

由屠谱产生的一种新型的 C. Neumann 约束 与 C. Neumann 可积系统

乔志军

(辽宁大学数学系)

摘要 本文利用屠谱的谱梯度及 Lenard 算子对 K, J 中 J 的核元素 $G_{-2} \in \ker J$, 首先得到一种新型的位势与特征函数之间的 C. Neumann 约束, 尔后我们证明屠谱在该种约束下被非线性化为一个 Liouville 完全可积的 C. Neumann 系统。文末, 我们给出此种约束下屠族孤子方程解的对合表示。

0 引言

近年来随着人们对孤子系统的不断深入研究, 给经典可积系统的理论注入了新的活力, 曹策问教授在文献⁽¹⁾中首次提出孤子方程 Lax 组的非线性化方法, 并成功地用来寻找新的 Liouville 完全可积系统⁽²⁻⁴⁾。十分有趣的是, 在位势与特征函数所确定的约束下, Kdv 方程 Lax 对的空间部分化为一个有限维完全可积的 Hamilton 系统, 而它的时间部分恰为 N 个对合守恒积分⁽⁵⁾。

文⁽²⁾使用屠谱的谱梯度 $\nabla \lambda_j$ 及 Lenard 算子对 K, J 中 J 的核元素 $G_{-1} \in \text{Ker} J$, 曾给出一种 C. Neumann 约束

$$G_{-1} = \sum_{j=1}^N \nabla \lambda_j \quad (*)$$

并证明了在该约束下屠谱被非线性化为椭圆切丛

$$TQ^{N-1} = \{(p, q) \in R^{2N} \mid F \equiv \frac{1}{2}(\langle \Lambda^{-1}q, q \rangle - 1) = 0, G \equiv \langle \Lambda^{-1}p, q \rangle = 0\}$$

上的一个 Liouville 完全可积系统, 随后文⁽⁶⁾研究了在约束^(*)下屠族方程的对合解, 本文利用谱梯度 $\nabla \lambda_j$ 及 J 的另一核元素 $G_{-2} \in \text{Ker} J$, 将给出一种新型的 C. Neumann 约束

$$G_{-2} = \sum_{j=1}^N \nabla \lambda_j \quad (**)$$

并证明屠谱在此约束下被非线性化为 $2N-4$ 维辛流形 $M^{2N-4} = \{(p, q) \in R^{2N} \mid F_1 \equiv \frac{1}{2}(\langle q, q \rangle - 1) = 0, F_2 \equiv \frac{1}{2} \langle \Lambda^{-1}q, q \rangle = 0, G_1 \equiv \langle p, q \rangle = 0, G_2 \equiv \langle \Lambda^{-1}p, q \rangle = 0\}$ 上的一个新的 Liouville 完全可积的 C. Neumann 系统, 最后, 由可换流的对合解给出在约束(**)下屠族方程解的表示

1 一种新型的 C. Neumann 约束与 C. Neumann 系统

考虑屠规彰谱问题⁽⁷⁾:

$$L(u, v, \lambda)y \equiv y_{xx} + (\lambda - u - \lambda^{-1}v)y = 0 \quad (1.1)$$

其中, 位势 u, v 是 x, t 的充分光滑函数; λ 是谱参数; $y_{xx} = \frac{\partial^2 y}{\partial x^2}$ 设 λ 是(1.1)的一个谱参数, y 是与 λ 相对应的谱函数, 则屠谱(1.1)的谱梯度为⁽²⁾:

$$\nabla \lambda \triangleq (\delta \lambda / \delta u, \delta \lambda / \delta v)^T = (y^2, \lambda^{-1}y^2)^T \quad (1.2)$$

