begin{cases} \frac{y}{2} + 2 \cdot \frac{z}{3} = x \\ 3 \cdot \frac{y}{2} + \frac{z}{3} = w \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3y + 4z = 2x \\ 9y + 2z = 2w \end{cases}$

οπότε $v = (x, y, z, w) \in V \Leftrightarrow \begin{cases} 3y + 4z = x \\ 9y + 2z = w \end{cases}$

④ Δείξτε ότι τα διανύσματα

$v_1 = (1, 2, -1, -2), v_2 = (2, 3, 0, -1), v_3 = (1, 3, -1, 0), v_4 = (1, 2, 1, 4)$ αποτελούν μια βάση του \mathbb{R}^4 . Βρείτε τις συντεταγμένες του $x = (7, 14, -1, 2)$ ως προς την βάση $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$.

$$i) |v_1 v_2 v_3 v_4| = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 3 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 3 & 2 & 1 \\ 4 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 4 & 4 \end{vmatrix} \xrightarrow{(-1) \cdot \begin{matrix} 1 \\ 2 \end{matrix}} \begin{vmatrix} 2 & 2 & 2 \\ 4 & 3 & 5 \\ 2 & -1 & 4 \end{vmatrix} =$$

$$= \begin{vmatrix} 2 & 0 & 0 \\ 4 & -1 & 1 \\ 2 & -3 & 2 \end{vmatrix} \xrightarrow{-2 \cdot \begin{matrix} -1 & 1 \\ -3 & 2 \end{matrix}} = -2(-2+3) = -2 \neq 0 \rightarrow v_1, v_2, v_3, v_4 \in \mathbb{R}^4 \text{ γρ. ανεξάρτητα} \Rightarrow \dim \mathbb{R}^4 = 4$$

$\Rightarrow \{v_1, v_2, v_3, v_4\}$ βάση \mathbb{R}^4 .

ii) Έστω $x = (x_1, x_2, x_3, x_4)$ ως προς $\{v_1, v_2, v_3, v_4\} \Leftrightarrow$

$$\Leftrightarrow x = x_1 v_1 + x_2 v_2 + x_3 v_3 + x_4 v_4 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (7, 14, -1, 2) = x_1(1, 2, -1, -2) + x_2(2, 3, 0, -1) + x_3(1, 3, -1, 0) + x_4(1, 2, 1, 4) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow (x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4, 2x_1 + 3x_2 + 3x_3 + 2x_4, -x_1 + 0x_2 - x_3 + x_4, -2x_1 - x_2 + 0x_3 + 4x_4) = (7, 14, -1, 2)$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x_1 + 2x_2 + x_3 + x_4 = 7 \\ 2x_1 + 3x_2 + 3x_3 + 2x_4 = 14 \\ -x_1 + 0x_2 - x_3 + x_4 = -1 \\ -2x_1 - x_2 + 0x_3 + 4x_4 = 2 \end{cases}, D = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & 1 \\ 2 & 3 & 3 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 0 & 4 \end{vmatrix} = |v_1 v_2 v_3 v_4| = 0 \cdot 2 \neq 0 \Rightarrow$$

\Rightarrow Το 4×4 σύστημα έχει ΜΜΛ των $(x_1, x_2, x_3, x_4) = \left(\frac{D_1}{D}, \frac{D_2}{D}, \frac{D_3}{D}, \frac{D_4}{D}\right)$ άνω.

$$D_1 = \begin{vmatrix} 7 & 2 & 1 & 1 \\ 14 & 3 & 3 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \\ 2 & -1 & 0 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 8 & 2 & 2 & 1 \\ 16 & 3 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 6 & -1 & 4 & 4 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 8 & 2 & 2 \\ 16 & 3 & 5 \\ 6 & -1 & 4 \end{vmatrix} \xrightarrow{(-4)} \begin{vmatrix} 0 & 0 & 2 \\ -4 & -2 & 5 \\ -10 & -5 & 4 \end{vmatrix} =$$

$$= -2 \begin{vmatrix} -4 & -2 \\ -10 & -5 \end{vmatrix} = 0$$

$$D_2 = \begin{vmatrix} 1 & 7 & 1 & 1 \\ 2 & 14 & 3 & 2 \\ -1 & -1 & -1 & 1 \\ -2 & 2 & 0 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 8 & 2 & 1 \\ 4 & 16 & 5 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & 6 & 4 & 4 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 2 & 8 & 2 \\ 4 & 16 & 5 \\ 2 & 6 & 4 \end{vmatrix} \xrightarrow{\substack{(-2) \\ (-1)}} \begin{vmatrix} 1 & 4 & 2 \\ 2 & 8 & 5 \\ 1 & 3 & 4 \end{vmatrix} =$$

$$= -4 \begin{vmatrix} 1 & 4 & 2 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 2 \end{vmatrix} = +4 \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = +4(-1-0) = -4.$$

$$D_3 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 7 & 1 \\ 2 & 3 & 14 & 2 \\ -1 & 0 & -1 & 1 \\ -2 & -1 & 2 & 4 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 2 & 2 & 8 & 1 \\ 4 & 3 & 16 & 2 \\ 0 & 0 & 0 & 1 \\ 2 & -1 & 6 & 4 \end{vmatrix} \rightarrow \begin{vmatrix} 2 & 2 & 8 \\ 4 & 3 & 16 \\ 2 & -1 & 6 \end{vmatrix} \xrightarrow{\substack{(-2) \\ (-1)}} \begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 2 & 3 & 8 \\ 1 & -1 & 3 \end{vmatrix} =$$

$$= -4 \begin{vmatrix} 1 & 2 & 4 \\ 0 & -1 & 0 \\ 0 & -3 & -1 \end{vmatrix} = -4(-1) \cdot \begin{vmatrix} 1 & 4 \\ 0 & -1 \end{vmatrix} = +4(-1+0) = -4.$$

$$D_4 = \begin{vmatrix} 1 & 2 & 1 & 7 \\ 2 & 3 & 3 & 14 \\ -1 & 0 & -1 & -1 \\ -2 & -1 & 0 & 2 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -3 & 2 & 1 & 9 \\ -4 & 3 & 3 & 20 \\ -1 & 0 & -1 & -1 \\ 0 & -1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = (-1) \cdot \begin{vmatrix} -3 & 1 & 9 \\ -4 & 3 & 20 \\ -1 & -1 & -1 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} -3 & 1 & 9 \\ -4 & 3 & 20 \\ 1 & 1 & 1 \end{vmatrix} =$$

$\begin{matrix} \uparrow & \uparrow & \uparrow \\ (-2) & & \\ (+2) & & \end{matrix}$

$$= \begin{vmatrix} -3 & 4 & 12 \\ -4 & 7 & 24 \\ 1 & 0 & 0 \end{vmatrix} = \begin{vmatrix} 4 & 12 \\ 7 & 24 \end{vmatrix} = 6 \cdot \begin{vmatrix} 4 & 2 \\ 7 & 4 \end{vmatrix} = 6(16 - 14) = 6 \cdot 2 = 12.$$

αρα $(x_1, x_2, x_3, x_4) = \left(\frac{0}{-2}, \frac{-4}{-2}, \frac{-4}{-2}, \frac{12}{-2}\right) = (0, 2, 2, -6) \Rightarrow x(x_1, x_2, x_3, x_4)$
 $\Rightarrow x(0, 2, 2, -6)$ ως προς $\{v_1, v_2, v_3, v_4\}$.

!!! ① Έστω τα διανύσματα $v_1 = (1, 2, 3), v_2 = (-1, 4, 5), v_3 = (-5, 2, 1), v_4 = (9, 12, 19)$
 Δείξτε ότι ο χώρος που παράγουν τα v_1, v_2 ταυτίζεται με τον χώρο που παράγουν τα v_3, v_4 .

Περίπτωση • Βρίσκω την βάση του $V_{1,2}$

$$A = [v_1 v_2] = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \\ 3 & 5 \end{bmatrix} \quad \text{ο } 2 \times 2 \text{ υποπίνακας } A_{1,2} = \begin{bmatrix} 1 & -1 \\ 2 & 4 \end{bmatrix} \text{ του } A \text{ έχει}$$

$$D(A_{1,2}) = 1 \cdot 4 - (-1) \cdot 2 = 6 \neq 0 \Rightarrow v_1, v_2 \text{ γρ. ανεξάρτητα} \Rightarrow \{v_1, v_2\} \text{ βάση } V_{1,2}$$

Τα v_1, v_2 παράγουν τον $V_{1,2}$

• Βρίσκω την ικανή και αναγκαία συνθήκη ώστε $v \in V_{1,2}$

$$v = (x, y, z) \in V \Leftrightarrow v_1, v_2, v \text{ γρ. εξαρτ.} \Leftrightarrow |v_1, v_2, v| = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 1 & -1 & x \\ 2 & 4 & y \\ 3 & 5 & z \end{vmatrix} = 0$$

$\begin{matrix} (-2) & (-3) \\ \uparrow & \uparrow \end{matrix}$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} 1 & -1 & x \\ 0 & 6 & -2x+2y \\ 0 & 8 & -3x+z \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} 6 & -2x+2y \\ 8 & -3x+z \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow \frac{6}{3}(-3x+z) - \frac{8}{4}(-2x+y) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -9x + 3z + 8x - 4y = 0 \Leftrightarrow x + 4y - 3z = 0$$

$$\text{Αρα } V_{1,2} = \{(x, y, z) \in \mathbb{R}^3 : x + 4y - 3z = 0\}.$$

• Ομοια για τον $V_{3,4}$.

$$A = [v_3 v_4] = \begin{bmatrix} -5 & 9 \\ 2 & 12 \\ 1 & 19 \end{bmatrix} \quad \text{ο } 2 \times 2 \text{ υποπίνακας } A_{2,3} = \begin{bmatrix} 2 & 12 \\ 1 & 19 \end{bmatrix} \text{ του } A \text{ έχει}$$

$$D(A_{2,3}) = 2 \cdot 19 - 12 = 38 - 12 = 26 \neq 0 \Rightarrow$$

$\Rightarrow v_3, v_4$ γρ. ανεξ. $\Rightarrow \{v_3, v_4\}$ βάση του $V_{3,4}$. οπότε

Τα v_3, v_4 παράγουν τον $V_{3,4}$

$$v \in V_{3,4} \Leftrightarrow v, v_3, v_4 \text{ γρ. εξαρτ.} \Leftrightarrow |v, v_3, v_4| = 0 \Leftrightarrow \begin{vmatrix} x & -5 & 9 \\ y & 2 & 12 \\ z & 1 & 19 \end{vmatrix} = 0 \begin{matrix} \leftarrow \\ \leftarrow \\ \leftarrow \end{matrix} \begin{matrix} (-2) \\ (+5) \end{matrix} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{vmatrix} 5z+x & 0 & 104 \\ -2z+y & 0 & -26 \\ z & 1 & 19 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow - \begin{vmatrix} 5z+x & 104 \\ -2z+y & -26 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow -96 \cdot \begin{vmatrix} 5z+x & 4 \\ -2z+y & -1 \end{vmatrix} = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow -5z - x + 8z - 4y = 0 \Leftrightarrow -x - 4y + 3z = 0 \Leftrightarrow x + 4y - 3z = 0$$

$$\text{Άρα } V_{3,4} = \{(x, y, z) : x + 4y - 3z = 0\} \Rightarrow V_{1,2} = V_{3,4}$$

$$V_{1,2} = \{(x, y, z) : x + 4y - 3z = 0\}$$

ΜΙΓΑΔΙΚΟΙ ΑΡΙΘΜΟΙ

▼ Ανάγκη επέκτασης του συνόλου \mathbb{R} .

Η εξίσωση

$a+x=b$ στο \mathbb{N} , αδύνατη όταν $a>b \rightarrow$ επεκταθήκαμε στο \mathbb{Z}

$a \cdot x = b$ ($a \neq 0$) στο \mathbb{Z} , αδύνατη $a \nmid b \rightarrow \mathbb{Q}$.

$x^2 = a$ στο \mathbb{Q} , αδύνατη όταν a όχι τέλειο τετράγωνο $\rightarrow \mathbb{R}$.

Όμως, στο \mathbb{R} η $x^2 = a$, αδύνατη όταν $a < 0 \rightarrow \underline{\underline{\mathbb{C}}}$ στο οποίο
η $x^2 = a$ να έχει λύση, $\forall a \in \mathbb{C}$.

▼ Κατασκευή του συνόλου \mathbb{C} .

Το πρόβλημα: Να οριστεί ένα σώμα (K, \oplus, \odot) τέτοιο ώστε

i) $\mathbb{R} \subset K$

ii) $\exists i \in K : i^2 = -1$

iii) $\forall a, b \in \mathbb{R} : a \oplus b = a+b \wedge a \odot b = a \cdot b$.

Στο παραπάνω σύνολο $\odot K$, θα δείχθει ότι η εξίσωση $x^2 = a$ (και γενικά κάθε εξίσωση πολυωνυμική) έχει λύση.

• Λόγω του iii) οι πράξεις στο K θα συμφωνούν στο εξής ως "+" και "•".

Θ. Το σύνολο K κατασκευάζεται και είναι
ισομορφο με το σώμα \mathbb{R}^2 στο οποίο έχουν οριστεί οι πράξεις
 $(x_1, y_1) + (x_2, y_2) = (x_1 + x_2, y_1 + y_2)$
 $(x_1, y_1) \cdot (x_2, y_2) = (x_1 x_2 - y_1 y_2, x_1 y_2 + x_2 y_1)$

Ανάλυση: Εστω ότι βρέθηκε το K . Τότε αν $\mathbf{0}$ το ουδέτερο στοιχείο του K , $\mathbf{0} + \mathbf{0} = \mathbf{0} = \mathbf{0} + \mathbf{0} \xrightarrow[\text{σώμα}]{K} \mathbf{0} = \mathbf{0}$.

Αν $\mathbf{1}$ μοναδιαίο στοιχείο του $K \Rightarrow \mathbf{1} \cdot \mathbf{1} = \mathbf{1} = \mathbf{1} \cdot \mathbf{1} \xrightarrow[\text{σώμα}]{K} \mathbf{1} = \mathbf{1}$

$\forall b \in \mathbb{R} \xrightarrow{\text{iii}} b \in K \rightarrow b i \in K \rightarrow \boxed{I = \{b i : b \in \mathbb{R}\}}$ ← σύνολο φανταστικών αριθμών.