经直接验证, 我们有

命题 1.1: 以(1.2)定义的 $\nabla \lambda$ 满足

$$K \nabla \lambda = \lambda \cdot J \nabla \lambda \quad (1.3)$$

其中, K, J 是两个斜称的微分算子 ($\partial = \partial / \partial x$):

$$K = \begin{pmatrix} 2\partial & 0 \\ 0 & v\partial + \partial v \end{pmatrix}, J = \begin{pmatrix} 0 & 2\partial \\ 2\partial & \frac{1}{2}\partial^3 - (u\partial + \partial u) \end{pmatrix}$$

K, J 称为(1.1)的 Lenard 算子对

取 $G_{-2} = (1, 0)^T, G_{-1} = (\frac{1}{2}u, 1)^T$, 则 G_{-2}, G_{-1} 张成 J 的核 $\text{Ker} J$, 现递推定义 Lenard 梯度序列 G_j :

$$KG_{j-1} = JG_j, j = -1, 0, 1, \dots \quad (1.4)$$

$X_j = JG_j$ 称为 j 阶屠向量场, 屠族方程由屠向量场产生, 即

$$(u, v)_t^T = X_m + c_1 X_{m-1} + \dots + c_m X_0, m = 0, 1, 2, \dots \quad (1.5)$$

这里 c_1, \dots, c_m 为常数, 按(2.4)和 $X_j = JG_j$, 不难算出

$$X_{-1} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad X_0 = \begin{pmatrix} u_r \\ v_r \end{pmatrix}, \quad X_1 = \begin{pmatrix} -\frac{1}{4}u_{rr} + \frac{3}{2}uv_r + 2v_r \\ uv_r + \frac{1}{2}uv_r \end{pmatrix}$$

选定(1.1)的N个互异的特征参数,相应于(1.1)的解y分别记为 q_1, \dots, q_N ,考虑(1.1)的位势与谱函数之间的约束

$$G_{-2} = \sum_{j=1}^N \nabla \lambda_j = \begin{pmatrix} \langle q, q \rangle \\ \langle \Lambda^{-1} q, q \rangle \end{pmatrix}, \text{ 即 } \begin{pmatrix} \langle q, q \rangle \\ \langle \Lambda^{-1} q, q \rangle \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} \quad (1.6)$$

经两次微分(1.6)并利用(1.1),可知(1.6)产生一种新型的C. Neumann 约束

$$\langle q, q \rangle = 1, \quad \langle \Lambda^{-1} q, q \rangle = 0, \quad u = \langle \Lambda q, q \rangle - \langle p, p \rangle, \quad v = \frac{1 - \langle \Lambda^{-1} p, p \rangle}{\langle \Lambda^{-2} q, q \rangle} \quad (p = q_r) \quad (1.7)$$

其中, $q = (q_1, \dots, q_N)^T$, $\Lambda = \text{diag}(\lambda_1, \dots, \lambda_N)$, $\langle \cdot, \cdot \rangle$ 表示 R^N 中的标准内积.

将(1.1)写成向量形式并把(1.7)代入得到C. Neumann 系统

$$(C) \quad q_{rr} = -\Lambda q + (\langle \Lambda q, q \rangle - \langle p, p \rangle)q + \frac{1 - \langle \Lambda^{-1} p, p \rangle}{\langle \Lambda^{-2} q, q \rangle} \Lambda^{-1} q \quad (1.8)$$

在辛空间(R^{2N} , $dp \wedge dq$)中,两个函数的Poisson 括号定义为^[8]:

$$(F, G) = \sum_{j=1}^N \frac{\partial F}{\partial q_j} \frac{\partial G}{\partial p_j} - \frac{\partial F}{\partial p_j} \frac{\partial G}{\partial q_j} = \langle F_q, G_p \rangle - \langle F_p, G_q \rangle$$

它是斜称的、双线性的且满足 Jacobi 恒等式和 Leibnitz 规则: $(FG, H) = F(G, H) + G(F, H)$
F, G 称为对合, 如果 $(F, G) = 0$

令

$$\Gamma_k = \sum_{j=1, j \neq k}^N \frac{B_k^2 j}{\lambda_k - \lambda_j}, \quad B_{kj} = p_r q_j - p_j q_k \quad (1.9)$$

则易算得下述结论:

$$(q_i, q_j) = (p_i, p_j) = 0, \quad (q_i, p_j) = \delta_{ij}$$

$$(q_i^2, p_i^2) = 4q_i p_i \delta_{ik}, \quad (p_i^2, \langle q, q \rangle) = -4p_i q_i$$

$$(I_i, I_i) = (I_i, \langle q, q \rangle) = 0, \quad (I_i, p_i^2) = \frac{4B_{ki}}{\lambda_k - \lambda_i} p_i p_i$$

$$(I_i, q_i^2) = \frac{4B_{ki}}{\lambda_k - \lambda_i} q_i q_i$$

从上述公式及 Poisson 括号的性质, 不难验证下面的定理:

定理 1.2 如下定义的 E_1, \dots, E_N 构成 N 对合系:

$$E_k = \frac{1}{2} p_k^2 + \frac{1}{2} \lambda_k q_k^2 - \frac{1}{2} \langle q, q \rangle q_k^2 + \frac{1}{2} I_k \quad (1.11)$$

定义 \mathbb{R}^N 上的一个双线性函数⁽⁹⁾ $Q_z(\xi, \eta)$

$$Q_z(\xi, \eta) \triangleq \langle (z - \Lambda)^{-1} \xi, \eta \rangle = \sum_{k=1}^N (z - \lambda_k)^{-1} \xi_k \eta_k \quad (1.12)$$

那么 E_k 的发生函数为

$$\frac{1}{2} Q_z(p, p) + \frac{1}{2} Q_z(\Lambda q, q) - \frac{1}{2} \langle q, q \rangle Q_z(q, q) + \frac{1}{2} \left| \begin{array}{cc} Q_z(q, q) & Q_z(p, q) \\ Q_z(p, q) & Q_z(p, p) \end{array} \right| = \sum_{k=1}^N \frac{E_k}{z - \lambda_k} \quad (1.13)$$

定理 1.3 设 $F_m = \sum_{i=1}^N \lambda_i^m E_i, m=0, 1, 2, \dots$, 那么

$$H = F_0 = \frac{1}{2} \langle p, p \rangle + \frac{1}{2} \langle \Lambda q, q \rangle - \frac{1}{2} \langle q, q \rangle^2 \quad (1.14)$$

$$F_m = \frac{1}{2} \langle \Lambda^m p, p \rangle + \frac{1}{2} \langle \Lambda^{m+1} q, q \rangle - \frac{1}{2} \langle q, q \rangle \langle \Lambda^m q, q \rangle + \frac{1}{2} \sum_{i+j=m-1} \left| \begin{array}{cc} \langle \Lambda^i q, q \rangle & \langle \Lambda^j q, q \rangle \\ \langle \Lambda^i q, p \rangle & \langle \Lambda^j p, p \rangle \end{array} \right| \quad (1.15)$$

且 $(F_i, F_m) = 0, \forall i, m \in \mathbb{Z}$

证明 显然 $(F_i, F_m) = 0$, 当 $|z| > \max\{|\lambda_1|, \dots, |\lambda_N|\}$

$(z-\lambda_k)^{-1} = \sum_{m=0}^{\infty} z^{-m-1} \lambda_k^m$ 且 $Q_z(\xi, \eta) = \sum_{m=0}^{\infty} \langle \wedge^m \xi, \eta \rangle z^{-m-1}$ 。将上述二式代到(1.12)的两边并比较 z 的同次幂的系数,我们就有(1.13)与(1.14)

定理 1.14 Hamilton 系统

$$(F_m): \quad q_m = \frac{\partial F_m}{\partial p}, p_m = -\frac{\partial F_m}{\partial q}, \quad m = 0, 1, 2, \dots \quad (1.15)$$