• $\mathbf{0} = \mathbf{0}i \Rightarrow \underline{\underline{\mathbf{0} \in I}}$

• $\underline{\underline{\mathbf{1} \notin I}}$ (Απόδειξη...)

$$\begin{aligned} (\text{Έστω } 1 \in I \Rightarrow \exists b \in \mathbb{R}: 1 = bi \Rightarrow -(-1) = bi \stackrel{ii}{\Rightarrow} -i^2 = bi \Rightarrow i^2 + bi = 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow i(i+b) = 0 \stackrel{\text{ώμα}}{\Rightarrow} i=0 \vee i+b=0 \left. \vphantom{\Rightarrow i(i+b)=0} \right\} \begin{array}{l} i+b=0 \Rightarrow b=-i \notin \mathbb{R} \leftarrow \text{Άτονο} \rightarrow 1 \notin I \\ 0^2 \neq -1 \Rightarrow i \neq 0 \end{array} \end{aligned}$$

$$\forall a \in \mathbb{R} \left. \vphantom{\forall a \in \mathbb{R}} \right\} \begin{array}{l} a, bi \in K \Rightarrow (a+bi) \in K. \\ \forall bi \in I \end{array}$$

$$\text{Θέτω } \boxed{C = \{a+bi : a, b \in \mathbb{R}\}} \rightarrow \text{Μιγαδικοί}$$

$$\left. \begin{array}{l} \mathbb{R} \subset C \text{ (δίδει } \forall a \in \mathbb{R}, a = a+0 = a+0i \in C) \\ \text{κα} \\ I \subset C \text{ (δίδει } \forall bi \in I, bi = 0+bi \in C) \end{array} \right\}$$

Θα δείξω ότι το C είναι το ζητούμενο ώμα.

Απόδειξη

• Ιδιότητα στο C : είναι $a_1 + b_1 i = a_2 + b_2 i$

$$\text{• Κλειστό: Έστω } z_1, z_2 \in C \Rightarrow \begin{cases} z_1 = a_1 + b_1 i \\ z_2 = a_2 + b_2 i \end{cases} : a_1, b_1, a_2, b_2 \in \mathbb{R} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow z_1 + z_2 = (a_1 + b_1 i) + (a_2 + b_2 i) = (a_1 + a_2) + (b_1 + b_2) i \Rightarrow z_1 + z_2 \in C, \forall z_1, z_2 \in C \Rightarrow$$

$$\mathbb{R} \text{ κλειστό " + " } \Rightarrow (a_1 + a_2), (b_1 + b_2) \in \mathbb{R}$$

$$\Rightarrow C \text{ κλειστό " + "}$$

$$\text{Έστω } z_1, z_2 \in C \Rightarrow \begin{cases} z_1 = a_1 + b_1 i \\ z_2 = a_2 + b_2 i \end{cases} : a_1, b_1, a_2, b_2 \in \mathbb{R} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow z_1 z_2 = (a_1 + b_1 i)(a_2 + b_2 i) = a_1 a_2 + a_1 b_2 i + a_2 b_1 i + b_1 b_2 i^2 =$$

$$= (a_1 a_2 - b_1 b_2) + (a_1 b_2 + a_2 b_1) i$$

$$\mathbb{R} \text{ κλειστό " \cdot " } \Rightarrow \begin{array}{l} a_1 a_2 - b_1 b_2 \in \mathbb{R} \\ a_1 b_2 + a_2 b_1 \in \mathbb{R} \end{array} \left. \vphantom{\mathbb{R} \text{ κλειστό " \cdot "}} \right\} z_1 z_2 \in C, \forall z_1, z_2 \in C \Rightarrow C \text{ κλειστό " \cdot "}$$

• $(C, +)$ ομάδα.

$$\forall a+bi \in C \Rightarrow -(a+bi) = -[1(a+bi)] = (-1)(a+bi) = (-1)a + (-1)bi =$$

$$= 1 \cdot (-a) + 1 \cdot (-b)i = (-a) + (-b)i \in C \text{ (δίδει } -a, -b \in \mathbb{R}) \Rightarrow (C, +) \text{ υποομάδα της } C \text{ κλειστό " + " , } C \subseteq K \left. \vphantom{(C, +) \text{ υποομάδα της } C} \right\} \text{ ομάδας } (K, +) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (C, +) \text{ ομάδα.}$$

• (C^*, \cdot) ομάδα

$$\forall a+bi \in C^* \Rightarrow \frac{1}{a+bi} = \frac{(a-bi)}{(a+bi)(a-bi)} = \frac{a-bi}{a^2 + b^2 i^2} = \frac{a-bi}{a^2 + b^2} = \frac{a}{a^2 + b^2} + \frac{-b}{a^2 + b^2} i \in C$$

$$C^* \text{ κλειστό " \cdot " , } C^* \subseteq K^*$$

$$\Rightarrow (C^*, \cdot) \text{ υποομάδα της ομάδας } (K^*, \cdot) \Rightarrow (C^*, \cdot) \text{ ομάδα}$$

$$\text{• " \cdot " } \in \text{ " + "}$$

$(\mathbb{K}_1^*, +, \cdot)$ σώμα \Rightarrow "ο" E "+", "ο" στο \mathbb{K} \Rightarrow "ο" E "+", "ο" στο \mathbb{C} .
 \mathbb{C} κλειστό "+", "ο"

Άρα $(\mathbb{C}, +)$ ομάδα
 (\mathbb{C}^*, \cdot) ομάδα
 "ο" E "+", "ο" στο \mathbb{C} \Rightarrow $(\mathbb{C}, +, \cdot)$ σώμα. QED.

Για το \mathbb{C} είναι

i) $\mathbb{R} \subset \mathbb{C}$

ii) $i = 0 + 1i \in \mathbb{C}$ και $i^2 = -1 \Rightarrow \exists i \in \mathbb{C} : i^2 = -1$.

iii) ~~χρησ~~ Άρα το \mathbb{C} είναι το ζητούμενο σύνολο.

Κατασκευή του \mathbb{C} .

Έστω $\varphi_0 : \forall (a+bi) \in \mathbb{C} \longrightarrow (a, b) \in \mathbb{R}^2$. Θα δείξω ότι φ_0 απεικόνιση

"1-1" και "επι".

• φ_0 απεικόνιση : Άρκει $a_1 + b_1 i = a_2 + b_2 i \Rightarrow (a_1, b_1) = (a_2, b_2)$.

Αν $a_1 + b_1 i = a_2 + b_2 i \Rightarrow (a_1 - a_2) = -(b_1 - b_2) i \Rightarrow (a_1 - a_2)^2 = [-(b_1 - b_2) i]^2 \Rightarrow$
 $\Rightarrow (a_1 - a_2)^2 = (b_1 - b_2)^2 i^2 \Rightarrow (a_1 - a_2)^2 = -(b_1 - b_2)^2 \Rightarrow (a_1 - a_2)^2 + (b_1 - b_2)^2 = 0 \Rightarrow$
 $\Rightarrow a_1 - a_2 = 0 \wedge b_1 - b_2 = 0 \Rightarrow a_1 = a_2 \wedge b_1 = b_2 \Rightarrow (a_1, b_1) = (a_2, b_2), \forall a_1 + b_1 i, a_2 + b_2 i \in \mathbb{C}$
 $\Rightarrow \varphi_0$ απεικόνιση.

• φ_0 "1-1" : Άρκει $(a_1, b_1) = (a_2, b_2) \Rightarrow a_1 + b_1 i = a_2 + b_2 i$.

Αν $(a_1, b_1) = (a_2, b_2) \Rightarrow a_1 = a_2 \wedge b_1 = b_2 \Rightarrow a_1 + b_1 i = a_2 + b_2 i, \forall a_1 + b_1 i, a_2 + b_2 i \in \mathbb{C} \Rightarrow \varphi_0$ "1-1".

• φ_0 "επι" : Προφανές.

Άρα $\mathbb{C} \sim \mathbb{R}^2$. Θα δείξω ότι είναι και ισομορφα.

Στο \mathbb{R}^2 ορίσω τις \oplus, \odot έτσι ώστε

$$(a_1, b_1) \oplus (a_2, b_2) = (a_1 + a_2, b_1 + b_2).$$

$$(a_1, b_1) \odot (a_2, b_2) = (a_1 a_2 - b_1 b_2, a_1 b_2 + a_2 b_1).$$

Έχει δείξει ότι $(\mathbb{R}^2, \oplus, \odot)$ σώμα

με ουδέτερο το $(0, 0) = \varphi_0(0 + 0i)$

μοναδιαίο το $(1, 0) = \varphi_0(1 + 0i)$.

στο οποίο ο (a_1, b_1) έχει

αντίθετο το $(-a_1, -b_1) = \varphi_0[-(a_1 + b_1 i)]$

αντίστροφο το $(\frac{a_1}{a_1^2 + b_1^2}, \frac{b_1}{a_1^2 + b_1^2}) = \varphi_0(\frac{1}{a_1 + b_1 i})$

Έστω $\mathbb{R}_0 = \mathbb{R} \times \{0\} = \{(a, 0) : a \in \mathbb{R}\} \subset \mathbb{R}^2$.

$\varphi_0 : \forall (a, 0) \in \mathbb{R}_0 \longrightarrow a \in \mathbb{R} \longrightarrow \varphi_0$ απεικόνιση "1-1" και "επι".

Για $(a_1, 0), (a_2, 0) \in \mathbb{R}_0 \Rightarrow (a_1, 0) \oplus (a_2, 0) = (a_1 + a_2, 0) \in \mathbb{R}_0 \xrightarrow{\varphi_0} a_1 + a_2 \in \mathbb{R}$

Για $(a_1, 0), (a_2, 0) \in \mathbb{R}_0 \Rightarrow (a_1, 0) \odot (a_2, 0) = (a_1 a_2 - 0 \cdot 0, a_1 \cdot 0 + 0 \cdot a_2) = (a_1 a_2, 0) \in \mathbb{R}_0 \xrightarrow{\varphi_0} a_1 a_2 \in \mathbb{R}$.

Αρα \mathbb{R}, \mathbb{R}_0 ισομορφα. (ιχίει το iii) $\Rightarrow \mathbb{R} \subset \mathbb{R}^2$ και $\forall a, b \in \mathbb{R}, a \oplus b = a + b, a \odot b = a \cdot b$.

Για $i = (0, 1) \Rightarrow i^2 = (0, 1) \odot (0, 1) = (0 \cdot 0 - 1 \cdot 1, 0 \cdot 1 + 1 \cdot 0) = (-1, 0) = -(1, 0) \xrightarrow{\varphi_0} -1$.

Αρα το $(\mathbb{R}^2, \oplus, \odot)$ ή $(\mathbb{R}^2, +, \cdot)$ πληρεί τις συνθήκες i, ii, iii άρα είναι το σώμα \mathbb{C} . QED.

▼ Η μορφή $a + bi$

0

Θ. $\forall z \in \mathbb{C}, \exists$ μοναδικοί $a, b \in \mathbb{R} : z = a + bi$

Απόδειξη.

$\forall z \in \mathbb{C} \Rightarrow z = (a, b) : a, b \in \mathbb{R} \Rightarrow z = (a, b) = (a, 0) + (0, b) = (a, 0) + (b, 0)(0, 1) \Rightarrow z = a + bi$

$\Rightarrow z = a + bi$

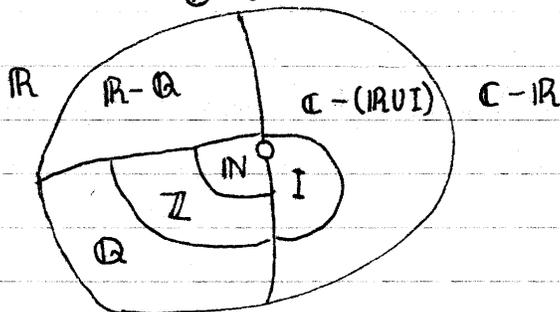
Αν $z = a' + b'i \Rightarrow a + bi = a' + b'i \Leftrightarrow (a, b) = (a', b') \Leftrightarrow a = a' \wedge b = b'$
είναι και $z = a + bi$

Αρα \exists μοναδικά $a, b \in \mathbb{R} : z = a + bi$.

▼ Δομή του \mathbb{C} (ανακεφαλαίωση) $\left\{ \begin{array}{l} \in (\mathbb{C}, +, \cdot) \text{ σώμα} \\ \bullet \mathbb{C} \text{ διανυσματικός χώρος} \bullet \end{array} \right.$

$\forall z_1, z_2 \in \mathbb{C} \Rightarrow z_1 + z_2 = (a_1 + a_2) + (b_1 + b_2)i \in \mathbb{C}$
 $\forall z = a + bi \Rightarrow \begin{cases} \text{Re}(z) = a \\ \text{Im}(z) = b \end{cases}$
 $\forall z_1, z_2 \in \mathbb{C} \Rightarrow z_1 \cdot z_2 = (a_1 a_2 - b_1 b_2) + (a_1 b_2 + a_2 b_1)i \in \mathbb{C}$
 $\forall z \in \mathbb{C} \Rightarrow -z = (-a) + (-b)i \in \mathbb{C}$
 $\forall z \in \mathbb{C}^* \Rightarrow \frac{1}{z} = \frac{a}{a^2 + b^2} + \frac{-b}{a^2 + b^2} i$

$\mathbb{C} = \{a + bi : a, b \in \mathbb{R}\}$



✓ Φανταστικοί αριθμοί

✓ Δομή στο $I = \{bi : b \in \mathbb{R}\}$. σύνολο των φανταστικών αριθμών.

Θ₁ $(I, +)$ υποομάδα της ομάδας $(\mathbb{C}, +)$

Απόδειξη

Είναι $I \neq \emptyset$ διότι $0 = 0i \in I$. και $I \subset \mathbb{C}$.

$$\forall bi, b'i \in I \Rightarrow bi + b'i = (b+b')i = b''i : b'' = b+b' \in \mathbb{R} \Rightarrow bi + b'i \in I \Rightarrow$$

$\Rightarrow I$ κλειστό "+"

$$\forall bi \in I \Rightarrow -bi = (-b)i = b'i \in I \text{ (διότι } b' = -b \in \mathbb{R}) \Rightarrow I \text{ υποομάδα της ομάδας } (\mathbb{C}, +)$$

Θ₂ $(I^* \cup \mathbb{R}^*, \cdot)$ υποομάδα της ομάδας (\mathbb{C}^*, \cdot)

Απόδειξη

Είναι $I^* \cup \mathbb{R}^* \neq \emptyset$ διότι $i \in I^* \Rightarrow i \in I^* \cup \mathbb{R}^*$. και $I^* \cup \mathbb{R}^* \subset \mathbb{C}$.

$$I^* \cup \mathbb{R}^* = \{a, bi : a, b \in \mathbb{R}^*\}$$

• Κλειστό : Έστω $z_1, z_2 \in I^* \cup \mathbb{R}^* \Rightarrow z_1, z_2 \in I^* \cup \mathbb{R}^*$

$$i) \text{ Αν } z_1, z_2 \in \mathbb{R}^* \Rightarrow z_1 z_2 \in \mathbb{R}^* \quad \left. \begin{array}{l} z_1, z_2 \in \mathbb{R}^* \\ z_1 \in I^* \wedge z_2 \in \mathbb{R}^* \end{array} \right\} \mathbb{R}^* \text{ κλειστό " \cdot "}$$

$$ii) \text{ Αν } z_1, z_2 \in I^* \Rightarrow \begin{cases} z_1 = b_1 i \\ z_2 = b_2 i \end{cases} : b_1, b_2 \in \mathbb{R}^* \Rightarrow z_1 z_2 = (b_1 i)(b_2 i) = b_1 b_2 i^2 = -b_1 b_2 \in \mathbb{R}^* \text{ (διότι } b_1, b_2 \neq 0)$$

$$\Rightarrow z_1 z_2 \in \mathbb{R}^* \cup I^*$$

$$iii) \text{ Αν } z_1 \in \mathbb{R}^* \wedge z_2 \in I^* \Rightarrow \begin{cases} z_1 = a_1 \\ z_2 = b_2 i \end{cases} : a_1, b_2 \in \mathbb{R}^* \Rightarrow z_1 z_2 = a_1 (b_2 i) = (a_1 b_2) i \in I^* \text{ (διότι } a_1, b_2 \neq 0)$$

$$\Rightarrow z_1 z_2 \in I^* \cup \mathbb{R}^*$$

Άρα γενικά $z_1, z_2 \in I^* \cup \mathbb{R}^* \Rightarrow z_1 z_2 \in I^* \cup \mathbb{R}^*$, $\forall z_1, z_2 \in I^* \cup \mathbb{R}^* \Rightarrow I^* \cup \mathbb{R}^*$ κλειστό "·".

• Ανίστροφος : Έστω $z \in I^* \cup \mathbb{R}^* \Rightarrow z \in I^* \cup \mathbb{R}^*$

$$i) \text{ Αν } z \in I^* \Rightarrow z = bi : b \in \mathbb{R}^* \Rightarrow \frac{1}{z} = \frac{1}{bi} = \frac{1 \cdot i}{bi^2} = -\frac{1}{b} i \in I^* \text{ (διότι } -\frac{1}{b} \in \mathbb{R}^*)$$

$$\Rightarrow \forall ii) \text{ Αν } z \in \mathbb{R}^* \Rightarrow \frac{1}{z} \in \mathbb{R}^*$$

Άρα $\forall z \in I^* \cup \mathbb{R}^* : \frac{1}{z} \in I^* \cup \mathbb{R}^* \Rightarrow (I^* \cup \mathbb{R}^*, \cdot)$ υποομάδα της ομάδας (\mathbb{C}^*, \cdot)
είναι και $I^* \cup \mathbb{R}^*$ κλειστό "·".

▼ Κατοική μορφή μιγαδός $\rightarrow z = a + bi$ $\left\{ \begin{array}{l} a = \operatorname{Re}(z) \\ b = \operatorname{Im}(z) \end{array} \right.$

Παραδείγματα

$$1) (-3+2i)^2 + (5-i)(2+2i) = 9 - 12i - 4 + 10 + 10i - 2i + 2 = 17 - 4i = 17 + (-4)i$$

$$2) \frac{2+i}{1-i} = \frac{(2+i)(2+i)}{(1-i)(2+i)} = \frac{2+2i+i-1}{1+1} = \frac{3i+1}{2} = \frac{1}{2} + \frac{3}{2}i$$

$$3) \frac{\sqrt{3}+i}{\sqrt{3}-i} + \frac{\sqrt{3}-i}{\sqrt{3}+i} = \frac{(\sqrt{3}+i)^2 + (\sqrt{3}-i)^2}{(\sqrt{3}+i)(\sqrt{3}-i)} = \frac{3+2\sqrt{3}i-1+3-2\sqrt{3}i-1}{3+1} = \frac{4}{3+1} = 1$$

$$= 1 + 0i$$

$$4) \frac{(1+2i)^2 - (1-i)^3}{(3+2i)^3 - (2+i)^2} = \frac{(1+4i-4) - (1-3i+3i^2-i^3)}{(3^3+3 \cdot 3^2 \cdot 2i+3 \cdot 3 \cdot (2i)^2+(2i)^3) - (4+4i-1)} =$$

Δυνάμεις του i

$$i^0 = 1, i^1 = i, i^2 = -1$$

$$i^3 = i^2 \cdot i = -i$$

$$i^4 = (i^2)^2 = (-1)^2 = 1$$

$$i^v = i^{4n+v} : v \in \{0, 1, 2, 3\} \left\{ \begin{array}{l} i^v = i^{4n} = 1 \\ i^v = i^{4n+1} = i \\ i^v = i^{4n+2} = -1 \\ i^v = i^{4n+3} = -i \end{array} \right.$$

$$\text{π.χ. } i^{173} = i^{4 \cdot 43 + 1} =$$

$$= (i^4)^{43} \cdot i = 1 \cdot i = i$$

$$5) A = 2i^{87} + 3(1-i^{-122}) + (-i)^{-51}$$

$$\text{Είναι } i^{87} = i^{4 \cdot 21 + 3} = i^3 = -i$$

$$i^{-122} = \frac{1}{i^{122}} = \frac{1}{i^{4 \cdot 30 + 2}} = \frac{1}{i^2} = -1$$

$$(-i)^{-51} = \frac{1}{(-i)^{51}} = \frac{1}{(-i)^{4 \cdot 12 + 3}} = \frac{1}{(-i)^3} = \frac{1}{+i} = \frac{i}{i^2} = -i$$

$$\text{οπότε } A = 2(-i) + 3(1 - (-1)) + (-i) = -2i + 3 + 3 - i = 6 - 3i = 6 + (-3)i$$

$$6) \begin{vmatrix} 1+i & 1-2i \\ 2+3i & 1+i \end{vmatrix} = (1+i)^2 - (1-2i)(2+3i) = 1+2i-1 - (2+3i-4i+6) = 1+2i-1-2-3i+4i-6 =$$

$$= -8 + 3i$$

$$7) S_1 = 1 + i + i^2 + \dots + i^v ;$$

$$1, i, i^2, \dots, i^v \text{ γεωμετρική πρόοδος με } \begin{matrix} a_1 = 1 \\ \lambda = i \end{matrix} \Rightarrow S_1 = \sum_{v=0}^v = \frac{a_1(\lambda^{v+1} - 1)}{\lambda - 1} = \frac{1 \cdot (i^{v+1} - 1)}{i - 1} =$$

$$= \frac{i^{v+1} - 1}{i - 1} \quad ; v = 4n + u, \quad u \in \{0, 1, 2, 3\}$$

$$\text{Av } v = 4n \Rightarrow i^v = 1 \Rightarrow S_1 = \frac{1-1}{i-1} = 0$$

$$\text{Av } v = 4n+1 \Rightarrow i^v = i \Rightarrow S_1 = \frac{i-1}{i-1} = 1$$

$$\text{Av } v = 4n+2 \Rightarrow i^v = -1 \Rightarrow S_1 = \frac{-1-1}{i-1} = \frac{-2}{i-1} = \frac{-2(i+1)}{(i-1)(i+1)} = \frac{-2(i+1)}{-1-1} = i+1$$

$$\text{Av } v = 4n+3 \Rightarrow i^v = -i \Rightarrow S_1 = \frac{-i-1}{i-1} = \frac{1+i}{1-i} = \frac{1+2i-1}{1+1} = \frac{2i}{2} = i$$

$$\text{οπότε } S_1 = \begin{cases} 0, & v=4n \\ 1, & v=4n+1 \\ 1+i, & v=4n+2 \\ i, & v=4n+3 \end{cases} \quad ; n \in \mathbb{N}^*$$

8) Δείξτε ότι $z_1 = 1+2i, z_2 = 1-2i$ ρίζες του $f(x) = x^3 - 4x^2 + 9x - 10$.

Αρκεί $f(z_1) = f(z_2) = 0$.

$$f(z_1) = f(1+2i) = (1+2i)^3 - 4(1+2i)^2 + 9(1+2i) - 10 =$$

$$= 1 + 6i - 12 - 8i - 4 - 16i + 16 + 9 + 18i - 10 = 0 + 0i = 0 \Rightarrow z_1 = 1+2i \text{ ρίζα του } f(x)$$

$$\text{Ομοίως } f(z_2) = f(1-2i) = \dots = 0$$

β' τρόπος: z_1 ρίζα $f(x) \in \mathbb{R}[x] \Rightarrow z_2$ ρίζα $f(x)$
 z_2, z_1 συζυγείς

• \rightarrow Αν ζητηθεί να προσδιοριστούν δύο αριθμοί $x, y \in \mathbb{R}$ ώστε να ικανοποιεί μια σχέση τότε γράψω την σχέση στην μορφή $a+bi = \gamma + \delta i \Leftrightarrow \begin{cases} a = \gamma \\ b = \delta \end{cases}$ ή $a+bi = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} a = 0 \\ b = 0 \end{cases}$

παράδειγμα

$$1) (1-2i)x + (1+2i)y = 1+i \Leftrightarrow x - 2ix + y + 2iy = 1+i \Leftrightarrow (x+y) + (-2x+2y)i = 1+i \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x+y=1 \\ -2x+2y=1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x+2y=2 \\ -2x+2y=1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x=1-y=1-\frac{3}{4}=\frac{1}{4} \\ y=\frac{3}{4} \end{cases}$$

$$4y=3$$

→ Οι α' βαθμίες εξισώσεις και τα γραμμικά συστήματα με συντελεστές από το \mathbb{C} , λύνονται όπως και τα αντίστοιχα από το \mathbb{R} .

παραδείγματα

$$1) (2+i)z + 4 + 2i = 3i - 3 - z \Leftrightarrow (3+i)z = -7+i \Leftrightarrow z = \frac{-7+i}{3+i} = \frac{(-7+i)(3-i)}{9+1} = \frac{-21+7i+3i+1}{10} = \frac{-20+10i}{10} = -2+i.$$

$$2) \begin{cases} (1+i)z + (1-i)w = 3+i \\ (2+i)z - (-3+i)w = 4+2i \end{cases} \quad D = \begin{vmatrix} 1+i & 1-i \\ 2+i & 3-i \end{vmatrix} = (1+i)(3-i) - (1-i)(2+i) = 3-i+3i+1-2-i+2i-1 = 1+3i \neq 0 \rightarrow \text{Το } 2 \times 2 \text{ σύστημα έχει μια μόνο λύση την } (z, w) = \left(\frac{D_z}{D}, \frac{D_w}{D} \right) \text{ όπου}$$

$$D_z = \begin{vmatrix} 3+i & 1-i \\ 4+2i & 3-i \end{vmatrix} = (3+i)(3-i) - (1-i)(4+2i) = 9+1-4-2i+4i-2 = 4+2i$$

$$D_w = \begin{vmatrix} 1+i & 3+i \\ 2+i & 4+2i \end{vmatrix} = (1+i)(4+2i) - (3+i)(2+i) = 4+2i+4i-2-6-3i-2i+1 = -3+i$$

$$\text{Άρα } z = \frac{4+2i}{1+3i} = \frac{(4+2i)(1-3i)}{1+9} = \frac{4-12i+2i+6}{10} = \frac{10-10i}{10} = 1-i$$

$$\text{και } w = \frac{-3+i}{1+3i} = \frac{(-3+i)(1-3i)}{1+9} = \frac{-3+9i+i+3}{10} = \frac{10i}{10} = i.$$

▼ Επίλυση στο \mathbb{C} της β' βαθμίας εξίσωσης $\boxed{ax^2+bx+\gamma=0}$: $a, b, \gamma \in \mathbb{R}$ $\wedge a \neq 0$.
 $\Delta = b^2 - 4a\gamma$.

$$1) \text{ Αν } \Delta > 0 \Rightarrow z_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a} \quad (\text{δύο ρίζες πραγματικές και άνισες}).$$

$$2) \text{ Αν } \Delta = 0 \Rightarrow z_{1,2} = -\frac{b}{2a} \quad (1 \text{ ρίζα διπλή, } z_1 = z_2 \in \mathbb{R}).$$

$$3) \text{ Αν } \Delta < 0 \Rightarrow z_{1,2} = \frac{-b \pm i\sqrt{-\Delta}}{2a} \quad (2 \text{ ρίζες μη πραγματικές, βύθηεις}).$$

Άρα: οι β' βαθμίες εξισώσεις με συντελεστές από το \mathbb{R} λύνονται στο \mathbb{C} ακόμη και όταν $\Delta < 0$

παράδειγμα

$$\begin{aligned} 2z^2 - 3z + 4 &= 0 \\ \Delta = 9 - 32 = -23 = (i\sqrt{23})^2 \end{aligned} \Rightarrow z_{1,2} = \frac{3 \pm i\sqrt{23}}{4} = \begin{cases} \frac{3+i\sqrt{23}}{4} \\ \frac{3-i\sqrt{23}}{4} \end{cases}$$

$$7) S_1 = 1 + i + i^2 + \dots + i^v ;$$

$$1, i, i^2, \dots, i^v \text{ γεωμετρική πρόοδος με } \begin{matrix} a_1 = 1 \\ \lambda = i \end{matrix} \Rightarrow S_1 = \sum v = \frac{a_1(\lambda^v - 1)}{\lambda - 1} = \frac{1 \cdot (i^v - 1)}{i - 1} =$$

$$= \frac{i^v - 1}{i - 1} \quad : v = 4n + v, \quad v \in \{0, 1, 2, 3\}$$

$$\text{Av } v = 4n \Rightarrow i^v = 1 \Rightarrow S_1 = \frac{1 - 1}{i - 1} = 0$$

$$\text{Av } v = 4n + 1 \Rightarrow i^v = i \Rightarrow S_1 = \frac{i - 1}{i - 1} = 1$$

$$\text{Av } v = 4n + 2 \Rightarrow i^v = -1 \Rightarrow S_1 = \frac{-1 - 1}{i - 1} = \frac{-2}{i - 1} = \frac{-2(i + 1)}{(i - 1)(i + 1)} = \frac{-2(i + 1)}{-1 - 1} = i + 1$$

$$\text{Av } v = 4n + 3 \Rightarrow i^v = -i \Rightarrow S_1 = \frac{-i - 1}{i - 1} = \frac{1 + i}{1 - i} = \frac{1 + 2i - 1}{1 + 1} = \frac{2i}{2} = i$$

$$\text{οπότε } S_1 = \begin{cases} 0, & v = 4n \\ 1, & v = 4n + 1 \\ 1 + i, & v = 4n + 2 \\ i, & v = 4n + 3 \end{cases} \quad : n \in \mathbb{N}^*$$

8) Δείξετε ότι $z_1 = 1 + 2i, z_2 = 1 - 2i$ ρίζες του $f(x) = x^3 - 4x^2 + 9x - 10$.

$$\text{Αρκεί } f(z_1) = f(z_2) = 0.$$

$$f(z_1) = f(1 + 2i) = (1 + 2i)^3 - 4(1 + 2i)^2 + 9(1 + 2i) - 10 =$$

$$= \underline{1} + \underline{6i} - \underline{12} - \underline{8i} - \underline{4} - \underline{16i} + \underline{16} + \underline{9} + \underline{18i} - \underline{10} = 0 + 0i = 0 \Rightarrow z_1 = 1 + 2i \text{ ρίζα του } f(x).$$

$$\text{Ομοίως } f(z_2) = f(1 - 2i) = \dots = 0.$$

β' τρόπος: z_1 ρίζα $f(x) \in \mathbb{R}[x]$. $\Rightarrow z_2$ ρίζα $f(x)$.
 z_2, z_1 συζυγείς

• \rightarrow Αν ζητηθεί να προσδιοριστούν δύο αριθμοί $x, y \in \mathbb{R}$ ώστε να ικανοποιεί μία σχέση τότε φέρνω την σχέση στην μορφή $a + bi = \gamma + \delta i \Leftrightarrow \begin{cases} a = \gamma \\ b = \delta \end{cases}$ ή $a + bi = 0 \Leftrightarrow \begin{cases} a = 0 \\ b = 0 \end{cases}$.