在 Liouville 意义下完全可积。特别(H)完全可积,其守恒积分的 N 对合系是 $\{F_m\}_{m=1}^N$
今考察 $2N-4$ 维辛流形

$$M^{2N-4} = \{(p, q) \in R^{2N} \mid \tilde{F}_1 \equiv \frac{1}{2}(\langle q, q \rangle - 1) = 0, G_1 \equiv \langle p, p \rangle = 0, \tilde{F}_2 \equiv \frac{1}{2} \langle \wedge^{-1} q, q \rangle = 0, G_2 \equiv \langle \wedge^{-1} p, p \rangle = 0\}$$

上的 Moser 约束^[10]修改 H 为:

$$H^* = H - \lambda_1 \tilde{F}_1 - \lambda_2 \tilde{F}_2 \quad (1.16)$$

其中,

$$\lambda_1 = \frac{(H, G_1)}{(\tilde{F}_1, G_1)} \Big|_{M^{2N-4}} = \langle \wedge q, q \rangle - \langle p, p \rangle - 2,$$

$$\lambda_2 = \frac{(H, G_2)}{(\tilde{F}_2, G_2)} \Big|_{M^{2N-4}} = \frac{1 - \langle \wedge^{-1} p, p \rangle}{\langle \wedge^{-2} q, q \rangle}$$

注意到在 M^{2N-4} 上, $\tilde{F}_1 = \tilde{F}_2 = 0$, 故(1.16)在辛流形 M^{2N-4} 上的正则方程为

$$(H^*): \begin{cases} \dot{q}_x = \frac{\partial H^*}{\partial p} = \frac{\partial H}{\partial p} - \lambda_1 \frac{\partial \tilde{F}_1}{\partial p} - \lambda_2 \frac{\partial \tilde{F}_2}{\partial p} = p \\ \dot{p}_x = -\frac{\partial H^*}{\partial q} = -\frac{\partial H}{\partial q} + \lambda_1 \frac{\partial \tilde{F}_1}{\partial q} + \lambda_2 \frac{\partial \tilde{F}_2}{\partial q} = -\wedge q + (\langle \wedge q, q \rangle - \langle p, p \rangle)q + \frac{1 - \langle \wedge^{-1} p, p \rangle}{\langle \wedge^{-2} q, q \rangle} \wedge^{-1} q \end{cases} \quad (1.17)$$

将(1.17)的第一式代到第二式,立知(1.17)恰为 C. Neumann 系统(1.8)

定理 1.5 由(1.8)定义的 C. Neumann 系统 $(M^{2N-4})dp \wedge dq |_{M^{2N-4}}, H^*$ 在 Liouville 意义下是完全可积的。

证明 令 $F_0^* = H^*, F_m^* = \tilde{F}_m - \lambda_m \tilde{F}_1 - u_m \tilde{F}_2, m=1, \dots, N-2$, 其中 Lagrange 乘子 λ_m, u_m 为:

$$\lambda_m = \frac{(F_m, G_1)}{(\tilde{F}_1, G_1)} \Big|_{M^{2N-4}} = \langle \Lambda^{m+1} q, q \rangle - 2 \langle \Lambda^m q, q \rangle - \langle \Lambda^m p, p \rangle \quad (1.18)$$

$$u_m = \frac{(F_m, G_2)}{(\tilde{F}_2, G_2)} \Big|_{M^{2N-4}} = \frac{\langle \Lambda^m q, q \rangle - \langle \Lambda^{m-1} q, q \rangle - \langle \Lambda^{m-1} p, p \rangle}{\langle \Lambda^{-2} q, q \rangle} \quad (1.19)$$

注意到 $(F_m, \tilde{F}_1) = (F_m, \tilde{F}_2) = 0$, 易验证在 M^{2N-4} 上

$$(F_m^*, F_l^*) = 0, \quad (F_m^*, F_m^*) = 0, \quad \forall m, l = 1, \dots, N-2$$

故 $\{F_m^*\}$ 给出 C. Neumann 系统 $(M^{2N-4}, dp \wedge dq|_{M^{2N-4}}, H^*)$ 的 $N-2$ 对合守恒积分系。