παράδειγμα

$$1) (1 - 2i)x + (1 + 2i)y = 1 + i \Leftrightarrow x - 2ix + y + 2iy = 1 + i \Leftrightarrow (x + y) + (-2x + 2y)i = 1 + i \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x + y = 1 \\ -2x + 2y = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 2x + 2y = 2 \\ -2x + 2y = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 - y = 1 - \frac{3}{4} = \frac{1}{4} \\ y = \frac{3}{4} \end{cases}$$

$$4y = 3$$

→ Οι α' βαθμίες εξισώσεις και τα γραμμικά συστήματα με συντελεστές από το \mathbb{C} , λύνονται όπως και τα αντίστοιχα από το \mathbb{R} .

παραδείγματα

$$1) (2+i)z + 4 + 2i = 3i - 3 - z \Leftrightarrow (3+i)z = -7+i \Leftrightarrow z = \frac{-7+i}{3+i} = \frac{(-7+i)(3-i)}{9+1} = \frac{-21+7i+3i+1}{10} = \frac{-20+10i}{10} = -2+i.$$

$$2) \begin{cases} (1+i)z + (1-i)w = 3+i \\ (2+i)z - (-3+i)w = 4+2i \end{cases} \quad D = \begin{vmatrix} 1+i & 1-i \\ 2+i & 3-i \end{vmatrix} = (1+i)(3-i) - (1-i)(2+i) =$$

$= 3-i+3i+1-2-i+2i-1 = 1+3i \neq 0 \rightarrow$ Το 2x2 σύστημα έχει μια μόνο λύση την

$$(z, w) = \left(\frac{D_z}{D}, \frac{D_w}{D} \right) \text{ όπου}$$

$$D_z = \begin{vmatrix} 3+i & 1-i \\ 4+2i & 3-i \end{vmatrix} = (3+i)(3-i) - (1-i)(4+2i) = 9+1-4-2i+4i-2 = 4+2i$$

$$D_w = \begin{vmatrix} 1+i & 3+i \\ 2+i & 4+2i \end{vmatrix} = (1+i)(4+2i) - (3+i)(2+i) = 4+2i+4i-2-6-3i-2i+1 = -3+i$$

$$\text{Άρα } z = \frac{4+2i}{1+3i} = \frac{(4+2i)(1-3i)}{1+9} = \frac{4-12i+2i+6}{10} = \frac{10-10i}{10} = 1-i$$

$$\text{και } w = \frac{-3+i}{1+3i} = \frac{(-3+i)(1-3i)}{1+9} = \frac{-3+9i+i+3}{10} = \frac{10i}{10} = i.$$

▽ Επίλυση στο \mathbb{C} της β' βαθμίας εξίσωσης $\boxed{ax^2+bx+\gamma=0}$: $a, b, \gamma \in \mathbb{R}$ $\wedge a \neq 0$.

$$\Delta = b^2 - 4a\gamma.$$

$$1) \text{ Αν } \Delta > 0 \Rightarrow z_{1,2} = \frac{-b \pm \sqrt{\Delta}}{2a} \text{ (δύο ρίζες πραγματικές και άνισες).}$$

$$2) \text{ Αν } \Delta = 0 \Rightarrow z_{1,2} = -\frac{b}{2a} \text{ (1 ρίζα διπλή, } z_1 = z_2 \in \mathbb{R}).$$

$$3) \text{ Αν } \Delta < 0 \Rightarrow z_{1,2} = \frac{-b \pm i\sqrt{-\Delta}}{2a} \text{ (2 ρίζες μη πραγματικές, συζυγείς)}$$

Άρα: οι β' βαθμίες εξισώσεις με συντελεστές από το \mathbb{R} λύνονται στο \mathbb{C} ακόμη και όταν $\Delta < 0$

παραδειγμα

$$2z^2 - 3z + 4 = 0$$

$$\Delta = 9 - 32 = -23 = (i\sqrt{23})^2 \Rightarrow z_{1,2} = \frac{3 \pm i\sqrt{23}}{4} = \begin{cases} \frac{3+i\sqrt{23}}{4} \\ \frac{3-i\sqrt{23}}{4} \end{cases}$$

→ Οι πολυωνυμικές εξισώσεις ανωτέρου του 1' βαθμού, λύνονται όπως οι αντίστοιχες στο \mathbb{R} (εφόσον έχουν συντελεστές από το \mathbb{R}).

παράδειγμα

$$1) z^3 - 8z^2 + 25z - 26 = 0.$$

$\Delta_{26} = \{\pm 1, \pm 2, \pm 13\}$ πιθανές ρίζες στο \mathbb{Q} . Θέτω $P(z) = z^3 - 8z^2 + 25z - 26$.

$$P(2) = 8 - 32 + 50 - 26 = 58 - 58 = 0 \Rightarrow 2 \text{ ρίζα } P(z) \Rightarrow (z-2)/P(z) \Rightarrow P(z) = (z-2)\Pi(z)$$

1	-8	25	-26	2
	2	-12	26	
1	-6	13	0	

$$\Rightarrow \Pi(z) = z^2 - 6z + 13.$$

$$\text{Άρα } z^3 - 8z^2 + 25z - 26 = 0 \Leftrightarrow (z-2)(z^2 - 6z + 13) = 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow z = 2 \vee z^2 - 6z + 13 = 0 \Rightarrow z_{1,2} = \frac{6 \pm 4i}{2} = 3 \pm 2i = \begin{cases} 3+2i \\ 3-2i \end{cases}$$

$$\Delta = 36 - 52 = -16$$

$$\text{Άρα } L = \{2, 3+2i, 3-2i\}.$$

▼ Συζυγής μιγαδικοί

ΟΡΙΣΜΟΣ: Ονομάζεται συζυγής ενός μιγαδικού $z = a+bi$ και συμβολίζεται

\bar{z} ο μιγαδικός $\bar{z} = a-bi$. Δηλαδή

$$\overline{a+bi} = a-bi$$

→ Ιδιότητες: Έστω $z = a+bi \in \mathbb{C}$

1) Το πραγματικό μέρος του z

$$a = \operatorname{Re}(z) = \frac{z + \bar{z}}{2}$$

2) Το φανταστικό μέρος του z

$$b = \operatorname{Im}(z) = \frac{z - \bar{z}}{2i}$$

$$3) z + \bar{z} = 2a \in \mathbb{R}, \quad z - \bar{z} = 2bi \in I, \quad z \cdot \bar{z} = a^2 + b^2 \in \mathbb{R}.$$

$$4) (\bar{\bar{z}}) = z.$$

$$\bullet 5) \quad \boxed{z \in \mathbb{R} \iff z = \bar{z}}$$

$$\boxed{z \in I \iff z + \bar{z} = 0}$$

▼ Συζυγής και πράξεις.

$$1) \quad \boxed{\overline{z_1 + z_2} = \bar{z}_1 + \bar{z}_2, \quad \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}}$$

Απόδειξη

$$\text{Θέτω } z_1 = a_1 + b_1 i : a_1, b_1 \in \mathbb{R} \Rightarrow \overline{z_1 + z_2} = \overline{(a_1 + b_1 i) + (a_2 + b_2 i)} =$$

$$z_2 = a_2 + b_2 i : a_2, b_2 \in \mathbb{R} \quad = (a_1 + a_2) + (b_1 + b_2) i = (a_1 + a_2) - (b_1 + b_2) i =$$

$$= (a_1 - b_1 i) + (a_2 - b_2 i) = \bar{z}_1 + \bar{z}_2, \quad \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}.$$

$$\uparrow \text{Γενικά: } \overline{z_1 + z_2 + \dots + z_n} = \bar{z}_1 + \bar{z}_2 + \dots + \bar{z}_n, \quad \forall z_1, z_2, \dots, z_n \in \mathbb{C}$$

$$2) \quad \boxed{\overline{z_1 z_2} = \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2, \quad \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}}$$

Απόδειξη

$$\text{Θέτω } z_1 = a_1 + b_1 i : a_1, b_1 \in \mathbb{R}$$

$$z_2 = a_2 + b_2 i : a_2, b_2 \in \mathbb{R}.$$

$$\begin{aligned} \overline{z_1 z_2} &= \overline{(a_1 + b_1 i)(a_2 + b_2 i)} = \overline{(a_1 a_2 - b_1 b_2) + (a_1 b_2 + a_2 b_1) i} = \\ &= (a_1 a_2 - b_1 b_2) - (a_1 b_2 + a_2 b_1) i \quad (1) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \bar{z}_1 \bar{z}_2 &= (a_1 - b_1 i)(a_2 - b_2 i) = (a_1 a_2 - b_1 b_2) + [a_1(-b_2) + a_2(-b_1)] i \\ &= (a_1 a_2 - b_1 b_2) - (a_1 b_2 + a_2 b_1) i \quad (2) \end{aligned}$$

$$(1) \wedge (2) \Rightarrow \overline{z_1 z_2} = \bar{z}_1 \bar{z}_2, \quad \forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}$$

$$\uparrow \text{Γενικά: } \overline{z_1 z_2 \dots z_n} = \bar{z}_1 \cdot \bar{z}_2 \cdot \bar{z}_3 \dots \bar{z}_n$$

$$3) \quad \boxed{\left(\frac{z_1}{z_2}\right) = \frac{\bar{z}_1}{\bar{z}_2}, \quad \forall z_1 \in \mathbb{C}, \forall z_2 \in \mathbb{C}^*}$$

Απόδειξη : Έστω $z_1 \in \mathbb{C}, z_2 \in \mathbb{C}^*$.

$$\triangleright \text{Θέτω } z = \frac{z_1}{z_2} \Rightarrow z z_2 = z_1 \Rightarrow \overline{z z_2} = \bar{z}_1 \Rightarrow \bar{z} \cdot \bar{z}_2 = \bar{z}_1 \Rightarrow \bar{z} = \frac{\bar{z}_1}{\bar{z}_2} \Rightarrow$$

$$z_2 \neq 0 \Rightarrow \bar{z}_2 \neq 0$$

$$\Rightarrow \left(\frac{z_1}{z_2}\right) = \frac{\bar{z}_1}{\bar{z}_2}, \quad \forall z \in \mathbb{C}, \forall z \in \mathbb{C}^*.$$

$$4) \quad \boxed{(\bar{z}^n) = (\bar{z})^n, \quad \forall z \in \mathbb{C}}$$

$$5) \quad \boxed{\left(\frac{1}{z}\right) = \frac{1}{\bar{z}}, \quad \forall z \in \mathbb{C}^*}$$

• Μέθοδοι-παραδείγματα

① Για να δείξω ότι $z \in \mathbb{R}$, δείχνω ότι $\begin{cases} \text{Im}(z) = \frac{z - \bar{z}}{2i} = 0 \\ z = \bar{z} \end{cases}$

παράδειγμα

• i) Αν $z \bar{z} = 1$, δείξτε ότι $(z + \frac{1}{z}) \in \mathbb{R}$.

Λύση: Θέτω $z = x + yi : x, y \in \mathbb{R}$.

$$z \bar{z} = 1 \Rightarrow (x + yi)(x - yi) = 1 \Rightarrow x^2 + y^2 = 1.$$

$$\bar{w} = z + \frac{1}{z} = \bar{z} + \frac{1}{\bar{z}} = (x - yi) + \frac{1}{x - yi} = \frac{(x - yi)^2 + 1}{x - yi} = \frac{x^2 - 2xyi + y^2 + 1}{x - yi} =$$

$$= \frac{x^2 - 2xyi - y^2 + 1}{x - yi} = \frac{x^2 - 2xyi - y^2 + x^2 + y^2}{x - yi} = \frac{2x^2 - 2xyi}{x - yi} = \frac{2x(x - yi)}{x - yi} = 2x. \quad (1)$$

$$\text{και } w = z + \frac{1}{z} = \frac{z^2 + 1}{z} = \frac{(x+yi)^2 + 1}{x+yi} = \frac{x^2 + 2xyi - y^2 + 1}{x+yi} = \frac{x^2 + 2xyi - y^2 + x^2 + y^2}{x+yi} = \frac{2x^2 + 2xyi}{x+yi} = \frac{2x(x+yi)}{x+yi} = 2x \quad (\varphi).$$

$$(1) \wedge (2) \Rightarrow \overline{z + \frac{1}{z}} = z + \frac{1}{z} \Rightarrow (z + \frac{1}{z}) \in \mathbb{R}.$$

② Για να δείξω ότι $z \in \mathbb{I}$, δείχνω ότι $\begin{cases} \text{Re}(z) = a = 0 \\ z + \bar{z} = 0. \end{cases}$

παράδειγμα

Αν $z^2 = (\bar{z})^2$ δείξτε ότι $z \in \mathbb{R} \vee z \in \mathbb{I}$.

$$\text{Λύση: } z^2 = (\bar{z})^2 \Rightarrow z^2 - (\bar{z})^2 = 0 \Rightarrow (z - \bar{z})(z + \bar{z}) = 0 \Rightarrow z - \bar{z} = 0 \vee z + \bar{z} = 0 \\ \Rightarrow z = \bar{z} \vee z + \bar{z} = 0 \Rightarrow z \in \mathbb{R} \vee z \in \mathbb{I} \quad (\Rightarrow z \in \mathbb{R} \cup \mathbb{I}).$$

③ Αν για τον $z = a + bi \in \mathbb{C} : a, b \in \mathbb{R}$ δίνεται ότι

$$\begin{cases} 1) z > 0 \Leftrightarrow a + bi > 0 \Leftrightarrow a > 0 \wedge b = 0 \\ 2) z < 0 \Leftrightarrow a + bi < 0 \Leftrightarrow a < 0 \wedge b = 0 \end{cases} \rightarrow \text{Ανταδύ και στις δύο περιπτώσεις } z \in \mathbb{R}.$$

παράδειγμα

1) Αν $z^2 \gg 0$ δείξτε ότι $z \in \mathbb{R}$.

Λύση: θέτω $z = a + bi : a, b \in \mathbb{R}$

$$z^2 \gg 0 \Rightarrow (a+bi)^2 \gg 0 \Rightarrow a^2 + 2abi - b^2 \gg 0 \Rightarrow (a^2 - b^2) + 2abi \gg 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow \begin{cases} a^2 - b^2 \gg 0 \\ 2ab = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} -b^2 \gg 0 \\ a = 0 \end{cases} \vee \begin{cases} a^2 \gg 0 \\ b = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a = 0 \\ b = 0 \end{cases} \vee \begin{cases} a^2 \gg 0 \\ b = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} a^2 \gg 0, \text{ ισχύει} \\ b = 0 \end{cases} \\ \Rightarrow b = 0 \Rightarrow z \in \mathbb{R}.$$

▼ Συζυγής και πολυωνυμικές εξισώσεις.

Θ. Έστω $P(z) = a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_1 z + a_0 : a_i \in \mathbb{R}, a_n \neq 0$
 z ρίζα του $P(z) \Rightarrow \bar{z}$ ρίζα $P(z)$.