3. 屠族发展方程的对合解

既然 $(H^*, F_m)|_{M^{2N-4}} = 0$, 那么 M^{2N-4} 上的二 Hamilton 系统 (H^*) 与 (f_m^*) 是相容的。以 g^δ, g^{t_m} , 分别表示 (H^*) 、 (F_m^*) 初值问题在 M^{2N-4} 上的解算子, 则 g^δ 与 g^{t_m} 可换^[8]。那么 M^{2N-4} 上相容方程组 (H^*) 、 (F_m^*) 的对合解。

$$\begin{pmatrix} q(x, t_m) \\ p(x, t_m) \end{pmatrix} = g^\delta g^{t_m} \begin{pmatrix} q(0, 0) \\ p(0, 0) \end{pmatrix} \quad (2.1)$$

是 (x, t_m) 的一个光滑函数。

定理 2.1 设 $(q(x, t_m), p(x, t_m))$ 是 M^{2N-4} 上相容系统 (H^*) 、 (F_m^*) 的对合解, 则

$$u(x, t_m) = \langle \Lambda q, q \rangle - \langle p, p \rangle, \quad v(x, t_m) = \frac{1 - \langle \Lambda^{-1} p, p \rangle}{\langle \Lambda^{-2} q, q \rangle}, \quad (p = q_x) \quad (2.2)$$

满足屠族非线性发展方程

$$(u, v) T_{t_{m-1}} = J \mathcal{L}^{m+1} G_{-2}, \quad m = 1, 2, \dots \quad (2.3)$$

其中递归算子 $\mathcal{L} = J^{-1}k$, J, K 是 (1.1) 的 Lenard 算子对。

证明 因 $(q(x, t_m), p(x, t_m))$ 是 M^{2N-4} 上相容系统 (H^*) 、 (F_m^*) 的对合解, 故下述一切运算均在 M^{2N-4} 上进行。把 (2.2) 的前一式对 t_{m-1} 求导得:

$$\begin{aligned} \frac{\partial u}{\partial t_{m-1}} &= 2(\langle \Lambda q, q_{t_{m-1}} \rangle - \langle p, p_{t_{m-1}} \rangle) = 2(\langle \Lambda q, \frac{\partial F_{m-1}^*}{\partial p} \rangle - \langle p, \frac{\partial F_{m-1}^*}{\partial q} \rangle) \\ &= 2(\langle \Lambda q, \frac{\partial F_{m-1}^*}{\partial p} \rangle + \langle p, \frac{\partial F_{m-1}^*}{\partial q} - \lambda_{m-1} \frac{\partial F_1}{\partial q} - u_{m-1} \frac{\partial F_2}{\partial q} \rangle) \end{aligned}$$

$$= 2(\langle \Lambda q, \frac{\partial F_{m-1}}{\partial p} \rangle + \langle p, \frac{\partial F_{m-1}}{\partial q} \rangle) \quad (2.4)$$

将(1.14)分别对 p, q 求偏导后代入(2.4)式经仔细计算并注意运算在 M^{2N-4} 上进行, 我们得到

$$\frac{\partial u}{\partial x_{m-1}} = 4 \langle \Lambda^m p, q \rangle = 2\partial \langle \Lambda^m q, q \rangle \quad (2.5)$$

用同样的方法不难计算出

$$\begin{aligned} \frac{\partial v}{\partial x_{m-1}} &= \frac{4(1 - \langle \Lambda^{-1} p, p \rangle)}{\langle \Lambda^{-2} p, q \rangle} \langle \Lambda^{m-1} p, q \rangle - \frac{4(1 - \langle \Lambda^{-1} p, p \rangle)}{\langle \Lambda^{-2} p, q \rangle^2} \langle \Lambda^{-2} p, q \rangle \langle \Lambda^{m-1} p, q \rangle \\ &= 4 \vee \langle \Lambda_{m-1} p, q \rangle + v_x \langle \Lambda_{m-1} p, q \rangle \\ &= (v\partial + \partial v) \langle \Lambda^{m-1} q, p \rangle \end{aligned} \quad (2.6)$$

在(2.6)的运算过程中还用到(1.17)的第二式。

另一方面, 让 $\mathcal{L}^m = (J^{-1}K)^m$ 作用(1.6)的前一式并注意(1.3), 即有

$$\leq \mathcal{L}^m G_{-2} = \sum_{j=1}^N \lambda_j^m \nabla \lambda_j = \begin{pmatrix} \langle \Lambda^m q, q \rangle \\ \langle \Lambda^{m-1} q, q \rangle \end{pmatrix} \quad (2.7)$$

综合(2.5)和(2.6), 并结合(2.7), 即得

$$\begin{aligned} \begin{pmatrix} u \\ v \end{pmatrix}_{t_{m-1}} &= \begin{pmatrix} 2\partial & 0 \\ 0 & v\partial + \partial v \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \langle \Lambda^m q, q \rangle \\ \langle \Lambda^{m-1} q, q \rangle \end{pmatrix} \\ &= K \mathcal{L}^m G_{-2} = J \mathcal{L}^{m+1} G_{-2} \end{aligned}$$

注: 由(1.6)还可考虑由 $G_0 = \sum_{j=1}^N \nabla \lambda_j$ 产生的 Bargmann 约束及其相应的 Bargmann 系统之可积性, 关于这一点, 限于篇幅, 我们将另文报道。

参 考 文 献

- 1 曹策问 AKNS 方程族的 Lax 组的非线性化, 中国科学, A 辑, 1989, 7 : 701~707
- 2 Cao Cewen and Geng Xianguo, Classical integrable systems generated through nonlinearization of eigenvalue problems, Nonlinear physics, Research reports in physics, eds. C. Gu et al, (Springer, Berlin, 1990) P. 68~78.
- 3 Geng Xianguo, A new hierarchy of nonlinear evolution equations and corresponding finite-dimensional completely integrable systems, physics letters A, 162(1992), 375—380
- 4 乔志军, 一个 Liouville 完全可积系统及 Levi 方程族的对合解, 郑州大学硕士论文, 1989.
- 5 Cao Cewen, A classical integrable system and the involutive representation of solution of the Kdv equation, Acta Math. Sin. 7(1991) 261~271.
- 6 Qiao Zhijun, The C. Neumann constraint and involutive solution of the Tu hierarchy, preprint
- 7 Tu Guizhang, A simple approach to Hamiltonian structure of soliton equations (I), Nuovo Cimento 73B, 15(1983), 15~26
- 8 V. I. Arnold, Mathematical methods of classical mechanics, Springer, Berlin, 1978
- 9 曹策问, 一类共焦对合系与完全可积系统, 河南科学, 5(1987), 1 : 1—10.
- 10 谷起豪等著, 孤量子理论与应用, 浙江科学技术出版社, 第四章: 经典可积系统, 176~215.

作者简介 乔志军, 男, 1964 年 8 月 18 日出生。1980 年 9 月—1984 年 7 月, 在通辽市内蒙古民族师范学院数学系就读数学专业, 获学士学位; 1984 年 7 月—1986 年 7 月, 在内蒙古民族师范学院数学系工作; 1986 年 8 月—1989 年 7 月, 在郑州大学数学系就读应用数学专业, 获硕士学位, 导师系郑州大学校长曹策问教授; 1989 年 8 月至现在, 在沈阳市辽宁大学数学系工作, 1990 年被评为讲师。现研究领域: 孤子理论与可积动力系统。从 1990 年起, 先后在 J. Math. Phys.、Phys. Lett. A.、科学通报、应用数学、数学年刊、应用数学学报、辽宁大学学报、内蒙古民族师范学院学报等国内外杂志上发表和即将发表论文 20 篇。