Απόδειξη

$$z \text{ ρίζα } P(z) \Rightarrow P(z) = 0 \Rightarrow a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_1 z + a_0 = 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_1 z + a_0 = 0 \Rightarrow \overline{a_n z^n + a_{n-1} z^{n-1} + \dots + a_1 z + a_0} = 0 \Rightarrow \\ \Rightarrow \overline{a_n z^n} + \overline{a_{n-1} z^{n-1}} + \dots + \overline{a_1 z} + \overline{a_0} = 0 \xrightarrow{a_i \in \mathbb{R}} a_n (\bar{z})^n + a_{n-1} (\bar{z})^{n-1} + \dots + a_1 \bar{z} + a_0 = 0$$

$$\Rightarrow P(\bar{z}) = 0 \Rightarrow \bar{z} \text{ ρίζα του } P(z).$$

▼ Τετραγωνικές ρίζες μιγαδικού $z = a + bi$

Ορισμός: r τετραγωνική ρίζα του $z \iff r^2 = z$.

Θ_1 Ένας μιγαδικός z έχει δύο το πολύ τετραγωνικές ρίζες.

Απόδειξη

Έστω r_0 τετραγωνική ρίζα του $z \implies r_0^2 = z$.

Αν r μία ρ τετρ. ρίζα του $z \iff r^2 = z \iff r^2 = r_0^2 \iff r^2 - r_0^2 = 0 \iff (r - r_0)(r + r_0) = 0$
 $\iff r - r_0 = 0 \vee r + r_0 = 0 \iff r = r_0 \vee r = -r_0$. Άρα οι μοναδικές ρίζες του z είναι οι $r_0, -r_0$.

Θ_2 . $\forall z \in \mathbb{C}, \exists r_1, r_2 \in \mathbb{C} : r_1 = -r_2 \wedge r_1, r_2$ τετρ. ρίζες του z .

Απόδειξη

Θέτω $z = a + bi : a, b \in \mathbb{R}$.

1) Αν $b = 0 \implies z = a \in \mathbb{R}$ οπότε αν $\begin{cases} a > 0 \implies r_1 = \sqrt{a}, r_2 = -\sqrt{a} \\ a = 0 \iff z = 0 \implies \text{Μία τετρ. ρίζα } r = 0. \\ a < 0 \implies r_1 = +i\sqrt{-a}, r_2 = -i\sqrt{-a} \end{cases}$

2) Αν $b \neq 0$, έστω $x + yi$ μια τετρ. ρίζα του $z = a + bi \iff$

$$\iff (x + yi)^2 = a + bi \iff x^2 - y^2 + 2xyi = a + bi \iff \begin{cases} x^2 - y^2 = a \\ 2xy = b \neq 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \rightarrow \\ y = \frac{b}{2x} \end{cases} \iff$$

$$\iff \begin{cases} x^2 - \frac{b^2}{4x^2} = a \\ \rightarrow \end{cases} \iff \begin{cases} 4x^4 - 4ax^2 - b^2 = 0 \\ \rightarrow \end{cases} \text{ θέτω } w = x^2 \text{ οπότε.}$$

$$4w^2 - 4aw - b^2 = 0.$$

$$\Delta = 16a^2 + 16b^2 = 16(a^2 + b^2) > 0$$

(διότι $b \neq 0$)

$$w_{1,2} = \frac{4a \pm 4\sqrt{a^2 + b^2}}{8} = \frac{a \pm \sqrt{a^2 + b^2}}{2}$$

$$= \begin{cases} \frac{a + \sqrt{a^2 + b^2}}{2} > 0 \leftarrow \text{δεκτή} \\ \frac{a - \sqrt{a^2 + b^2}}{2} < 0 \leftarrow \text{απορρ.} \end{cases}$$

Άρα $x^2 = \frac{a + \sqrt{a^2 + b^2}}{2} \iff x_{1,2} = \pm \sqrt{\frac{a + \sqrt{a^2 + b^2}}{2}}$ οπότε $y = \frac{b}{2x} = \begin{cases} \dots = y_1 \\ \dots = y_2 \end{cases}$

Άρα ο $z = a + bi$ έχει δύο αριθμητικές τετραγωνικές ρίζες $\tau_{1,2}$.

$$r_1 = x_1 + \frac{b}{2x_1} i, \quad r_2 = -x_1 - \frac{b}{2x_1} i \quad \text{όπου}$$

$$x_1 = + \sqrt{\frac{a + \sqrt{a^2 + b^2}}{2}}$$

\rightarrow Οι τετραγωνικές ρίζες ορισμένων μιγαδικών βρίσκονται και αν τους γράψουμε
 σαν ανάπτυγμα τετραγώνου όταν $\boxed{\frac{b^2}{4} - 1 = \pm a}$.

ως εξής: $a \pm bi = \left(\frac{b}{2}\right)^2 + i^2 \pm 2 \frac{b}{2} i = \left(\frac{b}{2} \pm i\right)^2$, και άρα οι τετρ-ρίζες είναι
 οι $r_1 = \frac{b}{2} \pm i$ και $r_2 = -\frac{b}{2} \mp i$.

Η εξίσωση $ax^2 + bx + c = 0$ με $a, b, c \in \mathbb{C}$ και $a \neq 0$.

ΕΠΙΛΥΣΗ: Αν d είναι μια τετραγωνική ρίζα της διακρίνουσας
 $\Delta = b^2 - 4ac$, τότε $d^2 = \Delta$ και οι ρίζες της εξίσωσης είναι

$$\boxed{z_{1,2} = \frac{-b \pm d}{2a}}$$

• Είναι $S = z_1 + z_2 = -\frac{b}{a}$ και $P = z_1 z_2 = \frac{c}{a}$

Παράδειγμα 2α

1) $z^2 - (5-3i)z + 10-5i = 0$.

$$\Delta = (5-3i)^2 - 4(10-5i) = 25 - 30i - 9 - 40 + 20i = -24 - 10i$$

Έστω $d = x+yi$ μία τετρ. ρίζα του Δ .

$$(x+yi)^2 = -24 - 10i \Leftrightarrow x^2 - y^2 + 2xyi = -24 - 10i \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 = -24 \\ 2xy = -10 \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - \frac{25}{x^2} = -24 \\ y = \frac{-5}{x} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^4 + 24x^2 - 25 = 0 \\ \rightarrow \end{cases} \text{Θέτω } w = x^2$$

άρα $w^2 + 24w - 25 = 0 \rightarrow w_{1,2} = \frac{-24 \pm 26}{2} = -12 \pm 13 = \begin{cases} 1 \leftarrow \text{δενζη} \\ -25 \leftarrow \text{απορριπεται} \end{cases}$

$$\Delta = 576 + 100 = 676 = 26^2$$

οπότε $\begin{cases} x^2 = 1 \\ y = \frac{-5}{x} \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 \\ y = -5 \end{cases} \vee \begin{cases} x = -1 \\ y = 5 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} d_1 = 1 - 5i \\ d_2 = -1 + 5i \end{cases}$

και

$$z_1 = \frac{5-3i + (1-5i)}{2} = \frac{6-8i}{2} = 3-4i$$

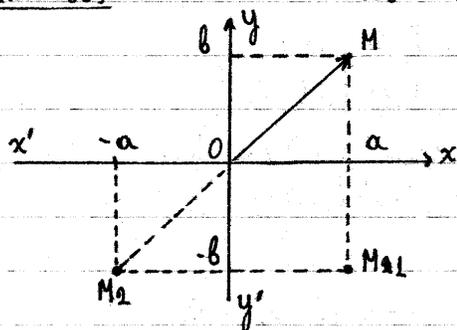
$$z_2 = \frac{5-3i - (1-5i)}{2} = \frac{4-8i}{2} = 2-4i$$

\rightarrow Σε εξισώσεις που εμφανίζονται περιβόητοι άπο ένα
 άγνωστο, θέτω $z = x+yi : x, y \in \mathbb{R}$ και άπο την εξίσωση
 βρίσκω τα x, y .

$$\begin{aligned}
 2) \quad z^2 + 9 &= \bar{z} - z - 2\bar{z}^2 \Leftrightarrow (\text{Θέτω } z = x + yi : x, y \in \mathbb{R} \Rightarrow \bar{z} = x - yi.) \\
 &\Leftrightarrow (x + yi)^2 + 9 = (x - yi) - (x + yi) - 2(x - yi)^2 \Leftrightarrow \\
 &\Leftrightarrow x^2 + 2xyi - y^2 + 9 = x - yi - x - yi - 2x^2 + 2y^2 + 4xyi \Leftrightarrow \\
 &\Leftrightarrow (x^2 - y^2 + 9) + 2xyi = (-2x^2 + 2y^2) + (-2y + 4xy)i \Leftrightarrow \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 + 9 = -2x^2 + 2y^2 \\ 2xy = -2y + 4xy \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3x^2 - 3y^2 + 9 = 0 \\ 2xy - 2y = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x^2 - y^2 + 3 = 0 \\ y(x - 1) = 0 \end{cases} \Leftrightarrow \\
 &\Leftrightarrow \begin{cases} x^2 + 3 = 0 \\ y = 0 \end{cases} \vee \begin{cases} 1 - y^2 + 3 = 0 \\ x = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} y^2 = 4 \\ x = 1 \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} x = 1 \\ y = 2 \end{cases} \vee \begin{cases} x = 1 \\ y = -2 \end{cases} \Leftrightarrow \\
 &\Leftrightarrow z = 1 + 2i \vee z = 1 - 2i.
 \end{aligned}$$

▼ Μιγαδικό επίπεδο

Κάθε μιγαδικός $z = a + bi = (a, b) : a, b \in \mathbb{R}$ απεικονίζεται ε'να σημείο M του επιπέδου Oxy και αντίστροφα. Δηλαδή: έχουμε μια απεικόνιση "1-1" και "επί" του \mathbb{C} στο σύνολο των σημείων του επιπέδου Oxy που λέγεται μιγαδικό επίπεδο, κατά την οποία $\forall z = a + bi \in \mathbb{C} \xrightarrow{f} M(a, b) \in \mathbb{R}^2$



- Αν $z = 0 \Leftrightarrow M(z) \equiv O$, όπου O η αρχή των αξόνων.
- Αν $z \in \mathbb{R} \Leftrightarrow M(z) \in x'x \leftarrow$ Άξονας των πραγματικών.
- Αν $z \in i \Leftrightarrow M(z) \in y'y \leftarrow$ Άξονας των φανταστικών.
- Οι z, \bar{z} απεικονίζονται σε σημεία συμμετρικά ως προς τον $x'x$ (M, M_1).
- Οι $z, -z$ απεικονίζονται σε σημεία συμμετρικά ως προς τον $y'y$ (M, M_2).

▼ Μέτρο μιγαδικού

ΟΡΙΣΜΟΣ: Μέτρο ή απόλυτη τιμή ενός μιγαδικού $z = a + bi$ ονομάζεται ο μη αρνητικός αριθμός

$$|z| = \sqrt{a^2 + b^2}$$

$\hookrightarrow |\vec{OM}| = |z|$, όπου $M(z)$.

• Ιδιότητες

1) $z \in \mathbb{R} \iff |z| = |\operatorname{Re}(z)|$, $z \in i \iff |z| = |\operatorname{Im}(z)|$. • $z=0 \iff |z|=0$.

2) $|z| = |\bar{z}| = |-z| = |-\bar{z}|$, $\forall z \in \mathbb{C}$, $|z|^2 = z\bar{z}$, $\forall z \in \mathbb{C}$!!

3) $z \in \mathbb{R} \iff |z|^2 = z^2$

Απόδειξη

Ευθύ : $z \in \mathbb{R} \implies z = \bar{z} \implies |z \cdot z| = |\bar{z}z| \implies |z|^2 = z^2$

Αντίστροφο : $|z|^2 = z^2 \implies z\bar{z} = z^2 \implies z\bar{z} - z^2 = 0 \implies z(\bar{z} - z) = 0 \implies$

$\implies z=0 \vee \bar{z} - z = 0 \implies z=0 \vee z = \bar{z} \implies z=0 \vee z \in \mathbb{R} \implies z \in \mathbb{R}$

4) $z \in i \iff |z|^2 = -z^2$

• Αν $|z|=1 \iff z\bar{z}=1 \iff \bar{z} = \frac{1}{z}$, $z = \frac{1}{\bar{z}}$

1 \rightarrow Για να δείξω ότι $z \in \mathbb{R}$, αρκεί να δείξω ότι:

$z = \bar{z}$ ή $\operatorname{Im}(z) = b = 0$ ή $|z|^2 = z^2$

Για να δείξω ότι $z \in i$, αρκεί να δείξω ότι:

$z + \bar{z} = 0$ ή $\operatorname{Re}(z) = a = 0$ ή $|z|^2 = -z^2$.

Παράδειγμα : Να λυθούν:

1) $|\bar{z} - i| - |z - 1| = i(|z| - 1) \iff$. Θετώ $z = x + yi$: $x, y \in \mathbb{R}$.

$\iff |x + yi - i| - |x + yi - 1| = i(|x + yi| - 1) \iff |x + (y-1)i| - |(x-1) + yi| = i(|x + yi| - 1)$

$\iff \sqrt{x^2 + (y-1)^2} - \sqrt{(x-1)^2 + y^2} = i(\sqrt{x^2 + y^2} - 1) \iff$

$\iff \begin{cases} \sqrt{x^2 + (y-1)^2} - \sqrt{(x-1)^2 + y^2} = 0 \\ \sqrt{x^2 + y^2} - 1 = 0 \end{cases} \iff \begin{cases} \sqrt{x^2 + (y-1)^2} = \sqrt{(x-1)^2 + y^2} \\ \sqrt{x^2 + y^2} = 1 \end{cases} \iff$

$\iff \begin{cases} x^2 + (y-1)^2 = (x-1)^2 + y^2 \\ x^2 + y^2 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} x^2 + y^2 - 2y + 1 = x^2 - 2x + 1 + y^2 \\ x^2 + y^2 = 1 \end{cases} \iff$

$\iff \begin{cases} x = y \\ x^2 + x^2 = 1 \end{cases} \iff \begin{cases} x = y \\ x^2 = \frac{1}{2} \end{cases} \iff \begin{cases} y = \frac{\sqrt{2}}{2} \\ x = \frac{\sqrt{2}}{2} \end{cases} \vee \begin{cases} y = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ x = -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{cases} \iff$

$\iff z = \frac{\sqrt{2}}{2} + \frac{\sqrt{2}}{2}i \vee z = -\frac{\sqrt{2}}{2} - \frac{\sqrt{2}}{2}i$

Γεωμετρικοί τόποι

1) Να βρεθεί ο γ.τ. του $M(z)$ αν $2|z+1|=|z+4|$

$$\begin{aligned} \text{Λύση: } 2|z+1|=|z+4| &\Leftrightarrow 4|z+1|^2=|z+4|^2 \Leftrightarrow 4(z+1)(\bar{z}+1)=(z+4)(\bar{z}+4) \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow 4(z\bar{z}+z+\bar{z}+1)=z\bar{z}+4z+4\bar{z}+16 \Leftrightarrow 4z\bar{z}+4z+4\bar{z}+4=z\bar{z}+4z+4\bar{z}+16 \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow 3z\bar{z}=12 \Leftrightarrow z\bar{z}=4 \Leftrightarrow |z|^2=4 \Leftrightarrow x^2+y^2=4. \end{aligned}$$

Άρα ο γ.τ. των $M(z)$ είναι κύκλος με $K(0,0)$, $\rho=2$.

2) Όμοια του $M(z)$ όταν $|z+2|=|z-3+i|$

$$\begin{aligned} \text{Λύση: } |z+2|=|z-3+i| &\Leftrightarrow |(x+2)+yi|=|(x-3)+(y+1)i| \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow |(x+2)+yi|^2=|(x-3)+(y+1)i|^2 \Leftrightarrow (x+2)^2+y^2=(x-3)^2+(y+1)^2 \Leftrightarrow \\ &\Leftrightarrow x^2+4x+4+y^2=x^2-6x+9+y^2+2y+1 \Leftrightarrow 10x-2y-6=0 \Leftrightarrow 5x-y-3=0 \end{aligned}$$

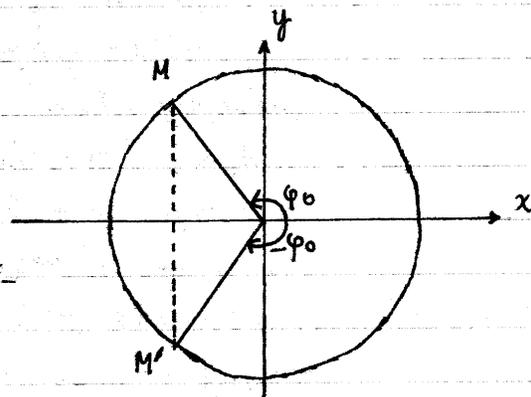
Άρα ο γ.τ. των $M(z)$ είναι η ευθεία $(\epsilon): 5x-y-3=0$.

Όρισμα μιγαδικού

Έστω $z \in \mathbb{C}$ με $z \neq 0$ και $|z|=\rho$.

Αν $M(z)$, τότε η αλγεβρική τιμή της γωνίας (Ox, OM) λέγεται πρωτεύον όρισμα του z

$$\varphi_0 = \text{Arg } z$$



Για το $\text{Arg } z$ ισχύει:

$$-n < \text{Arg } z \leq n$$

δηλαδή παίρνει τιμές από το ώνοδο $A = (-n, n]$

↳ Η θέση του $M(z)$ καθορίζεται μονοσήματα από το ζεύγος (ρ, φ_0) το οποίο αποτελεί τις πολικές συντεταγμένες του z .

Παρατηρήσεις

1) $z_1 = z_2 \neq 0 \Leftrightarrow |z_1| = |z_2| \wedge \text{Arg } z_1 = \text{Arg } z_2$

2) $z \in (0, +\infty) \Leftrightarrow \text{Arg } z = 0$, $z \in (-\infty, 0) \Leftrightarrow \text{Arg } z = +n$ (όχι $-n$).

3) Αν $z = bi \in i$ με $\begin{cases} b > 0 \Leftrightarrow \text{Arg } z = \frac{n}{2} \\ b < 0 \Leftrightarrow \text{Arg } z = -\frac{n}{2} \end{cases}$

4) $\forall z \notin \mathbb{R}^- : \text{Arg } \bar{z} = -\text{Arg } z$. $\forall z \in \mathbb{R}^- : \text{Arg } \bar{z} = \text{Arg } z = n$.

ΟΡΙΣΜΟΣ : Ονομάζουμε όρισμα ενός μιγαδικού z , κάθε πραγματικό

$$\varphi = \text{Arg} z + 2k\pi \quad : k \in \mathbb{Z}.$$

- Αν $z=0$, δεν έχει νόημα ο όρος όρισμα
- Αν φ όρισμα του $z \Rightarrow \begin{cases} -\varphi & \text{όρισμα του } \bar{z} \\ \pi + \varphi & \text{όρισμα του } -z. \end{cases}$

▼ Ισότητα μιγαδικών

ΚΡΙΤΗΡΙΟ ▶

$$z_1 = z_2 \neq 0 \iff |z_1| = |z_2| \wedge \exists k \in \mathbb{Z} : \varphi_1 - \varphi_2 = 2k\pi \quad : \varphi_1 \text{ όρισμα } z_1$$

φ_2 όρισμα z_2 .

Απόδειξη

Ευθύ

$$z_1 = z_2 \neq 0 \iff M(z_1) \equiv M(z_2) \iff |z_1| = |z_2| \wedge \text{Arg} z_1 = \text{Arg} z_2.$$

αυτή $\text{Εστω } \varphi_1 \text{ όρισμα } z_1 \Rightarrow \exists k_1 \in \mathbb{Z} : \varphi_1 = \text{Arg} z_1 + 2k_1\pi \Rightarrow$

$\text{Εστω } \varphi_2 \text{ όρισμα } z_2 \Rightarrow \exists k_2 \in \mathbb{Z} : \varphi_2 = \text{Arg} z_2 + 2k_2\pi$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \varphi_1 - \varphi_2 &= (\text{Arg} z_1 + 2k_1\pi) - (\text{Arg} z_2 + 2k_2\pi) = (\text{Arg} z_1 - \text{Arg} z_2) + 2(k_1 - k_2)\pi = \\ &= 2(k_1 - k_2)\pi \Rightarrow \exists k \in \mathbb{Z} \text{ (π.χ. } k = k_1 - k_2) : \varphi_1 - \varphi_2 = 2k\pi. \end{aligned}$$

Αντίστροφο : $\text{Εστω } |z_1| = |z_2| \wedge \exists k \in \mathbb{Z} : \varphi_1 - \varphi_2 = 2k\pi.$

Αρκεί $\text{Arg} z_1 = \text{Arg} z_2$. Εστω

$\varphi_1 \text{ όρισμα } z_1 \Rightarrow \exists k_1 \in \mathbb{Z} : \varphi_1 = \text{Arg} z_1 + 2k_1\pi$

$\varphi_2 \text{ όρισμα } z_2 \Rightarrow \exists k_2 \in \mathbb{Z} : \varphi_2 = \text{Arg} z_2 + 2k_2\pi$

$$\varphi_1 - \varphi_2 = 2k\pi \iff (\text{Arg} z_1 + 2k_1\pi) - (\text{Arg} z_2 + 2k_2\pi) = 2k\pi \iff$$

$$\iff \text{Arg} z_1 - \text{Arg} z_2 = 2(k - k_1 + k_2)\pi \iff \text{Arg} z_1 = \text{Arg} z_2 + 2\lambda\pi.$$

όπου $\lambda = k - k_1 + k_2$.

$\text{Εστω } \lambda \neq 0. \quad -\pi < \text{Arg} z_2 \leq \pi \Rightarrow -\pi + 2\lambda\pi < \text{Arg} z_2 + 2\lambda\pi \leq \pi + 2\lambda\pi \Rightarrow$

$$\Rightarrow (2\lambda - 1)\pi < \text{Arg} z_1 \leq (2\lambda + 1)\pi \Rightarrow \text{Arg} z_1 \in ((2\lambda - 1)\pi, (2\lambda + 1)\pi] \neq (-\pi, \pi] \leftarrow \text{Ατοπο.}$$

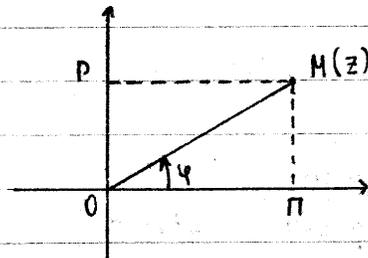
Άρα $\lambda = 0 \Rightarrow \text{Arg} z_1 = \text{Arg} z_2 \Rightarrow M(z_1) \equiv M(z_2) \Rightarrow z_1 = z_2.$

Είναι και $|z_1| = |z_2|$

▼ Τριγωνομετρική μορφή μιγαδικού

$$\theta. \quad \lambda = |z| \wedge \varphi \text{ όρισμα } z \iff z = \lambda (\cos \varphi + i \sin \varphi) \quad : \lambda > 0$$

Απόδειξη



Ευθύ: Έστω $|z| = \lambda \wedge \varphi$ όρισμα z .

► Παίρνω $M(z)$ και $\pi = \text{προβ } x'x M \Rightarrow \overline{O\pi} = |\overline{OM}| \cos \varphi \Rightarrow \text{Re}(z) = |z| \cos \varphi$
 $P = \text{προβ } y'y M \Rightarrow \overline{OP} = |\overline{OM}| \sin \varphi \Rightarrow \text{Im}(z) = |z| \sin \varphi$
 $\Rightarrow z = \text{Re}(z) + i \cdot \text{Im}(z) = |z| \cos \varphi + i |z| \sin \varphi = |z| (\cos \varphi + i \sin \varphi) = \lambda (\cos \varphi + i \sin \varphi)$

Αντίστροφο: Έστω $\lambda > 0 \wedge z = \lambda (\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$

Αρκεί $|z| = \lambda$ και ϑ όρισμα z .

•₁ $|z|^2 = |\lambda \cos \vartheta + i \lambda \sin \vartheta|^2 = \lambda^2 \cos^2 \vartheta + \lambda^2 \sin^2 \vartheta = \lambda^2 (\cos^2 \vartheta + \sin^2 \vartheta) = \lambda^2 \Rightarrow |z| = \lambda$

•₂ Έστω φ ένα όρισμα του $z \Rightarrow z = \lambda (\cos \varphi + i \sin \varphi)$
 Ευθύ είναι και $z = \lambda (\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$

$\Rightarrow \cos \varphi + i \sin \varphi = \cos \vartheta + i \sin \vartheta \Rightarrow \begin{cases} \cos \varphi = \cos \vartheta \\ \sin \varphi = \sin \vartheta \end{cases} \Rightarrow \exists k \in \mathbb{Z} : \vartheta = \varphi + 2k\pi$
 ϑ όρισμα z

1) Αν $z = \lambda (\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$ με $\lambda < 0 \Rightarrow z = -\lambda [\cos(\pi + \vartheta) + i \sin(\pi + \vartheta)]$

2) Αν $|z| = 1 \Leftrightarrow \exists \vartheta \in \mathbb{R} : z = \cos \vartheta + i \sin \vartheta$

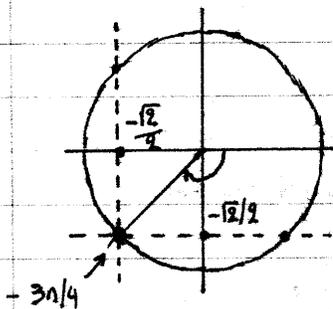
► Για να γράψω τον $z = a + bi$ σε τριγωνομετρική μορφή, δουλεύω ως εξής:

1) Βρίσκω το μέτρο του $\rho = |z| = \sqrt{a^2 + b^2}$

2) Προσδιορίζω ένα όρισμα από το σύστημα $\begin{cases} \cos \varphi = \frac{a}{\rho} \\ \sin \varphi = \frac{b}{\rho} \end{cases}$ και βάζοντας τις λύσεις στο διάστημα $(-\pi, \pi]$, βρίσκω το $\varphi_0 = \text{Arg } z$.

παράδειγμα: Να γραφεί σε τριγωνομετρική μορφή ο $z = -\sqrt{2}(1+i)$

$z = -\sqrt{2}(1+i) = -\sqrt{2} - \sqrt{2}i \Rightarrow |z| = \sqrt{2+2} = 2 \Rightarrow \begin{cases} \cos \varphi = -\frac{\sqrt{2}}{2} \\ \sin \varphi = -\frac{\sqrt{2}}{2} \end{cases} \Rightarrow \varphi = -\frac{3\pi}{4}$
 $-\pi \leq \varphi \leq \pi$



Άρα $z = 2 (\cos(-\frac{3\pi}{4}) + i \sin(-\frac{3\pi}{4}))$

2' τρόπος

- 1 Φέρνω τον z στην μορφή $a+bi$.
- 2 Βρίσκω το z και το βγαίνω κοινά παράγοντα
- 3 Αν $z = \rho(-\cos\theta + i\sin\theta) = \rho(\cos(n-\theta) + i\sin(n-\theta))$
Αν $z = \rho(\cos\theta - i\sin\theta) = \rho(\cos(-\theta) + i\sin(-\theta))$
Αν $z = \rho(-\cos\theta - i\sin\theta) = \rho(\cos(n+\theta) + i\sin(n+\theta))$

$1 = \cos 0 + i\sin 0$	$i = \cos \frac{\pi}{2} + i\sin \frac{\pi}{2}$
$-1 = \cos \pi + i\sin \pi$	$-i = \cos(-\frac{\pi}{2}) + i\sin(-\frac{\pi}{2})$

Παραδείγματα

$$\begin{aligned} 1) z &= -1 + i\sqrt{3} = 2\left(-\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i\right) = 2\left(-\cos\frac{\pi}{3} + i\sin\frac{\pi}{3}\right) = \\ &= 2\left[\cos\left(n - \frac{\pi}{3}\right) + i\sin\left(n - \frac{\pi}{3}\right)\right] = 2\left(\cos\frac{2\pi}{3} + i\sin\frac{2\pi}{3}\right) \Rightarrow \begin{cases} |z| = 2 \\ \varphi = \frac{2\pi}{3} \text{ ένα άριστο } z. \end{cases} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} 2) z &= 1 - \cos\alpha + i\sin\alpha = 2\eta\mu^2\frac{\alpha}{2} + i \cdot 2\eta\mu\frac{\alpha}{2} \cdot \cos\frac{\alpha}{2} = 2\eta\mu\frac{\alpha}{2} \left(\eta\mu\frac{\alpha}{2} + i\cos\frac{\alpha}{2}\right) = \\ &= 2\eta\mu\frac{\alpha}{2} \left[\cos\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right)\right] \end{aligned}$$

!!! • i) Αν $\eta\mu\frac{\alpha}{2} > 0 \Leftrightarrow 2k\pi < \frac{\alpha}{2} < (2k+1)\pi \Leftrightarrow 4k\pi < \alpha < (4k+2)\pi$

τότε η $z = 2\eta\mu\frac{\alpha}{2} \left[\cos\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right)\right]$ είναι η τριγ. μορφή του z

$$\Rightarrow \begin{cases} |z| = 2\eta\mu\frac{\alpha}{2} \\ \varphi = \frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2} \text{ ένα άριστο του } z. \end{cases}$$

ii) Αν $\eta\mu\frac{\alpha}{2} < 0 \Leftrightarrow (2k-1)\pi < \frac{\alpha}{2} < 2k\pi \Leftrightarrow (4k-2)\pi < \alpha < 4k\pi$

$$\begin{aligned} \text{τότε } z &= 2\eta\mu\frac{\alpha}{2} \left[\cos\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right) + i\sin\left(\frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right)\right] = \\ &= -2\eta\mu\frac{\alpha}{2} \left[\cos\left(n + \frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right) + i\sin\left(n + \frac{\pi}{2} - \frac{\alpha}{2}\right)\right] = \end{aligned}$$

$$= -2\eta\mu \frac{\alpha}{2} \left[\cos\left(\frac{3\eta}{2} - \frac{\alpha}{2}\right) + i\eta\mu\left(\frac{3\eta}{2} - \frac{\alpha}{2}\right) \right] \Rightarrow \begin{cases} |z| = -2\eta\mu \frac{\alpha}{2} \\ \varphi = \frac{3\eta}{2} - \frac{\alpha}{2} \text{ ένα ορίσμα του } z. \end{cases}$$

iii) Αν $\eta\mu \frac{\alpha}{2} = 0 \Leftrightarrow \frac{\alpha}{2} = k\pi \Leftrightarrow \alpha = 2k\pi$

τότε $z = 0 \Rightarrow \cancel{\text{τριγ. μορφή.}}$

3) Δύο μιγαδικοί έχουν μέτρα: $|z_1| = 3\mu - 2$, $|z_2| = 2\mu + 7$ και ορίσματα $\varphi_1 = \frac{(7\lambda + 1)\eta}{4}$, $\varphi_2 = \frac{(3\lambda + 4)\eta}{2}$. Να βρεθούν τα $\mu, \lambda \in \mathbb{R}$ ώστε $z_1 = z_2$.

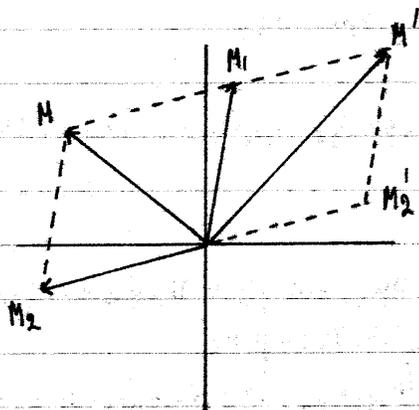
Λύση

$$z_1 = z_2 \Leftrightarrow \begin{cases} |z_1| = |z_2| \\ \varphi_1 - \varphi_2 = 2k\pi, k \in \mathbb{Z}. \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} 3\mu - 2 = 2\mu + 7 \\ \frac{(7\lambda + 1)\eta}{4} - \frac{(3\lambda + 4)\eta}{2} = 2k\pi \end{cases} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} 3\mu - 2\mu = 7 + 2 \\ 7\lambda + 1 - 2(3\lambda + 4) = 8k \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \mu = 9 \\ 7\lambda + 1 - 6\lambda - 8 = 8k \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} \mu = 9 \\ \lambda = 8k + 7, k \in \mathbb{Z}. \end{cases}$$

▼ Μέτρο και ορίσματα μιγαδικών στις πράξεις.

1) Αθροίσμα των μιγαδικών $z_1 = \alpha_1 + \beta_1 i$, $z_2 = \alpha_2 + \beta_2 i$



Εστω $M_1(z_1)$, $M_2(z_2)$, $M(z_1 + z_2)$, $M'(z_1 - z_2)$, $M'_2(-z_2)$.

$$\begin{aligned} z_1 + z_2 &= (\alpha_1 + \alpha_2) + (\beta_1 + \beta_2)i \\ z_1 - z_2 &= (\alpha_1 - \alpha_2) + (\beta_1 - \beta_2)i \end{aligned} \Rightarrow \begin{cases} |z_1 + z_2| = \sqrt{(\alpha_1 + \alpha_2)^2 + (\beta_1 + \beta_2)^2} \\ |z_1 - z_2| = \sqrt{(\alpha_1 - \alpha_2)^2 + (\beta_1 - \beta_2)^2} = d(M_1, M_2) \end{cases}$$

$$\begin{aligned} \vec{OM}_1 + \vec{OM}_2 &= \vec{OM}' \\ \vec{OM}_1 - \vec{OM}_2 &= \vec{OM}_1 + \vec{OM}'_2 = \vec{OM}' \end{aligned}$$

$$\theta. \boxed{\forall z_1, z_2 \in \mathbb{C}: |z_1 - z_2| \leq |z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|}$$

Απόδειξη:

$$\text{Έστω } M_1(z_1), M_2(z_2), M(z_1 + z_2) \Rightarrow \vec{OM} = \vec{OM}_1 + \vec{OM}_2 \Rightarrow |\vec{OM}| \leq |\vec{OM}_1| + |\vec{OM}_2| \Rightarrow M_1, M = \vec{OM}_2.$$

$$\text{Ιστο } OM_1M: |\vec{OM}_1| - |\vec{OM}_2| \leq |\vec{OM}| \leq |\vec{OM}_1| + |\vec{OM}_2| \rightarrow$$

$$\Rightarrow ||\vec{OM}_1| - |\vec{OM}_2|| \leq |\vec{OM}| \leq |\vec{OM}_1| + |\vec{OM}_2| \rightarrow$$

$$\Rightarrow ||z_1| - |z_2|| \leq |z_1 + z_2| \leq |z_1| + |z_2|$$

Αν θέσω όπου z_2 το $-z_2$ έχω και

$$||z_1| - |z_2|| \leq |z_1 - z_2| \leq |z_1| + |z_2|. \quad \text{QED.}$$

$$\hookrightarrow \boxed{\forall z_1, z_2, \dots, z_n \in \mathbb{C}: |z_1 + z_2 + \dots + z_n| \leq |z_1| + |z_2| + \dots + |z_n|}$$

2) Πολλαπλασιασμός των

$$\theta. \boxed{\begin{array}{l} z_1, z_2, \dots, z_n \in \mathbb{C}^* \\ \varphi_i \text{ όρισμα } z_i, \forall i \in \{1, 2, \dots, n\} \end{array} \Rightarrow \begin{cases} |z_1 \cdot z_2 \cdot \dots \cdot z_n| = |z_1| \cdot |z_2| \cdot \dots \cdot |z_n| \\ \varphi = \varphi_1 + \varphi_2 + \dots + \varphi_n \text{ όρισμα } z_1, z_2, \dots, z_n. \end{cases}}$$

Απόδειξη

$$\text{Για } n=2, \text{ έστω } z_1, z_2 \text{ με } \begin{cases} \varphi_1 = \text{όρισμα } z_1 \\ \varphi_2 = \text{όρισμα } z_2 \end{cases}$$

► Αν $\rho_1 = |z_1|, \rho_2 = |z_2|$ τότε

$$\begin{aligned} z_1 &= \rho_1 (\cos \varphi_1 + i \sin \varphi_1) \\ z_2 &= \rho_2 (\cos \varphi_2 + i \sin \varphi_2) \end{aligned} \Rightarrow z_1 z_2 = \rho_1 \rho_2 (\cos \varphi_1 + i \sin \varphi_1) (\cos \varphi_2 + i \sin \varphi_2) =$$

$$= \rho_1 \rho_2 [(\cos \varphi_1 \cos \varphi_2 - \sin \varphi_1 \sin \varphi_2) + i(\sin \varphi_1 \cos \varphi_2 + \cos \varphi_1 \sin \varphi_2)] =$$

$$= \rho_1 \rho_2 [\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + i \sin(\varphi_1 + \varphi_2)] \Rightarrow |z_1 z_2| = \rho_1 \rho_2$$

$$\rho_1 > 0, \rho_2 > 0 \Rightarrow \rho_1 \rho_2 > 0$$

↳ $\varphi_1 + \varphi_2$ ένα όρισμα του $z_1 z_2$.

Επαγωγικά, $\forall n \in \mathbb{N}^+ - \{1\}$ ισχύει το θεώρημα. QED.

$$\hookrightarrow \boxed{\begin{array}{l} z \in \mathbb{C}^* \\ \varphi \text{ όρισμα του } z \end{array} \Rightarrow \begin{cases} |z^n| = |z|^n \\ \varphi \text{ όρισμα του } z^n \end{cases}, \forall n \in \mathbb{N}^+}$$

3) Διαίρεση

$$\theta. \left. \begin{array}{l} z \in \mathbb{C}^* \\ \varphi \text{ όρισμα } z \end{array} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \left| \frac{1}{z} \right| = \frac{1}{|z|} \\ -\varphi \text{ όρισμα } \frac{1}{z} \end{array} \right.$$

Απόδειξη

► Έστω ϑ όρισμα του $z \cdot \frac{1}{z} = 1$ \rightarrow $\vartheta + \varphi$ όρισμα του $z \cdot \frac{1}{z} = 1 \rightarrow$ είναι και φ όρισμα του z

$$\Rightarrow \exists k \in \mathbb{Z} : \vartheta + \varphi = \text{Arg } 1 + 2k\pi = 0 + 2k\pi = 2k\pi \rightarrow \vartheta = -\varphi + 2k\pi \rightarrow \vartheta \text{ όρισμα } \frac{1}{z}$$

$$\Rightarrow \vartheta - 2k\pi = (-\varphi + 2k\pi) - 2k\pi = -\varphi \text{ όρισμα } \frac{1}{z}.$$

$$z \cdot \frac{1}{z} = 1 \Rightarrow \left| z \cdot \frac{1}{z} \right| = |1| = 1 \Rightarrow |z| \cdot \left| \frac{1}{z} \right| = 1 \Rightarrow \left| \frac{1}{z} \right| = \frac{1}{|z|} \quad \text{G.E.D.}$$

$$\uparrow \rightarrow \left. \begin{array}{l} z_1, z_2 \in \mathbb{C}^* \\ \varphi_1 \text{ όρισμα } z_1, \varphi_2 \text{ όρισμα } z_2 \end{array} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \left| \frac{z_1}{z_2} \right| = \frac{|z_1|}{|z_2|} \\ \varphi_1 - \varphi_2 \text{ όρισμα του } \frac{z_1}{z_2} \end{array} \right.$$

4) Δύναμη με εκθέτη ακέραιο

$$\theta. \left. \begin{array}{l} z \in \mathbb{C}^* \\ \varphi \text{ όρισμα του } z \end{array} \right\} \rightarrow \forall k \in \mathbb{Z} : \left\{ \begin{array}{l} |z^k| = |z|^k \\ k\varphi \text{ όρισμα } z^k \end{array} \right.$$

Απόδειξη

Αν $k \in \mathbb{N}$, το θεώρημα έχει δείχθει.

Έστω $k = -v$, $v \in \mathbb{N}^*$, οπότε

ή

$$|z^k| = |z^{-v}| = \left| \frac{1}{z^v} \right| = \frac{1}{|z^v|} = \frac{1}{|z|^v} = |z|^{-v} = |z|^k$$

$$\text{και } \varphi \text{ όρισμα } z \Rightarrow v\varphi \text{ όρισμα } z^v \Rightarrow -v\varphi \text{ όρισμα } \frac{1}{z^v} = z^{-v} = z^k \Rightarrow$$

$$\Rightarrow k\varphi \text{ όρισμα } z^k.$$

Άρα το ϑ ισχύει $\forall k \in \mathbb{Z}$.

ΑΡΑ: (για τις αγκύβεις)

$$\begin{aligned}
 z_1 z_2 &= \rho_1 \rho_2 [\cos(\varphi_1 + \varphi_2) + i \sin(\varphi_1 + \varphi_2)] \\
 z_1 &= \rho_1 [\cos \varphi_1 + i \sin \varphi_1] \\
 z_2 &= \rho_2 [\cos \varphi_2 + i \sin \varphi_2] \\
 z_1^v &= \rho_1^v [\cos(v\varphi_1) + i \sin(v\varphi_1)] \\
 \frac{1}{z_1} &= \frac{1}{\rho_1} [\cos(-\varphi_1) + i \sin(-\varphi_1)] \\
 \frac{z_1}{z_2} &= \frac{\rho_1}{\rho_2} [\cos(\varphi_1 - \varphi_2) + i \sin(\varphi_1 - \varphi_2)]
 \end{aligned}$$

Παραδείγματα.

1) Να γίνουν οι πράξεις: $A = \frac{(\frac{\sqrt{2}}{2} + i \frac{\sqrt{6}}{2})^{13}}{(\sqrt{3} - i)^3}$

Λύση

Θέτω $z_1 = \frac{\sqrt{2}}{2} + i \frac{\sqrt{6}}{2} = \sqrt{2} \left(\frac{1}{2} + i \frac{\sqrt{3}}{2} \right) = \sqrt{2} \left(\cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} \right) \Rightarrow$
 $|z_1| = \sqrt{2}$

$$\begin{aligned}
 \Rightarrow z_1^{13} &= (\sqrt{2})^{13} \left[\cos \frac{13\pi}{3} + i \sin \frac{13\pi}{3} \right] = 2^6 \cdot \sqrt{2} \left[\cos \left(4\pi + \frac{\pi}{3} \right) + i \sin \left(4\pi + \frac{\pi}{3} \right) \right] = \\
 &= 2^6 \sqrt{2} \left[\cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} \right]
 \end{aligned}$$

Θέτω $z_2 = \sqrt{3} - i = 2 \left(\frac{\sqrt{3}}{2} - \frac{1}{2}i \right) = 2 \left(\cos \frac{\pi}{6} - i \sin \frac{\pi}{6} \right) = 2 \left[\cos \left(-\frac{\pi}{6} \right) + i \sin \left(-\frac{\pi}{6} \right) \right] \Rightarrow$

$$\Rightarrow z_2^3 = 2^3 \left[\cos \left(-3 \cdot \frac{\pi}{6} \right) + i \sin \left(-3 \cdot \frac{\pi}{6} \right) \right] = 8 \left[\cos \left(-\frac{\pi}{2} \right) + i \sin \left(-\frac{\pi}{2} \right) \right]$$

Αρα $A = \frac{z_1^{13}}{z_2^3} = \frac{64\sqrt{2} \left[\cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} \right]}{8 \left[\cos \left(-\frac{\pi}{2} \right) + i \sin \left(-\frac{\pi}{2} \right) \right]} =$

$$= \frac{64\sqrt{2}}{8} \left[\cos \left(\frac{\pi}{3} + \frac{\pi}{2} \right) + i \sin \left(\frac{\pi}{3} + \frac{\pi}{2} \right) \right] = 8\sqrt{2} \left[\cos \frac{5\pi}{6} + i \sin \frac{5\pi}{6} \right] =$$

$$= 8\sqrt{2} \left[\cos \left(\pi - \frac{\pi}{6} \right) + i \sin \left(\pi - \frac{\pi}{6} \right) \right] = 8\sqrt{2} \left[-\cos \frac{\pi}{6} + i \sin \frac{\pi}{6} \right] =$$

$$= 8\sqrt{2} \left[-\frac{\sqrt{3}}{2} + i \frac{1}{2} \right] = -4\sqrt{6} + i 4\sqrt{2}$$

2) Αν $z = 1+i$ να βρεθεί ένα όριομα των z, z^2, z^3, \dots, z^8
 Υστερα να βρεθεί ένα όριομα του z^{1220}

Λύση

$$z = 1+i = \sqrt{2} \left(\frac{\sqrt{2}}{2} + i \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \right) = \sqrt{2} \left(\cos \frac{\pi}{4} + i \sin \frac{\pi}{4} \right) \Rightarrow$$

\Rightarrow Ένα όρισμα του z είναι το $n/4 = \text{Arg} z$

» » » z^2 » » $2 \cdot (n/4) = n/2$

» » » z^3 » » $3(n/4) = 3n/4$

» » » z^4 » » $4(n/4) = n$

» » » z^5 » » $5(n/4) = 5n/4$

» » » z^6 » » $6(n/4) = 3n/2$

» » » z^7 » » $7(n/4) = 7n/4$

» » » z^8 » » $2n \Rightarrow$ ένα άλλο όρισμα του z^8 είναι το 0 .

Άρα $z^{1220} = z^{8 \cdot 152 + 4} = (z^8)^{152} \cdot z^4$ έχει ένα όρισμα το $0 \cdot 152 + n = n$.

$$3) \text{ Αν } \begin{cases} \cos a + \cos b + \cos \gamma = 0 \\ \sin a + \sin b + \sin \gamma = 0 \end{cases} \Rightarrow \begin{cases} \cos 2a + \cos 2b + \cos 2\gamma = 0 \\ \sin 2a + \sin 2b + \sin 2\gamma = 0 \end{cases}$$

Λύση

$$\begin{aligned} \text{Έστω } z_1 &= \cos a + i \sin a \\ z_2 &= \cos b + i \sin b \\ z_3 &= \cos \gamma + i \sin \gamma \end{aligned} \Rightarrow z_1 + z_2 + z_3 = (\cos a + \cos b + \cos \gamma) + i(\sin a + \sin b + \sin \gamma) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (z_1 + z_2 + z_3)^2 = 0 \Rightarrow z_1^2 + z_2^2 + z_3^2 + 2(z_1 z_2 + z_2 z_3 + z_3 z_1) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (\cos a + i \sin a)^2 + (\cos b + i \sin b)^2 + (\cos \gamma + i \sin \gamma)^2 = -2(z_1 z_2 + z_2 z_3 + z_3 z_1) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \cos 2a + i \sin 2a + \cos 2b + i \sin 2b + \cos 2\gamma + i \sin 2\gamma = -2(z_1 z_2 + z_2 z_3 + z_3 z_1) \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (\cos 2a + \cos 2b + \cos 2\gamma) + i(\sin 2a + \sin 2b + \sin 2\gamma) = -2(z_1 z_2 + z_2 z_3 + z_3 z_1) \quad (1)$$

$$\begin{aligned} \bullet \quad |z_1| &= \cos^2 a + \sin^2 a = 1 \\ |z_2| &= \cos^2 b + \sin^2 b = 1 \\ |z_3| &= \cos^2 \gamma + \sin^2 \gamma = 1 \end{aligned} \Rightarrow |z_1|^2 = |z_2|^2 = |z_3|^2 = 1 \Rightarrow z_1 \bar{z}_1 = z_2 \bar{z}_2 = z_3 \bar{z}_3 = 1 \Rightarrow \begin{cases} z_1 = \frac{1}{\bar{z}_1} \\ z_2 = \frac{1}{\bar{z}_2} \\ z_3 = \frac{1}{\bar{z}_3} \end{cases}$$

$$\text{Άρα } z_1 z_2 + z_2 z_3 + z_3 z_1 = \frac{1}{\bar{z}_1 \bar{z}_2} + \frac{1}{\bar{z}_2 \bar{z}_3} + \frac{1}{\bar{z}_3 \bar{z}_1} = \frac{\bar{z}_1 + \bar{z}_2 + \bar{z}_3}{\bar{z}_1 \bar{z}_2 \bar{z}_3} = \frac{\overline{(z_1 + z_2 + z_3)}}{\bar{z}_1 \bar{z}_2 \bar{z}_3} = 0 \Rightarrow$$

$$\stackrel{(1)}{\Rightarrow} (\cos 2a + \cos 2b + \cos 2\gamma) + i(\sin 2a + \sin 2b + \sin 2\gamma) = 0 \Rightarrow \begin{cases} \cos 2a + \cos 2b + \cos 2\gamma = 0 \\ \sin 2a + \sin 2b + \sin 2\gamma = 0 \end{cases}$$

▼ Νιοζές ρίζες μιγαδικού a .

ΟΡΙΣΜΟΣ: Ονομάζεται v -οστή ρίζα ενός μιγαδικού αριθμού a κάθε μιγαδικός $z \neq 0$ τέτοιος ώστε $z^v = a$.

δηλ. z v -οστή ρίζα $a \iff z^v = a$.

① Νιοζές ρίζες της μονάδας

Θ. Νιοζές ρίζες της μονάδας είναι οι v αριθμοί

$$\mathcal{J}_v = \cos \frac{2v\pi}{v} + i \sin \frac{2v\pi}{v} \quad \text{όπου } v=0,1,2,\dots,v-1.$$

Απόδειξη

Εστω $\mathcal{J} = |\mathcal{J}| (\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$ μια v -οστή ρίζα του 1 $\iff \mathcal{J}^v = 1 \iff$
 $\iff |\mathcal{J}|^v (\cos(v\vartheta) + i \sin(v\vartheta)) = \cos 0 + i \sin 0 \iff \begin{cases} |\mathcal{J}|^v = 1 \\ v\vartheta = 2k\pi + 0 \end{cases} \iff \begin{cases} |\mathcal{J}| = 1 \\ \vartheta = \frac{2k\pi}{v} : k \in \mathbb{Z} \end{cases} \iff$

$$\iff \mathcal{J} = \cos \frac{2k\pi}{v} + i \sin \frac{2k\pi}{v} : k \in \mathbb{Z}. \quad (1)$$

Αρα όλες οι νιοζές ρίζες του 1 είναι της μορφής (1).

π.χ. για $k=0 \implies \mathcal{J}_0 = \cos 0 + i \sin 0 = 1$.

για $k=1 \implies \mathcal{J}_1 = \cos \frac{2\pi}{v} + i \sin \frac{2\pi}{v}$.

$$\forall k \in \mathbb{Z} : \mathcal{J}_k = \cos \frac{2k\pi}{v} + i \sin \frac{2k\pi}{v} = \left(\cos \frac{2\pi}{v} + i \sin \frac{2\pi}{v} \right)^k = \mathcal{J}_1^k \implies \forall k \in \mathbb{Z} : \mathcal{J}_k = \mathcal{J}_1^k.$$

► Θα δείξω ότι $\forall k \in \mathbb{Z}$ η ρίζα \mathcal{J}_k ταυτίζεται με μια από τις $\mathcal{J}_0, \mathcal{J}_1, \dots, \mathcal{J}_{v-1}$.

Αν $0 \leq k \leq v-1$ τότε ισχύει προφανώς. Εστω $k \geq v$.

Κάνω την διαίρεση $\begin{array}{l} k \\ \hline v \end{array} \implies k = \rho v + u : u \in \{0, 1, 2, \dots, v-1\}$.

$$\text{Είναι } \mathcal{J}_k = \mathcal{J}_1^k = \mathcal{J}_1^{\rho v + u} = \mathcal{J}_1^{\rho v} \cdot \mathcal{J}_1^u = (\mathcal{J}_1^v)^\rho \mathcal{J}_1^u = 1^\rho \mathcal{J}_1^u = \mathcal{J}_1^u = \mathcal{J}_u$$

Αρα $\forall k \in \mathbb{Z}, \exists u \in \{0, 1, 2, \dots, v-1\} : \mathcal{J}_k = \mathcal{J}_u$.

► Θα δείξω ότι $\forall \lambda, \mu \in \{0, 1, 2, \dots, v-1\} : \lambda \neq \mu \implies \mathcal{J}_\lambda \neq \mathcal{J}_\mu$.

ότι δηλαδή οι $\mathcal{J}_0, \mathcal{J}_1, \dots, \mathcal{J}_{v-1}$ είναι μεταξύ τους άνισες.

$$\text{Εστω } \mathcal{J}_\lambda = \mathcal{J}_\mu : 0 \leq \lambda < \mu < v \iff \mathcal{J}_1^\lambda = \mathcal{J}_1^\mu \iff \mathcal{J}_1^{\mu-\lambda} = 1 \iff \mathcal{J}_{\mu-\lambda} = 1 \iff$$

$$\iff \cos \frac{2(\mu-\lambda)\pi}{v} + i \sin \frac{2(\mu-\lambda)\pi}{v} = \cos 0 + i \sin 0 \iff \frac{2(\mu-\lambda)\pi}{v} = 2k\pi + 0 \iff \frac{\mu-\lambda}{v} = k \leftarrow \text{Άρα}$$

δίδει $\mu - \lambda = kv$

$$0 \leq \lambda < \mu < v \implies 0 < \mu - \lambda < v \implies \frac{\mu - \lambda}{v} \notin \mathbb{Z} \implies k \notin \mathbb{Z}$$

ΑΡΑ: Το πλήθος των v -οστων ριζών του 1 είναι v και αυτές είναι οι

$$\mathcal{J}_v = \cos \frac{2v\pi}{v} + i \sin \frac{2v\pi}{v}$$

• Ιδιότητες των v -οστων ριζών της μονάδας

1) $\forall \lambda \in \mathbb{Z} : \zeta_\lambda \cdot \zeta_{v-\lambda} = 1$

Απόδειξη

Είναι $\forall \lambda \in \mathbb{Z} : \zeta_\lambda \cdot \zeta_{v-\lambda} = \zeta_1^\lambda \cdot \zeta_1^{v-\lambda} = \zeta_1^{\lambda+v-\lambda} = \zeta_1^v = 1$

↳ Πόρισμα: $\zeta_0 \cdot \zeta_1 \cdot \zeta_2 \cdot \dots \cdot \zeta_{v-1} = 1$

2) $\zeta_0 + \zeta_1 + \zeta_2 + \dots + \zeta_{v-1} = 0$

Απόδειξη

Είναι $A = \zeta_0 + \zeta_1 + \zeta_2 + \dots + \zeta_{v-1} = 1 + \zeta_1 + \zeta_1^2 + \dots + \zeta_1^{v-1} = \frac{\zeta_1^v - 1}{\zeta_1 - 1} = \frac{1 - 1}{\zeta_1 - 1} = \frac{0}{\zeta_1 - 1} = 0 = B$

3) Το $E = \{\zeta_0, \zeta_1, \zeta_2, \dots, \zeta_{v-1}\}$ είναι πολλαπλασιαστική υποομάδα της ομάδας (\mathbb{C}^*, \cdot)

Διλάδι.

$E = \{\zeta_0, \zeta_1, \dots, \zeta_{v-1}\}$ υποομάδα της ομάδας (\mathbb{C}^*, \cdot)

Απόδειξη : $E \neq \emptyset \wedge E \subset \mathbb{C}^*$

• Κλειστό : Έστω $\zeta_\lambda, \zeta_\mu \in E \Rightarrow \begin{cases} \zeta_\lambda^v = 1 \\ \zeta_\mu^v = 1 \end{cases} \Rightarrow (\zeta_\lambda \zeta_\mu)^v = \zeta_\lambda^v \cdot \zeta_\mu^v = 1 \cdot 1 = 1 \Rightarrow \zeta_\lambda \zeta_\mu \in E, \forall \zeta_\lambda, \zeta_\mu \in E$

$\Rightarrow E$ κλειστό ως προς " \cdot ".

• Συμμετρικό : Έστω $\zeta_\lambda \in E \Rightarrow \zeta_\lambda^v = 1 \Rightarrow \left(\frac{1}{\zeta_\lambda}\right)^v = \frac{1}{\zeta_\lambda^v} = \frac{1}{1} = 1 \Rightarrow \frac{1}{\zeta_\lambda} \in E, \forall \zeta_\lambda \in E$

Άρα: E υποομάδα της ομάδας (\mathbb{C}^*, \cdot)

• Κυβικές ρίζες του 1.

Είναι οι εής τρεις αριθμοί: $\zeta_0 = \cos 0 + i \sin 0 = 1$

$\zeta_1 + \zeta_2 + 1 = 0, \zeta_1 \zeta_2 = 1, \zeta_1^3 = 1 = \zeta_2^3$ $\zeta_1 = \cos \frac{2\pi}{3} + i \sin \frac{2\pi}{3} = -\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2} i$ } ωδύσεις.
 $\zeta_2 = \cos \frac{4\pi}{3} + i \sin \frac{4\pi}{3} = -\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2} i$

Αν ζ μία μιγαδική κυβική ρίζα του 1, δηλ $\zeta = \zeta_1 \vee \zeta = \zeta_2$ τότε

$1 + \zeta + \zeta^2 = 0$

$\zeta^3 = 0$

② Νιοτές ρίζες μιγαδικού $a \neq 0$

θ. Νιοτές ρίζες του $a = |a| (\cos \varphi + i \sin \varphi)$ είναι οι v αριθμοί

$$z_k = \sqrt[v]{|a|} \left(\cos \frac{\varphi + 2k\pi}{v} + i \sin \frac{\varphi + 2k\pi}{v} \right), \quad k \in \{0, 1, 2, \dots, v-1\}$$

Απόδειξη

Έστω $a = |a| (\cos \varphi + i \sin \varphi) \neq 0$. Έστω $z = |z| (\cos \vartheta + i \sin \vartheta)$.

$$z \text{ } v\text{-οστή ρίζα } a \Leftrightarrow z^v = a \Leftrightarrow |z|^v (\cos(v\vartheta) + i \sin(v\vartheta)) = |a| (\cos \varphi + i \sin \varphi) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \begin{cases} |z|^v = |a| > 0 \\ v\vartheta = \varphi + 2k\pi \end{cases} \Leftrightarrow \begin{cases} |z| = \sqrt[v]{|a|} \\ \vartheta = \frac{\varphi + 2k\pi}{v} \end{cases} \Leftrightarrow z_k = \sqrt[v]{|a|} \left(\cos \frac{\varphi + 2k\pi}{v} + i \sin \frac{\varphi + 2k\pi}{v} \right), \quad k \in \mathbb{Z}.$$

$$\text{Άλλα } z_k = \sqrt[v]{|a|} \left(\cos \frac{\varphi + 2k\pi}{v} + i \sin \frac{\varphi + 2k\pi}{v} \right) = \sqrt[v]{|a|} \left(\cos \frac{\varphi}{v} + i \sin \frac{\varphi}{v} \right) \left(\cos \frac{2k\pi}{v} + i \sin \frac{2k\pi}{v} \right) =$$

$= z_0 \zeta_k$ άρα

$$\forall k \in \mathbb{Z}, \exists v \in \{0, 1, 2, \dots, v-1\} : z_k = z_v \quad \text{και}$$

$$\forall \lambda, \mu \in \{0, 1, 2, \dots, v-1\} : \lambda \neq \mu \Rightarrow z_\lambda \neq z_\mu.$$

οπότε οι v πρώτες v -οστές ρίζες είναι όλες οι v -οστές ρίζες του a και ο a έχει v v -οστές ρίζες.

▼ Εξισώσεις ανωτέρου του β' βαθμού

→ Διωνυμες εξισώσεις: $z^2 = a$ όπου $a = a + bi$; $a, b \in \mathbb{R}$.

Παράδειγματα

$$1) z^2 = -\frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i \Leftrightarrow z^2 = -\cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} \Leftrightarrow z^2 = \cos \left(\pi - \frac{\pi}{3} \right) + i \sin \left(\pi - \frac{\pi}{3} \right) \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow z^2 = \cos \frac{2\pi}{3} + i \sin \frac{2\pi}{3} \Leftrightarrow z_k = \sqrt[2]{1} \left(\cos \frac{2\pi + 2k\pi}{3} + i \sin \frac{2\pi + 2k\pi}{3} \right) : k \in \{0, 1\}.$$

$$\text{άρα } z_0 = \cos \frac{\pi}{3} + i \sin \frac{\pi}{3} = \frac{1}{2} + \frac{\sqrt{3}}{2}i$$

$$z_1 = \cos \frac{5\pi}{3} + i \sin \frac{5\pi}{3} = \cos \left(\pi + \frac{2\pi}{3} \right) + i \sin \left(\pi + \frac{2\pi}{3} \right) = -\cos \frac{2\pi}{3} - i \sin \frac{2\pi}{3} = -\frac{1}{2} - \frac{\sqrt{3}}{2}i.$$